



СПРАВОЧНИК ТОКАРЯ-РАСТОЧНИКА В. Ф. ПОНОМАРЕВ



# СПРАВОЧНИК ТОКАРЯ-РАСТОЧНИКА





ИЗДАТЕЛЬСТВО «МАШИНОСТРОЕНИЕ» Москва 1969 Справочник токаря-расточника. Пономарев В. Ф., инж. М., «Машиностроение», 1969. Стр. 1—284.

В книге приведены справочные сведения по расточным станкам, приспособлениям, вспомогательному, режущему и измерительному инструменту, выбору способов расточки типовых деталей, практическим приемам расточки, методам контроля ее качества, режимам резания, факторам, влияющим на точность и чистоту обработки.

Справочник предназначен для мастеров, квалифицированных рабочих и технологов. Рис. 82, табл. 185, библ. 15 назв.



Рецензент инж. А. М. Ярков

#### ГЛАВА 1

### **ИНСТРУМЕНТЫ**

### РЕЖУШИЕ ИНСТРУМЕНТЫ

#### Резиы

По своей конструкции рабочие части расточных резцов (рис. 1—3) сходны с любыми другими резцами и отличаются чаще всего формой стержня, который служит для закрепления в резцедержавках или борштангах. Между углами заточки резцов существует следующая зависимость:

$$\alpha + \beta$$
  $\delta + \gamma$   $\phi + \epsilon + \phi_1$   
 $\delta$  90° 180°

Угол наклона  $\lambda$  (см. рис. 3) определяет направление отвода стружки. Расточные резцы, применяемые при работе на горизонтально-расточных станках. Параметры и краткая характеристика резцов приведены в табл. 1—9.

Расточные резцы, применяемые при работе на алмазно-расточных станках. Для тонкого растачивания применяют резцы, оснащенные твердым сплавом или алмазом.

Резцы для растачивания отверстий в деталях из стали и чугуна оснащают твердым сплавом: для стали — титанокобальтовых марок, а для чугуна — вольфрамокобальтовых.

Для тонкого растачивания деталей из цветных металлов и их сплавов режущую часть резцов изготовляют из технических алмазов. Пластину твердого сплава или алмаза закрепляют механическим способом (табл. 10) или припаивают. В качестве припоя применяют для твердого сплава красную медь, а для припайки алмазов — серебряный припой марки Пбр50Кд по ГОСТу 8190—56.

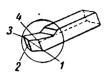
Режущая часть алмазных резцов представляет собой кристалл алмаза величиной 0.5-0.8 карата (1 карат =0.2 г), закрепленный в державке.

Алмазы обладают высокой стойкостью, благодаря чему можно использовать высокие режимы резания и получать большую чистоту и высокую точность обработки.

Державку резцов изготовляют круглого сечения 3—18 мм и крепят в оправках.

При изготовлении алмазных резцов необходимо учитывать, чтобы равнодействующая сила резания проходила вне плоскостей пайки. Имея в виду повышенную хрупкость алмазов, углы заострения следует делать близкими к 90° за счет уменьшения переднего угла от 0 до —8°.

Геометрические параметры режущей части алмазных и твердосплавных резцов приведены в табл. 11.



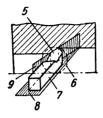


Рис. 1. Основные элементы резцов:

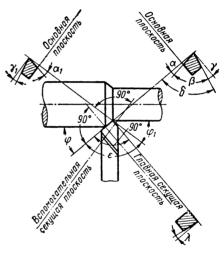
I — вершина резца; 2 — задняя поверхность; 3 — вспомогательное режущее лезвие;
 4 — главное режущее лезвие;
 5 — передняя поверхность;
 6 — головка (рабочая часть);
 7 — стержень (державка);
 8 — основная плоскость;
 9 — плоскость резания

Рис. 2. Углы режущей части резца: передний угол у — угол между передней поверхностью и плоскостью, перепендикулярной к плоскости резания, проведенной через главное режущее лезвие

задний угол  $\alpha$  — угол между главной задней поверхностью резца и плоскостью резания;

угол заострения  $\beta$  — угол между передней и главной задней поверхностью резца; угол резания  $\delta$  — угол между передней поверхностью и плоскостью резания. Влияет на деформацию стружки, сопротивление резанию, прочность и стойкость резца;

всполюгательный передний угол у т угол между передней поверхностью и плоскостью, проходящей через вспомогательное режущее лезвие параллельно основной плоскости;



вспомогательный задний угол  $\alpha_1$  — угол между вспомогательной задней поверхностью и плоскостью, проходящей через вспомогательное режущее лезвие перпендикулярно основной плоскости;

главный угол в плане ф — угол между проекцией главного режущего лезвия на основную плоскость и направлением подачи;

вспомогательный угол в плане  $\phi_1$  — угол между проекцией вспомогательного режущего лезвия на основную плоскость и направлением, обратным направлению подачи. Так же как и угол  $\gamma_1$ , уменьшает сопротивление резанию, но сказывается на стойкости резцов;

угол при вершине в плане 8 — угол между проекциями главного и вспомогательного режущих лезвий на основную плоскость

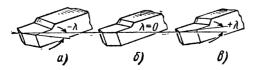


Рис. 3. Углы наклона  $\lambda$  главного режущего лезвия:

a — отрицательный;  $\delta$  — нулевой;  $\epsilon$  — положительный

# 1. Установка резцов относительно линии центра обрабатываемого отверстия и оси борштанги

Эскиз		значения велич сти от установн			
	По центру ствуют заточе	— углы ү и нным	а соответ-		
	Выше цент против заточ личивается	оа — угол ү ум енного, а угол	меньшается п сс. — уве-		
	Ниже центра — угол у увели вается против заточенного, а угол уменьшается				
	Выше центр	а на величину	b и угол <b>т</b> ;		
	γ° α°				
	а) для черн	1			
		-10	3-8		
Fa-1	6) для чистовых резцов 8—15 5—12				
	На угол ф	в плане;	· ·		
	ψ° φ° φ1				
#\\ #\\	а) для черновых резцов				
	60	60	10-15		
9, 9	6) для чистовых резцов				
ω υ	45	90	0-1		

### 2. Формы передней поверхности резцов \*

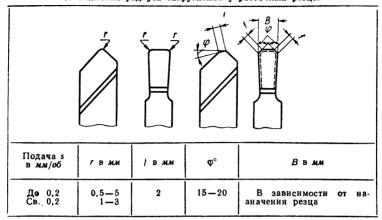
		Размер	оы элементо	в в мм	Пода-	
Форма передней поверхности	Обрабатываемый материал	Ширина фаски <i>f</i>	Ширина лунки В	Радиус лунки <i>R</i>	ча s в мм/об	Область применения
		Резцы из бы	строрежущ	ей стали		
Раднусная фаска	Сталь	(0,8÷1,0) s	2-2,5	(10÷15) s	>0,2	Резцы всех типов, за исключением фасонных
Плоская с фаской		(1,0÷1,5) s		-	<0,2	Обеспечивает стружколо- мание
Плоская	Чугун	_		_	≤0,2	Резцы всех типов
0, 10, 10, 10, 10, 10, 10, 10, 10, 10, 1	Сталь			-	20,4	

Резиы с пластинками и	з твердого	сплава
-----------------------	------------	--------

Плоская с отрицательной фаской	Сталь с $\sigma_{\theta} \le$ $< 80 \ \kappa \Gamma/mm^2$ Сталь с $\sigma_{\theta} > > 80 \ \kappa \Gamma/mm^2$ Серый и ковкий чугун	0,2-0,5	-	-	<b>€</b> 0,3	С применением стружколомателей при больших диаметрах обрабатываемых отверстий  При недостаточной жесткости или виброустойчивости заготовки  Резцы всех типов
Радиусная с отрицательной фаской	Сталь с σ <sub>θ</sub> ≤ ≪80 кГ/мм²	0,2-0,3	2—2,5	4—6	€0,3	Получистовая обработка при глубине резания до 5 <i>мм</i> обеспечивает отвод стружки
Плоская с отрицательной фаской	Сталь с σ <sub>e</sub> > >80 кГ/мм²	_	_	-		При достаточной вибро- устойчивости и жесткости за- готовки с применением струж- коломателей в случае боль- ших днаметров обрабатывае- мых отверстий

<sup>•</sup> Формы передней поверхности расточных резцов изменяются в зависимости от условий и требований обработки отверстий. Во всех случаях, однако, преследуется цель увеличения стойкости резцов при повышении режимов резания и обеспечения наилучшего отвода стружки.

# 3. Величина радиуса закругления у расточных резцов



### 4. Типы стружколомателей

Эскиз	Краткая характеристика
F02÷1,0 02:5+3,0 17:5+3,0	Резец со стружколомательной канавкой. Во избежание появления трещин рекомен- дуется канавку протачивать алмазным кру- гом
S. A.	Резец со ступенчатым стружколомателем
	Резец с припаянным стружколомательным порожком
	Резец с передвижным закрепляемым струж- коломателем

## 5. Типы расточных резцов, устанавливаемых в борштанги

20	Угол 1	з плане	Краткая характеристика		
Эскиз	φ•	$\phi_1^{\circ}$	<b>Драткая характеристика</b>		
99			Проходной резец ква- дратного или круглого се- чения устанавливается пер- пенднкулярно оси бор- штанги. Применяется для черновой обработки стали и чугуна		
9,	60	10—15	Проходной резец ква- дратного или круглого се- чения, устанавливается в борштанге с гнездом, рас- положенным под углом 45 или 60°. Применяется для черновой обработки стали и чугуна		
g, g	90		Упорно-проходной резец. Может быть любого сечения. Применяется для чистовой обработки стали и чугуна. При работе им возникают меньшие радиальные усилия. Используется при обработке ступенчатых отверстий		
9, 9)		10-15	Назначение то же, что и упорно-проходного, но может быть использован как проходной резец в борштанге с угловым расположением гнезда		

Продолжение табл. 5

	Угол в	плане	
Эскиз	φ°	$\varphi_1^{\circ}$	Краткая характеристика
	_	-	Прорезной канавочный резец, применяется для растачивания канавок и выемок внутри отверстия
9,	60	60	Двусторонний проход- ной резец, применяется для растачивания длинных вые- мок внутри отверстия
g, 60, 40 8	90 6•	3	Однолезвийный пла- стинчатый резец, приме- няется как упорно-проход- ной и подрезной резец
9, 9 A A-A A 8° 6° 5° 5° 5° 5° 5° 5° 5° 5° 5° 5° 5° 5° 5°	45	10	Однолезвийный пластин- чатый резец, применяется как проходной
	60		Двухлезвийный пластин- чатый резец. Изготавли- вается на определенный размер <i>D</i> . Устанавливает- ся пазом <i>B</i> на срезы у гнезда борштанги

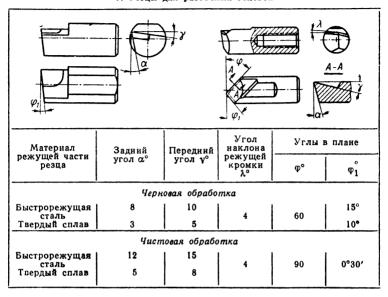
Продолжение табл. 5

Эскиз	Угол в	плане	V
Эскиз	φ°	$\varphi_1^{\circ}$	Краткая характернстика
6 B 4-A B-B 3 C 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10	_	_	Многолезвийный пла- стинчатый комбинирован- ный резец. Предназначает- ся для одновременной об- работки ступенчатого от- верстия, подрезки торца и снятия внутренней и на- ружной фасок

6. Расточные резцы квадратного, прямоугольного и круглого сечения для установки в борштанги, расточные блоки и головки
Размеры в мм

Размеры сечений							
Прямоугольное $B \times H$	Квадрат- ное <i>В</i> × <i>Н</i>	Круглое d	f	R	ь	t	
10×16	12×12	8-12	0,2	3	1,5	0,09	1
$12 \times 20$ $16 \times 25$	16×16 20×20	16 20	0,4 0,6	5 8	2,4 3,9	0,15 0,24	1,5
$20 \times 30$	25×25	25	0,8	12	5,8	0,36	2
$25 \times 40$	30×30		1,0	15	7,2	0,45	
30×45	40×40	_	1,2	18	8,7	0,54	3

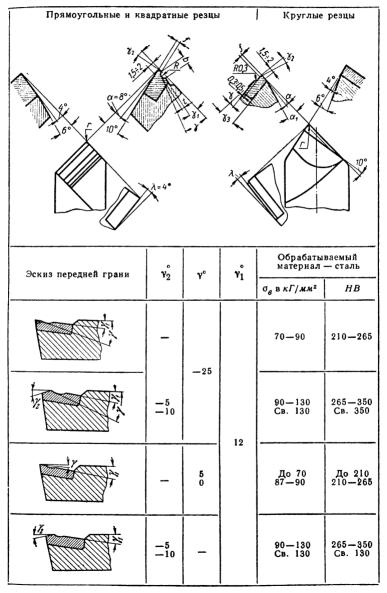
#### 7. Резцы для расточных головок



# 8. Величина передних углов $\gamma$ и $\gamma_1$ расточных резцов из быстрорежущей стали

Эскиз передней грани	γ°	γ <sub>1</sub> °	Обрабатываемый материал
α-8°	16	30	Сталь всех марок
- 1 y	20	25	Сталь; σ <sub>g</sub> =50÷100, <i>HB</i> 150—270 Чугун <i>HB</i> 150—200 Силумин всех марок
$\alpha = \theta^{\circ}$	15	16	Сталь; $\sigma_{\theta} = 100 + 120$ , $HB$ 270
	8	16	Чугун <i>НВ</i> 200—250. Бронза всех марок

# 9. Величины передних углов ү, ү, и ү, для расточных резцов с пластинками из титано-кобальтового твердого сплава



### Способы механического крепления пластинок твердого сплава и алмазов в расточных резцах для тонкого растачивания

Эскиз	Характеристика крепления
5 2 3	Крепление прижимной планкой / и винтом 2. Опорой планки служит пластинка 3. Пластинка твердого сплава или алмаз 6 лежит в выемке державки 5. Штифт 4 предохранйет прижимную планку от проворота
2 3	Крепление аналогично предыдущему и отли- чается наличием шарнирной опоры, образуемой соединением радиусных канавок державки 3, прижимной планки / и цилиндрического штиф- та 2
	Режущий элемент / зажимается посредством впрессовки шарнирно соединенных державки 4 и планки 2 в обойму 3. Иногда дополнительно припаивают серебряным припоем

# 11. Основные геометрические параметры режущей части алмазных и твердосплавных резцов

φ, 12. 8 8 9 9 15 15 15 15 15 15 15 15 15 15 15 15 15							
Обрабатываемый материал	Передний угол у°	Задний угол α°	Главный угол в плане ф°	Вспомогательный угол в плане Ф <sub>1</sub>	Угол наклона <b>λ°</b>	Радиус при вер- шине г в мм	
	Алм	азные р	езцы				
Латунь, алюминий, антифрикционные сплавы, пластмассы	От 0 до 3	8-12	30-90	0-10	0-7	0,2-0,8	
Бронза, силумин	От —3 до —8	6-8					
<b>Легированная</b> сталь	От 0 до —3	8—12	60—90	10-45	0-5	0,1-0,2	
Твердо	сплавные ре	эцы для	тонког	о точен	ия		
Твердая бронза	0-(-7)			0-45	0	0,3-0,5	
Чугун	0	8-15	60 <b>—</b> 90	<b>5—</b> 15	0-15	0,5-1,0	
Сталь	5-(-5)			0-10	0-30	0,0-1,0	

Расточные резцы, применяемые при работе на координатно-расточных станках. Резцы, размеры которых приведены в табл. 12, изготовляют с пластинками из быстрорежущей стали или твердого сплава. Марку материала пластинок и углы заточки выбирают в зависимости от обрабатываемого материала. Пластинки твердого сплава припаивают красной медью. Хвостовую часть изготовляют из стали марки 45 и сваривают с головкой резца встык.

Резцы из быстрорежущей стали с  $d \le 10$  мм можно изготовлять

целиковыми.

Резцы, размеры которых приведены в табл. 13 и 14, в зависимости от обрабатываемого материала изготовляют из быстрорежущей стали

или с напайкой пластинок твердого сплава.

Иногда применяют резцы для крепления в расточных оправках круглого сечения. В этом случае под крепежный винт вдоль державки резца делают сквозную лыску, она же является и элементом, определяющим положение режущих кромок резца относительно растачиваемого отверстия.

В табл. 15 и 16 приведены данные о расточных резцах с затылован-

ной головкой.

При работе на координатно-расточных станках не всегда удается получать резцы из централизованной заточки, поэтому квалифицированные расточники затачивают резцы сами, причем учитывают специфику обрабатываемого отверстия, а также на основе опыта придают резцу необходимые формы режущих элементов.

На некоторых заводах разработаны внутренние нормали заготовок резцов (табл. 17), которые проходят полную обработку, включая термическую, за исключением элементов режущей части. Заточку таких

заготовок-резцов производит сам расточник.

### Сверла

Сверла общего назначения. Сведения о типах, размерах и применении сверл приведены в табл. 18—25.

Угол наклона поперечного лезвия  $\psi = 47 \div 50^{\circ}$  для сверл диаметром до 12 мм и  $\psi = 52 \div 55^{\circ}$  для сверл диаметром свыше 12 мм.

Подточка сердцевины, поперечной кромки и ленточки сверла облегчает процесс резания. Подточку производят обычно у сверл днаметром свыше 12 мм после каждой переточки сверла.

Подточка поперечной кромки и сердцевины уменьшает осевую силу и крутящий момент. При подточке поперечная кромка уменьшается

по длине на 25-50%.

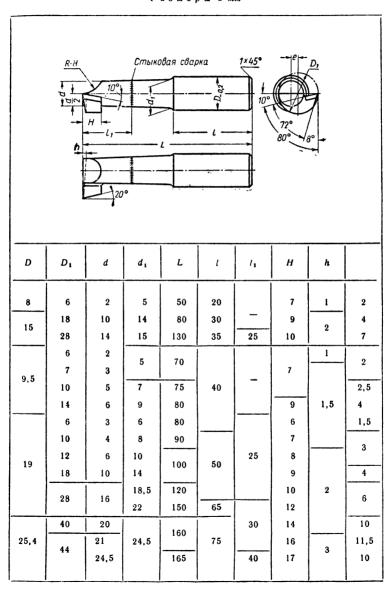
Ленточку подтачивают под углом 6—8° у сверл диаметром 12—30 мм на длине 1,5—2 мм и у сверл диаметром от 30 до 80 мм на длине 3—4 мм; причем у края сверла сохраняют ленточку шириной 0,1—0,3 мм.

Сверла специального назначения. Сверла, применяемые для сверления жаропрочных сплавов и нержавею щей стали, изготовляют из быстрорежущей стали с утолщенной сердцевиной и для обеспечения большей стойкости производят двойную заточку. У сверл диаметром до 12 мм делают одинарную заточку.

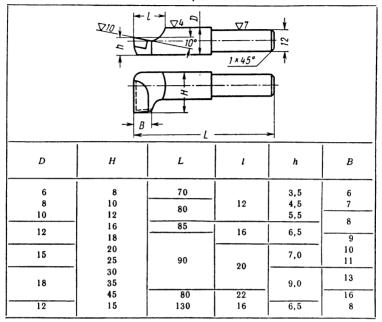
Рекомендуемые оптимальные геометрические параметры режущей части сверла приведены в табл. 26, при этом угол при вершине 2  $\phi$  =

 $= 118^{\circ}; 2 \varphi_0 = 75^{\circ}.$ 

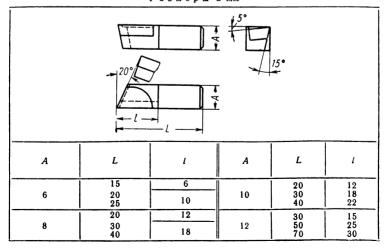
# 12. Расточные резцы с цилиндрическим **хвостовиком** к расточным патронам Размеры в мм



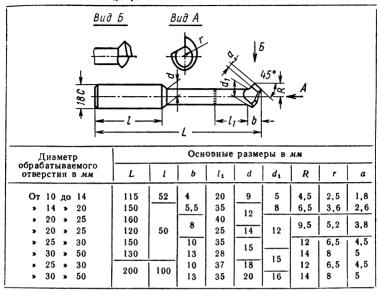
13. Резцы расточные, отогнутые Размеры в *мм* 



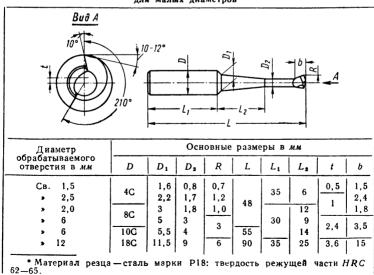
14. Резцы квадратного сечения для расточных оправок P а з м е p ы в m M



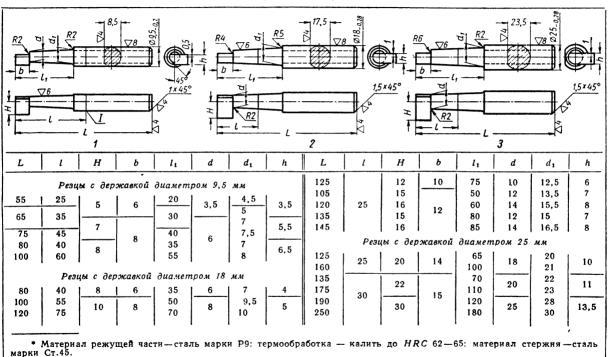
#### 15. Резцы расточные с затылованной головкой



#### 16. Резцы расточные цельные с затылованной головкой для малых диаметров \*



17. Размеры заготовок резцов \* в мм



18. Типы сверл, их характеристики и назначение

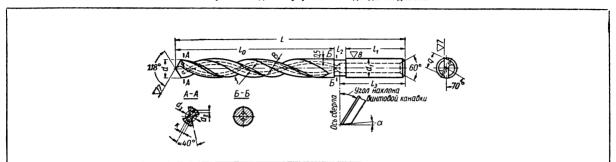
Тип	Основные параметры	Краткая характеристика и назначение
Спиральные с цилиндрическим квостовиком	d=0,25+ +30 мм. L до 245 мм. Размеры см. в табл. 19	Выпускаются с поводком и без поводка. Предназначаются для сверления и рассверливания отверстий. Закрепляются в кулачковых патронах, цилиндрических цангах и державках
Спиральные с коническим хвосто- виком	d=6÷80 мм. L до 535 мм. Конус Морзе. Размеры см. в табл. 19	Предназначаются для сверления и рассверливания отверстий. Закрепляются в конус шпинделя непосредственно или через переходную коническую втулку
Сверла с пластинками твердого сплава	d=5÷30 мм, L до 350 мм. Размеры см. в табл. 19	Отличаются повы- шенной стойкостью. Могут быть исполь- зованы при сверле- нии материалов по- вышенной твердо- сти. Пластинки твердого сплава при- паивают медным или латунным припоем
	d=18÷ ÷40 мм, L=235÷ ÷385 мм. Размеры см. в табл. 20	Имеют внутренние отверстия для подвода оклаждающей жидкости. Применяются для сверления глубоких отверстий
Насадные сверла	d=30÷ ÷75 мм. Размеры см. в табл. 21	При помощи резь- бового хвостовика насаживаются іа оправку. Имеют от- верстия для вну- треннего подвода охлаждающей жид- кости. Применяют для сверления глу- боких отверстий
Шпиндельные сверла  Копус Морле	d=30+ +150 mm, L=35+ +135 mm	Предназначены для глубокого сверления. Имеется внутренний подвод охлаждающей жидкости. Число канавок для отвода стружки 3—6

		Продолжение табл, 18
Тип	Основные параметры	Краткая характеристика и назначение
Лопаточные (пушечные) сверла  в потоготельной ренущай прома потогот прома потогот пот	$d=2\div30 \text{ MM}, \\ \alpha=10\div20^{\circ}, \\ f_1=0.1\div \\ \div0.5 \text{ MM}$	Используются для глубокого сверления. Позволяют получать чистую поверхность стенок отверстия
Ружейные сверла	$d = 3 \div \\ \div 17 \text{ MM,} \\ \varphi = 120^{\circ}$	Предназначаются для глубокого свер- ления. Отвод струж- ки — через наруж- ную канавку, обра- зуемую углом ф
Кольцевые (трепанирующие) головки	d=60÷ ÷100 мм	Предназначаются для коольцевого сверления. Выполняются с одним, тремя или шестью отдельными ножами / Для сверления твердых материалов ножи оснащают твердым сплавом. Направление головки осуществляется с помощью направляющих 2
Циркульные резцы	R до 200 мм	Используются для сверления отверстий в листовом материа- ле. Циаметр отвер- стия устанавливает- ся передвижением державки резца на величину R

## 19. Размеры спиральных сверл в мм

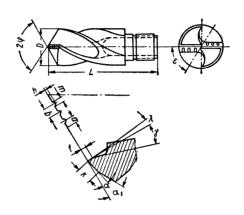
Tun A Konyc Mopse						
Наименование	Основны	ые размеры	в мм	Конус		
Tranmenoban ne	D	L	l <sub>o</sub>	Морзе №		
Сверла с	цилиндрически.	м хвостовик	ом			
Длинные Короткие С укороченной рабочей частью	$\begin{array}{c c} 2-20 \\ 0,25-30 \\ 1-10,1 \end{array}$	95—245 20—120 30—85	50-165 6-120 8-48	_		
Для автоматов	1,1-10,2	60-80	30—50			
Сверла	с коническим .					
Стандартной длины	6,0-15,5 15,6-23,5 23,6-32,5 32,6-49,5 49,6-65,0 68-80	160—205 225—255 290—325 365—400 440—460 535	73—123 130—160 170—205 215—250 225—275 285	1 2 3 4 5 6		
С усиленным кониче- ским хвостовиком	12-15 19-23 27-32 38-48 58-65	205—220 265—285 335—360 410—435 525—530	110-125 145-165 185-210 225-250 275-280	2 3 4 5 6		
Удлиненные	6,0-15,5 16-23,5 23,9-30,0	230-280 290-340 360-410	145—195 195—235 240—275	1 2 3		
Укороченные	6,0—15,5 16—23,5 23,9—32,5 32,9—49,5 49,5—55,0	135—175 190—210 240—275 310—335 370—380	55-90 95-115 120-155 160-185 185-200	2 2 3 4 5		
Сверла, оснащен	ные пластинка	ми твердог	о сплава			
С цилиндрическим хво- стовиком	5-8	75—90	40—53	_		
С коническим хвостови-	6—30	120-350	35—200	1-4		
С цилиндрическим хво- стовиком, с косыми ка- навками	2,5-10,5	40—130	4-10	-		

### 20. Размеры спиральных сверл для глубокого сверления с отверстиями для внутреннего подвода жидкости



											Pa	змеры в	з мм		Угол
'	Основні	ые размо	еры в м.	м	Режущие элементы				ерстия лажден		хвосто- вика	шейки	за- точки в <i>град</i>		
			1	1	Pa	змеры в	мм	Сп	раль						
d	L	l•	d <sub>1</sub>	k	f	В	q	Угол в <i>град</i>	Шаг в мм	d <sub>2</sub>	d <sub>3</sub>	l <sub>3</sub>	l1	Lz	α
18 20	235 250	155 170	18 20	3,50 3,85	1,70 1,85	11,10 12,23	17,01 18,90	30	98,20 108,30	2,60	10 12	72	65		8
25 30	285 320	190 215	26 32	4,50 5,25	2,10 2,35	15,08 17,93	23,75 28,50	31	131,20 156,80	3,20 3,50	15 18	82 92	75 85	12	7
40	385	250	40	6,80	2,85	23,75	38,20	32	201,60	4,00	25	120	110		6

### 21. Геометрические параметры сверл двустороннего резания для глубокого сверления



Диаметр						Размеры в мм							
сверла в <i>мм</i>	2φ	α	a <sub>1</sub>	γ	λ	e	b	a	m	h		f <sub>1</sub>	k
30—50 50—75	120	8	15	12	5	70	<b>4,5</b> 6,0	6 8	1,0 1,2	0,5 0,8	3,5 4,5	0,2	3 4

## 22. Форма заточки сверл

Диаметр сверла в <i>мм</i>	Фор	ома заточки	Обрабатываемый материал
		Одинарная (нор- мальная)	Сталь, стальное литье, чугун
0,25-12		Одинарная с под- точкой перемычки	Стальное литье с σ <sub>в</sub> до 50 кГ/мм² с несня- той коркой
	0	Одинарная с под- точкой перемычки и лезвия	Сталь и стальное литье с $\sigma_{\theta} = 50 \ \kappa \Gamma / \text{мм}^{\circ}$ со снятой коркой
		Двойная с под- точкой перемычки и ленточки	Сталь и стальное литье с о <sub>б</sub> более 50 кГ/мм² со снятой коркой: чугун со сня- той коркой
Св. 12 до 80		Двойная с под- точкой перемычки	Стальное литье с ов более 50 кГ/мм² с неснятой коркой: чугун с неснятой коркой
		Двойная с под- точкой, со срезан- ным поперечным лезвием	Чугун, снятой коркой

# 23. Угол наклона винтовых канавок у сверл

Диаметр сверла в <i>мм</i>	Угол w в град	Диаметр сверла в мм	Угол ю в <i>град</i>
0,25-0,45 0,5-0,95	18-19 20-21	4,5—8,4 8,5—9,9	26—27 28
1,0-2,9 $3,0-4,4$	$\begin{array}{c} 22 - 23 \\ 24 - 25 \end{array}$	10,0-80,0	30

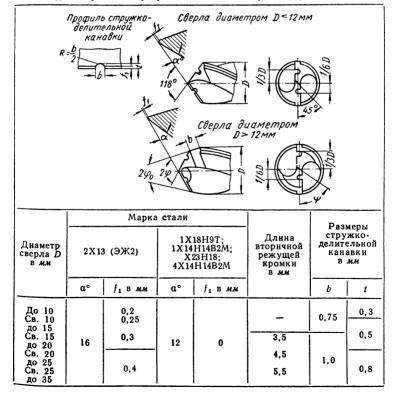
#### 24. Угол 2Ф при вершине сверла

Обрабатываемый материал	Угол 2ф в г <i>ра</i> ∂	Угол 2ф <sub>0</sub> при двойной заточке в <i>град</i>
Сталь, чугун	116-118	70-80
Красная медь	125	
Мягкая бронза	130	
Алюминий	130—140	_
Целлулоид, эбонит	<b>85</b> —90	1

#### 25. Передний и задний углы сверла

Точки на режущей кромке	Угол сверла в <i>град</i>				
сверла (место замера угла)	передний	задний			
Периферийная Промежуточная У вершины	$ \gamma = \omega $ $ \omega > \gamma > 4 $ $ 1 - 4 $	8-14 14<α<20 20-26			

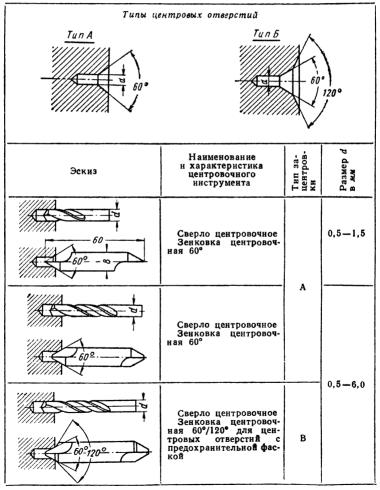
#### 26. Геометрические параметры режущей части сверл для сверления жаропрочных сплавов и нержавеющей стали



При сверлении указанных материалов применяют обильное охлаждение (5%-ная эмульсия). Применение вместо эмульсии 5%-ного водного раствора хлористого бария с добавкой 1%-ного нитрита натрия облегчает процесс стружкообразования, уменьшает до 20% усилия резания, улучшает чистоту обработанной поверхности и повышает скорость резания на 15—20%.

Сверла центровочные, зенковки и специальные. Сведения отипах, размерах и применении сверл приведены в табл. 27—28.

27. Сверла центровочные и зенковки



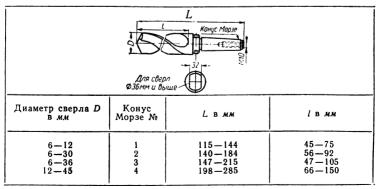
Продолжение табл. 27

Эскиз	Наименование и характеристика центровочного инструмента	Тип за- центров- ки	Размер <i>d</i> в жж
20 45° Kohyc Mopse N	Сверло центровоч- ное Зенковка центро- вочная многозубая 60° с коническим хвостовиком		8,0-12,0
602	Сверло центровоч- ное, комбинирован- ное, двустороннее 60° для центровых от- верстий без предо- хранительной фаски	Α	1,5-6,0
60° - 120°	Сверло центровочное, комбинированное, двустороннее 60°/120° для центровых отверстий с предохранительной фаской	В	1,0=0,0
	Сверло центровочное с удлиненным цилин- дрическим хвостовиком и прямой канавкой		5
Конус Морзе N°2	Сверло центровочное удлиненное с коническим хвостовиком и канавкой, расположенной под углом к оси сверла. Применяется для зацентровки отверстий перед сверлением, удаленных от верхней плоскости детали	A	7
	Сверло центровочное удлиненное с прямой канавкой. Применяется для зацентровки отверстий в труднодоступных местах		3

Продолжение табл. 27

Эскиз	Наименованне и характеристика центровочного инструмента	Тип за- центров- ки	Размер <i>d</i> в жж
Конус Морзе N°1	Комбинированное центровочное сверло с коническим хвостовиком и спиральными канавками. Применяется для одновременного центрования и сверления отверстий, а также сверления отверстий (например, в полках швеллера)		5
Форма конца хвостовика, допустимая для сверл диаметром вмм и менее	Сверло центровочное. Изготовляется из стандартного укороченного сверла с максимальной подточкой перемычки. Применяется для защентровки отверстий перед сверлением	-	3-10
Конус Морзе	Двухперовое лопаточное центровочное сверло с коническим хвостовиком. Применяется для зацентровки отверстий перед сверлением	-	6-16

# 28. Специальные спиральные сверла для работы на координатно-расточных станках



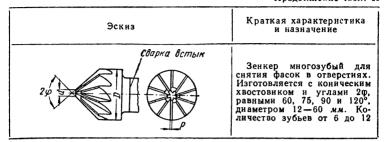
### Зенкеры

Зенкеры (табл. 29—33) применяют для обработки отверстий, как необработанных (литых и штампованных), так и предварительно просверленных с целью улучшения чистоты поверхности, повышения точности и исправления геометрии отверстий, а в некоторых случаях и подготовки их к дальнейшему развертыванию.

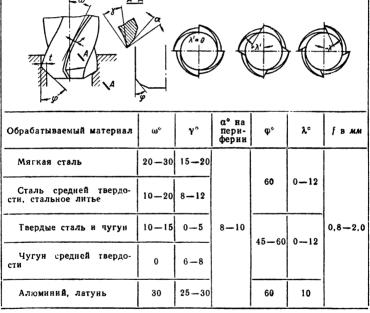
29. Типы зенкеров и их назначение

1	1
Эскиз	Краткая характеристика и назначение
X Конус Морзе	С коническим хвостови- ком. Число зубьев минп- мум 3. Служат для обработ- ки отверстий под разверты- вание или для окончатель- ной обработки по 4—5-му классу точности
	Зенкер насадной, цель- ный. Применяется для обра- ботки отверстий больших диаметров
	Зенкер насадной со встав- ными ножами
Конус Морзе 90°— 8° \\ 30° \\ 8° \\ 15° \\ 20°	Зенкер с направлением для цилиндрических углуб- лений
450	Зенкер насадной для об- работки торцовых поверх- ностей
	Зенкер с хвостовнком под быстросменный патрон для обработки торцовых поверхностей

Продолжение табл. 29



30. Геометрические параметры зенкеров



81. Зенкеры с коническим хвостовиком Морзе трехзубые (по ГОСТу 1676—58)

Размеры в мм

D номи-	Корс	ткие	Дли	Конус	
нальный L		ı	L	l	Морзе №
10-15 16-23 24-32	140-150 170-190 230-250	58-68 75-105 110-130	160-180 200-230 250-290	78-98 105-135 130-170	i 2 3

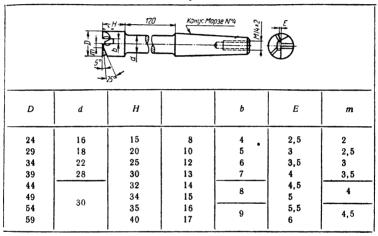
# 32. Зенкеры с метрическим коническим хвостовиком трехзубые (по ГОСТу 1676-53)

#### Размеры в им

D	L	d	Число зубьев	Конусн <b>о</b> сть
34-80	40-65	13-32	4	1 ; 30

#### 33. Цековки с коническим хвостовиком

Размеры в мм



### Развертки

Развертки (табл. 34—39) предназначены для изготовления точных отверстни с высокой чистотой поверхности, предварительно обработанных сверлом или зенкером. Окончательным развертыванием достигается в зависимости от технологических условий 2—3-й классы точности (а при особо тщательном выполнении даже и 1-й класс) и чистота поверхности в пределах 7—8-го классов.

Развертки общего назначения. Режущая часть состоит из двух конусных повер хностей, направляющего конуса и заборного конуса с углом 2 ф. Число зубьев развертки зависит от ее диаметра и назначения; для разверток повышенной точности и при обработке хрупких металлов (чугун, бронза) число зубьев z = 1,5  $\sqrt{D+4}$ . в остальных случаях z = 1,5  $\sqrt{D+2}$ , где D- диаметр развертки.

Для предупреждения гранености отверстия зубья по окружности располагают на разном расстоянии один от другого, т. е. применяют неравномерный шаг.

В. Ф. Пономарев

# 34. Угол наклона винтовых канавок разверток

Вид развертки и обрабатываемый металл	Угол <b>ω</b> в град
Цельные развертки:	
серый чугун, твердая сталь	7-8
ковкий <b>чугун,</b> сталь	12-20
легкие сплавы	35-45
Регулируемые развертки (все виды материалов)	3

# 85. Угол конуса заборной части развертки

Вид обработки и обрабатываемый металл	Угол ф в град
Ручные развертки	1-1,5
Машинные развертки. для вязких метал- лов	1215
для хрупких и твер- дых металлов	35
Развертки для глухих отверстий:	
ручные машинные	45 60
Развертки с пластинка- ми из твердых сплавов	30-45

# 36. Развертки машинные цельные по ГОСТу 1672-53

Размеры в мм

D	Тып	Короткие	Длинные	l	l <sub>1</sub>	Конус		
Tun II  Tun III  Konycnocmo 1:30								
3-9	1	4560	65-100	12-20	<b>22-3</b> 0			
10-15 16-23 24-32	l I	105—125 135—150 175—190	140-160 170-220 220-240	22; 25 25; 28 28; 30	_	Морзе 3		
25 - 34 35 - 44 45 - 55 58 - 65 68 - 75 78, 80	111	40 45 50 55 60 65	_	30	-	Метрический 1 30		

# 37. Развертки цилиндрические мелкоразмерные по ГОСТу 8035-56 Размеры в мм

D			D		
Основной ряд	L	l	Основной ряд	L	l .
0,10 0,11 0,12 0,14	18	3	0,36: 0,4 0,45: 0,5 0,55 0,60; 0,65	25	8 10 12
0,16; 0,18	20	4	0,70		12
0,2; 0,22 0,25; 0,28 0,32	22 25	5 6 8	0,75; 0,8 0,85; 0,9 0,95; 1,00	32	16

# 38. Развертки машинные диаметрами 6—32 мм по ГОСТу 6646-53, оснащенные пластинками твердого сплава

P	а	3	м	۵	n	ы	В	мм

_				O S M C P BI				
	D	L	1	d	11	Число зубьев	Конус Морзе №	Тип
	6 7 8 9	95		6 7 8 9	25 23 30		-	ı
	10-11 12; 13 14	140 150 160	18	9; 10 10		4	1	
	15 16—17 19; 20; 21 22; 23 24; 25	170 190 200 220	22	11 12; 13 15; 16; 17 17 19—20	-	6	2	11
	26; 27 28 30; 32	230	26	20; 21 22 23		ð	3	

# 39. Развертки машинные диаметрами 34—50 мм по ГОСТУ 6646—53 \*, оснащенные пластинками твердого сплава

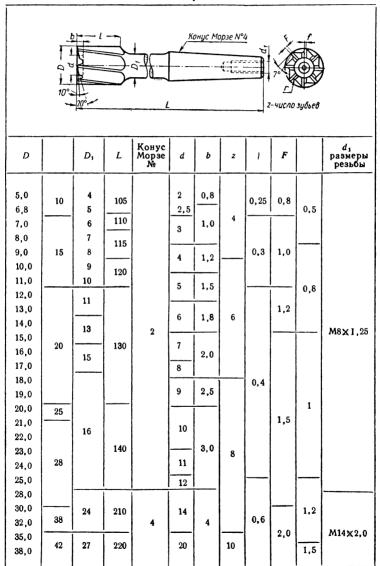
Размеры в мм

D	L	I	Число зубьев
34 35—40 42—48 50	40 45 50 55	35	6 8 10

<sup>\*</sup> Развертки машинные диаметром свыше 50 мм сборной конструкции, оснащенные пластинками твердого сплава по ГОСТУ 7723—55, изготовляют диаметром  $D=52\div100$  мм, длиной  $L=50\div70$  мм,  $l=30\div36$  мм, числом зубьев 6 и 8.

# 40. Развертки прецизионные для координатно-расточных станков с хвостовиком под затяжной винт \*

Размеры в мм



Продолжение табл. 40

D	ı	$D_1$	L	Конус Морзе №	d	ь	z	f	F		d <sub>1</sub> размеры резьбы
40,0 42,0 45,0					20	4	10		2,5	1,5	
48,0 50,0 55,0 58,0 60,0 65,0	42	29	220	4	25 	5	12	0,6	3,0	2,0	M14×2,0

\* Технические условия на изготовление: 1. Материал режущей части — быстрорежущая сталь марки P18,

т. материал режущей части — оыстрорежущая сталь марки Р16, калить, отпустить, твердость HRC 64—62.

2. Материал хвостовика — сталь марки 40 X, улучшить, твердость

HRC 40-45.
3. Центровые отверстия 60°, довести по калибру.

4. Допускаемое биение режущей части относительно конуса хвостовика 0,002 мм.

5. Допускаемое смещение оси крепежной резьбы относигельно оси конуса Морзе не более 0,1 мм. •

Зубья прецизионных разверток изготовляются с неравномерным шагом (см. табл. 41), что способствует устранению возможных вибраций (дробления), а следовательно, обеспечивает более высокую чистоту поверхности отверстия.

Канавки у развертки делают прямыми. Для обработки отверстий с продольными пазами в стенках, а также отверстий повышенной точности и чистоты канавки у разверток делают винтовыми. Направление винтовой канавки выбирают левое при правом вращении и правое при левом вращении.

Угол наклона винтовых канавок и угол конуса заборной части выбирают в зависимости от обрабатываемого материала по табл. 34 и 35.

Задний угол са принимают равным 7—12° (большее значение — для разверток малых диаметров). Задний угол на калибрующей части равен 0°, так как здесь имеется цилиндрическая ленточка.

Передний угол  $\gamma$  для чистовых разверток и при резании хрупких металлов равен 0°, у разверток с пластинками твердых сплавов 0—5°.

Прецизионные развертки (табл. 40—41) применяют для чистовой обработки сравнительно неглубоких отверстий на координатно-расточных станках.

Число зубьев 2		Величины углов (по шагу) в $arepsilon  ho a \hat{ ho}$							
4	90	85	90	95					
6	57	63	60	57	63	60			
8	42	44	46	48	42	44	46	48	

41. Значение углов при неравномерном шаге зубьев развертки

Особенность этих разверток состоит в том, что режущей частью их являются торцовые зубья, а калибрующей — зубья, расположенные по диаметру. Такие развертки изготовляют с высокой точностью по всем рабочим размерам. Биение конуса Морзе относительно колибрующей цилиндрической части допускается в пределах нескольких микрон. Заборная часть перьев (зубьев) в этих развертках, в отличие от стандартных машинных, отсутствует. Хвостовая часть выполняется конической с различными номерами конусов Морзе. Крепление — в зависимости от шпинделя станка под затяжной винт или с лапкой.

## Фрезы

Фрезами обрабатывают плоскости, торцы бобышек и приливов, а также прямоугольные, Т-образные и угловые пазы.

Для работы на расточных станках применяют фрезы, характеристика и размеры которых приведены в табл. 42—47.

#### Метчики

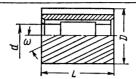
На расточных станках для нарезания резьбы в отверстиях используются машинные метчики метрических, дюймовых, трубных и конических резьб (рис. 4).

Нарезание резьб диаметром от 36 мм рекомендуется производить резьбонарезными головками с плоскими плашками (табл. 48).

### Износ и стойкость режущих инструментов

Износ режущей части инструментов происходит и по передней и по задней поверхностям, однако при чистовой обработке отверстий с применением охлаждающих жидкостей в большей степени изнашивается задняя поверхность. При обработке на высоких скоростях резания и толщине стружки более 0,1 мм резцы и торцовые фрезы изнашиваются главным образом по передней поверхности. Износ задней поверхности является основной причиной потери инструментом режущих свойств. Величина износа определяется шириной образуемой изношенной площадки по задней поверхности резца (зуба), начинающейся от режущей кромки. Примерные величины допустимого износа в зависимости от обрабатываемого материала и материала режущей части резпа приведены в табл. 49.

### 42. Цилиндрические фрезы с мелкими зубьями по ГОСТу 3752-59



Размеры в <i>мм</i> Число зубьев z		Размеры в мм			Число зубьев <i>z</i>				
D	d d	L	с мелким зубом	с круп- ным зу- бом	D	d	L	с мелким зубом	с круп- ным зу- бом
40	16	40 50 63	10	_	80	32	63 80 100	16	10
50	22	50 63 80	12	6			125		
63	27	50 63 80 100	14	8	100	40	80 100 125 160	18	10

Примечание. Угол наклона стружечной канавки  $\omega=30\div35^{\circ}$  для фрез с мелким зубом и  $\omega=45^{\circ}$  для фрез с крупным зубом.

# 43. Торцовые насадные фрезы по ГОСТу 9304-59 Размеры в мм

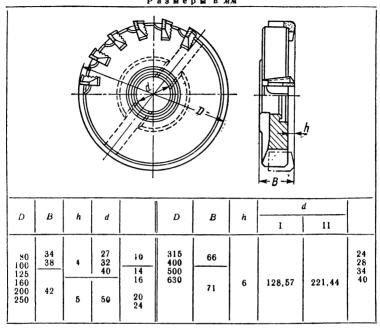




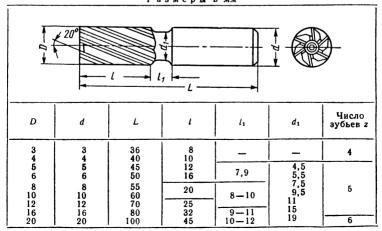
	I		Число зубьев г			
D	d   d <sub>1</sub>		d <sub>1</sub> L I		с мелким зубом	с круп- ным зу- бом
40 50 63 80 100	16 22 27 32 32	22 28 36 45 56	32 36 40 45 50	18 20 22 25 28	10 12 14 16 18	- 8 10 12

Примечание. Угол наклона стружечных канавок  $\omega = 25 \div 30^{\circ}.$ 

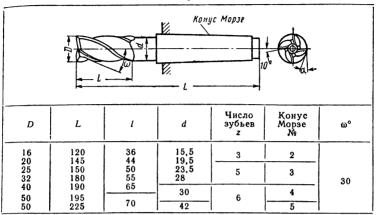
44. Горцовые насадные фрезы со вставными ножами, оснащенными твердыми сплавами по ГОСТу 9473—60 Размеры в мм



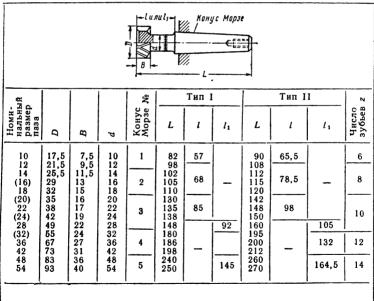
45. Концевые фрезы с цилиндрическим хвостовиком по ГОСТу 8237—57
Размеры в мм



# 46. Концевые фрезы с коническим хвостовиком по ГОСТу 8237-57 Размеры в мм



## 47. Фрезы для Т-образных пазов по ГОСТу 7063 — 54 Размеры в $\mathit{м.м.}$



 $\Pi$  р и м е ч а н и е. Фрезы для номинальных размеров, указанных в скобках, применять не рекомендуется.

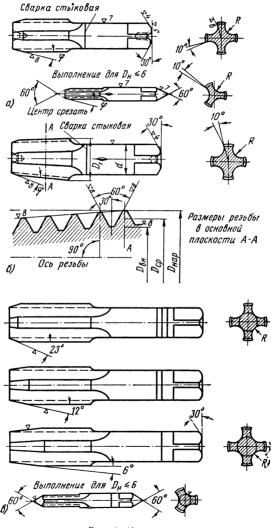


Рис. 4. Метчики: a — машинные;  $\delta$  — комические; s — ручные

48. Головки резьбонарезные с плоскими плашками для внутренних резьб конструкции завода «Фрезер»

№ чертежа	Эскиз	Наименование	Размеры резьбы в мм (диа- метр X X шаг)
ҚБ-1	240 240	Головка резьбо- нарезная	Внутрен- няя диа- метром 36—39
1B-461	2521-005	Плашка к голов- кам КБ-1: типа А $(\phi=15^\circ)$ , типа Б $(\phi=30^\circ)$ и типа В $(\phi=45^\circ)$	$36 \times 2$ $36 \times 1,5$ $36 \times 1$ $39 \times 2$ $39 \times 1,5$ $39 \times 1$
КБ-2	24,6 40,023 \$76 75 War and a state of the st	Головка резьбо- нарезная	Внутрен- няя диа- метром 42—48
1B-463	25°219	Плашка к голов- кам $K5-2$ : типа A $(\phi=15^\circ)$ , типа B $(\phi=30^\circ)$ , типа B $(\phi=45^\circ)$	$\begin{array}{c} 42 \times 2 \\ 42 \times 1,5 \\ 42 \times 1 \\ 45 \times 2 \\ 45 \times 1,5 \\ 45 \times 1 \\ 48 \times 2 \\ 48 \times 1,5 \\ 48 \times 1 \end{array}$
ҚБ-3	3015 +0.027 807 807 807 807 807 807 807 80	Головка резьбо- нарезная	Внутрен- няя диа- метром 52—60

## Продолжение табл. 48

№ чертежа		Наименование	Размеры резьбы в мм (диа- метр X X шаг)
1 B-465	30,15-0,017	Плашка к голов- кам КБ-3; типа А ( $\phi$ =15°), типа Б ( $\phi$ =30°). типа В ( $\phi$ =45°)	52 × 3 52 × 3 52 × 1,5 56 × 3 56 × 2 56 × 1,5 60 × 2 60 × 1,5

## 49. Допустимая величина износа инструмента

Материал. режущей части инструмента	Обрабаты- ваемый материал	Наименование инструмента	Особенпости режима резания	Допусти- мый износ по задней поверх- ности в мм
	Сталь Стальное литье, ковкий чугун	Расточные	С охлаждением Без охлаждения	1,5-2 0,3-0,5
Быстро- режущая сталь	Серый чугун	резцы	Грубая расточка Получистовая расточка	3-4 1,5-2
Cravis	Сталь	Сверла Зенкера	Грубая	1,0-1,2 0,5-1,2
	Серый чугун	Сверла Зенкера	расточка	1,0-1,2 0,8-1,5
	Сталь, чугун	Развертки	Получистовая обработка	0,6-0,8
Твердые сплавы; Т5-К10	Сталь	Расточные резцы	Обработка на нормальных	0,8-1
T14-K8 T15-K6	Сталь	Торцовые фрезы	режимах	
T30- K4 T60- K6	$s=80 \ \kappa\Gamma/mm^2$	Расточные резцы		0,5-0,8

Продолжение табл. 49

Материал, режущей части инструмента	Обрабаты- ваемый материал	Наименование инструмента	Особенности режима резания	Допусти- мый износ по задней поверх- ности в мм
B K-8 B K-6		Торцовы <b>е</b> фрезы	Обработка на нормальных режимах	0,8-1,0 1,5-2,0
B K-3 B K-2	Чугун	Расточные резцы	s>0,3 мм/об s≤0,3 мм/об	0,6-0,8 1,4-1,7
T5-K10	Сталь	Сверла диаметром: 10—18 мм 20—30 »		0,4-0,6 1,0-1,3
B K-8	Чугун	Зенкера диаметром: до 40 мм 40—80 мм Развертки диаметром	Обработка на нормальных режимах	1,0-1,2 1,4-1,6
		диаметром 10—80 мм		0,4-0,7

Приведенные в табл. 49 величины износа являются максимально допустимыми при указанных обрабатываемых материалах и невысоких точностях обработки. В тех же случаях, когда расточка отверстий сопряжена с требованиями высокой точности отверстия и чистоты обрабатываемой поверхности 5—6-го классов или обрабатываемый материал требует особых режимов резания, допустимая величина износа инструмента должна быть уменьшена и, следовательно, инструмент необходимо чаще перетачивать.

Стойкость инструмента. Период времени, в течение которого инструмент находится непосредственно в работе (время резания) от одной переточки до следующей, называется стойкостью инструмента. Стойкость инструмента измеряется в минутах и обозначается буквой Т. Стойкость инструмента зависит от ряда факторов, основными из которых являются: материал режущей части и геометрия ее исполнения, качество термической обработки инструмента, обрабатываемость материала, эффективность охлаждения и выбранный режим резания. Средние величины стойкости расточных резцов приведены в табл. 50.

50. Средние величины стойкости расточных резцов \*

	Средние стойкости Т в мин				
Размеры резцов в <i>мм</i>	для резцог режущ	Для резцов с твердым сплавом по			
	По стали	По чугуну	стали и чугуну		
До 20×30 Св. 20×30	30-50 35-60	40-60 50-75	25-40 40-75		

<sup>\*</sup> Средние стойкости различных инструментов следует выбирать по справочнику «Нормативы стойкости инструмента», разработанному научно-исследовательским бюро технических нормативов (НИБТН).

# Материалы, применяемые для изготовления режущих инструментов

Для изготовления режущих инструментов применяют углеродистую, легированную, быстрорежущую инструментальную сталь, металлокерамические твердые сплавы и алмазы.

Материал для режущей части инструмента выбирают в зависимости от обрабатываемого материала, режимов резания и условий обработки.

В табл. 51—55 приведены сведения о материалах и примерные рекомендации по их применению для изготовления режущих инструментов.

### ВСПОМОГАТЕЛЬНЫЕ ИНСТРУМЕНТЫ

Поскольку многие виды вспомогательного инструмента являются общими для всех типов станочного оборудования и в большинстве своем этот инструмент является стандартным, ниже даются сведения только

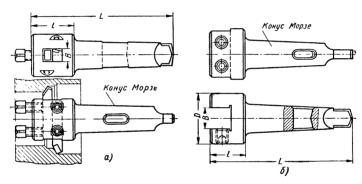


Рис. 5. Короткие расточные оправки:  $a \leftarrow$  для двух резцов;  $\delta \rightarrow$  для одного резца

о специальных вспомогательных инструментах, применяемых при обработке материалов на горизонтально-расточных, алмазно-расточных и координатно-расточных станках.

Вспомогательные инструменты, применяемые при работе на горизонтально-расточных станках, условно можно разделить на три группы: консольные или концевые инструменты, двухопорные, расточные головки и патроны.

Консольные или концевые инструменты. Короткие концевые оправки (рис. 5) применяют при расточке отверстий, диаметр которых больше диаметра шпинделя станка. Размер B выбирают по квадрату применяемого резца, а размеры D, L и l— соответственно габаритным размером резца и растачиваемого отверстия. Хвостовик оправки делают коническим. Номер конуса соответствует габаритным размерам оправки.

Удлиненные концевые оправки (табл. 56) применяют при обработке отверстий, диаметр которых меньше днаметра шпинделя станка.

51. Характеристика и примерное назначение углеродистой инструментальной стали

	c	одержание эле	ментов в №				
Марка	С	Mn	Si	Cr	Особые свойства	Примерное назначение	
У7 У7А	0,65-0,74	0,20-0,40 0,15-0,30	0,15-0,35 0,15-0,30	0,20 0,15	Обладают большой вязкостью и достаточной твердостью. Хорошо сопротивляются ударам	Кузнечные штампы, об- жимки, слесарный инстру- мент	
У8 У8А	0,75-0,84	0,20-0,40 0,15-0,30	0,15-0,35 0,15-0,30	0,20 0,15	Обладают повышенной	Слесарный инструмент, матрицы и пуансоны про-	
У8Г У8ГА	0,80-0,90	0,35-0,60	0,15-0,35 0,15-0,30	0,20 0,15	твердостью и достаточной вязкостью	стой формы, ножницы и но- жи по металлу, пневмати- ческий инструмент	
У9 У9Н	0,85-0,94	0,15-0,35 0,15-0,30	0,15-0,35 0,15-0,30	0,20 0,15	Обладают хорошими ре-	Инструмент для обра- ботки дерева: резьбонарез-	
У10 У10А	0,95-1,04	0,15-0,35 0,15-0,30	0,15-0,35 0,15-0,30	0,20 0,15	жущими свойствами	ной, опиловочный и измерительный инструмент	
У11 У11А	1,05-1,14	0,15-0,35 0,15-0,30	0,15-0,35 0,15-0,30	0,20 0,15	Обладают высокой твер-	Сверла, развертки, резь- бонарезной инструмент	
У12 У12А	1,15-1,24	0,15-0,35	0,15-0,35 0,15-0,30	0,20 0,15	достью	для умеренных скоростей резания	
У13 У13А	1,25-1,35	0,15-0,35 0,15-0,30	0,15-0,35 0,15-0,35	0,20 0,15	Повышенная износо- устойчивость, но с незна- чительной механической прочностью	Опиловочный, волочильный и граверный инструмент	

## 52. Химический состав легированной инструментальной стали

M	F			Содерж	ание элемент	ов в %		
Марка	Группа	С	Mn	Si	Cr ≤	w	v	Мо
X12		2,00-2,30	€0,35	€0,40	11,50— 13,00	_		_
X12M		1,45-1,70			11,0-12,50	0,15-0,30		0,4-0,6
ΧГ		1,30-1,50	0,45-0,70		1,30-1,60			
X	Хромистая	0.95-1.10	≤0,40 <0,35		1,30—1,00			
X09		0,95—1,10	€0,40		0,75-1,05			
9 X		0,80-0,95	0,25-0,35	0,25-0,45	1,40-1,70			
X05		1,26-1,40			0,40-0,60			
7 X3		0,60-0,75	0,20-0,40	€0,35	3,20-3,80	_		
8 X 3		0,76-0,85			3,20-23,80			
4 XC	Хромо-	0,35-0,45	€0,40	1,20-1,60	1,30-1,60		_	
6XC	кремнистая	0,60-0,70	<b>0,10</b>	0,60-1,00	1,00-1,30			
9 XC		0,85-0,95	0,30-0,60	1,20-1,60	0,95-1,25			
XIC	Хромокремне- марганцовая	0,95-1,10	0,80-1,20	0,50-1,00	1,40-1,80			
Φ	Ванадиевая	0,95-1,05	0,20-0,40	€0,35	-	0,20-0,40		
85 Х Ф	Хромо-	0,80 <b>0,9</b> C	0,30-0,60	≤0,35	0,45-0,70	0,15-0,30		
8ХФ	ванадиевая	0,75-0,85	0,20-0,40	≈0,30	0,50-0,80			

Марка	Группа			Содерж	ание элемент	ов в %		
Марка	Труппа	С	Mn	Si	Cr €	w	v	Мо
B1 3X2B8	Вольфрамовая	1,05—1,25 0,30—0,40	0,20-0,40	€0,35	0,10-0,30	0,050,30	0,80—1,20 7,50—9,00	_
4 X8B2	Хромо- вольфрамовая	0,35—0,45	0,20-0,40	€0,35	7,00-9,00	0,20-0,50	2,00-3,00	
XB5		1,25-1,50	€0,30	€0,30	0,40-0,70	0,15-0,30	4,50-5,50	
4 X B 2 C 5 X B 2 C 6 X B 2 C	Хромо- вольфрамо- кремнистая	0,35-0,44 0,45-0,54 0,55-0,65	0,20-0,40	0,60-0,90	1,00—1,30	_	2,00-2,50 2,20-2,70	-
ХВГ 9ХВГ 5ХВГ	Хром <b>э-</b> вольфрамо- марганцовая	0,90-1,05 0,85-0,95 0,55-0,70	0,80-1,10	0,15-0,35	0,90-1,20		1,20—1,60 0,50—0,80	
Х6ВФ	Хромо- вольфрамо- ванадиевая	1,00-1,15	€0,45	€0,35	5,50-7,00	0,50-0,70	1,10-1,50	0,35 Ni
5 X H M 5 X H T	Хромо- никелевая	0,50-0,60	0,50-0,80	€0,35	0,50-0,80 0,90-1,25	-	1,40— 1,80 Ni	0,15— 0,30 Ni 0,80— 0,15 Ti
5XFM	Хромо- марганцо- молибденовая	0,50-0,60	1,20-1,60	0,25-0,65	0,60-0,90		_	0,15— 0,30 Ni

## 53. Химический состав быстрорежущей стали

	Содержание элементов в №									
Марка	С	Cr	w	ν	Mo	Co				
P9	0,85-0,95			8,50—10,00		_				
P9K5 P9K10	0,90-1,00	3,80-4,40	2,00-2,60	9,00—10,50	0,30	5,00—6,00 9,50—10,50				
Р9Ф5	1,40-1,50				0,40	_				
Р10К5Ф5	1,45-1,55	4.0-4.60	4,30-5,10	10,50-11,50	0,30	5,00-6,00				
Р14Ф4	1,20-1,30	4,0-4,00	3,40-4,10	13,00-14,50	0,40					
P18	0,70-0,80		1,00-1,40		0.30	i				
Р18К5Ф2 Р18Ф2	0,85-0,95	3,80-4,40	1,80-2,40	17,50—19,00	0,50	5,00-6,00				

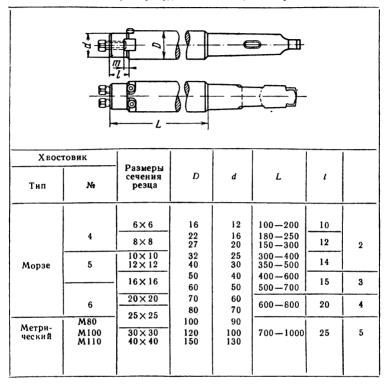
# 54. Рекомендуемые марки легированной и быстрорежущей стали для изготовления режущих инструментов

Марка	Инструмент	Характеристика обраба- тываемого материала		
Р9, P18, P12, P18Ф2		HB 280		
P14Ф4, P18Ф2Қ5, P9Ф2Қ5	Резцы	HB 280-320		
XB5, P14Φ4		Твердые материалы при умеренных скоростях реза- ния		
P9, P18		HB 280		
Р18Ф2Қ5, Р10Ф5Қ5, Р10Ф2Қ10	Сверла	До НВ 280 при тяже- лых режимах резания		
9ХС, ХГСВФ	Сверла	Мягкие материалы при умеренных режимах реза- ния		
Р9, Р18, Х06, ХВ, ХГСВФ	Развертки	Сталь, чугун, бронза, алюминий при нормальных режимах резания		
P12		Сталь, чугун при повы- шенных режимах резания		
ХГСВФ	Зенкеры	Мягкие материалы при нормальном режиме реза- ния		
P9, P18	Фрезы дисковые	Все материалы нормальной твердости и нормальных режимах резания		
ХГСВФ, 9ХС, Р12, Р18	Фрезы концевые и цилиндрические			
P12, P18, X06	Метчики машинные	Все материалы с нор-		
У11A, XB, P12	Метчики ручные	мальной твердостью		

55. Химический состав мегаллокерамических твердых сплавов, применяемых для изготовления режущих инструментов

Содержание элементов в %					
Марка	Карбид вольфра- ма	Карбид титана	Карбид тантала	Кобальт	Примерное назначение
B K2	98	-	_	2	Резцы, развертки для обра- ботки чугуна, цветных метал- лов и сплавов, закаленной стали
в қзм	97	_	-	3	Инструменты для обработки чугуна, закаленной и легированной стали
В Қ4	96	_	_	4	Резцы, фрезы, зенкеры для черновой обработки
B K6	94	_	_	6	Инструменты для обработки жаропрочной и нержавеющей стали, отбеленного чугуна, твердой бронзы
ВК6В					Резцы, зенкеры для черно- вой и чистовой обработки
В Қ8	92	_	-	8	Инструменты для черновой обработки чугуна, цветных металлов и пластмассы
T5K10 T5K12B T14K8	85 83 78	6 5 14	=======================================	9 12 8	Инструменты для тяжелых условий обработки стали
T15K6	79	15	-	6	Инструменты для всех видов обработки углеродистой и легированной стали
Т30Қ4	66	30	-	4	Резцы для черновой обработ- ки твердой и закаленной стали
T17K12 TT7K12	81	4	3	12	Инструменты для тяжелой черновой обработки

56. Основные размеры удлиненных концевых оправок в мм

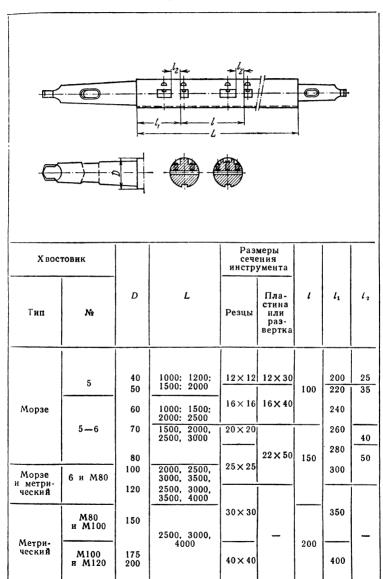


Двухопорные инструменты — борштанги (табл. 57). С целью сокращения номенклатуры универсальные борштанги изготовляют с двумя различными коническими хвостовиками на концах. Это позволяет использовать одну и ту же борштангу на различных станках. Коническим хвостовиком борштангу закрепляют в шпинделе станка, а цилиндрическую часть противоположной стороны — во втулке люнета задней стойки.

По всей длине борштанги имеются отверстия для установки и закрепления резцов. В некоторых конструкциях борштанг делают прямоугольные окна для установки пластинчатых резцов и плавающих разверток и продольный шпоночный паз для закрепления разъемных блоков и насадных расточных головок, а также продолговатые отверстия для размещения штихмасса при замере растачиваемого отверстия.

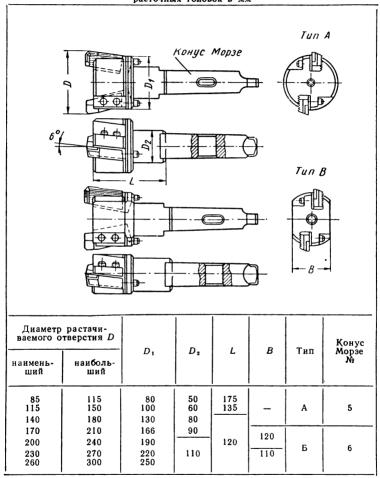
Расточные головки и патроны: двухрезцовые расточные головки, насадные головки для концевых оправок и борштанг, различный инструмент с радиальной подачей резца.

### 57. Основные размеры борштанг в мм



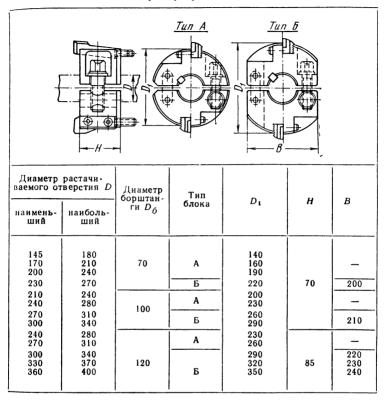
Концевые двухрезцовые расточные головки (табл. 58) применяют для обработки отверстий диаметром 85—300 мм.

58. Основные размеры концевых двухрезцовых расточных головок в мм



Разъемные блоки (табл. 59) представляют собой многорезцовые инструменты, устанавливаемые на борштангах. Они состоят из двух, шарнирно связанных между собой половин, которые образуют отверстие, равное диаметру борштанги. Резцы в этих блоках могут быть установлены предварительно налаженными на заданный размер или налаживаться после установки блока непосредственно на станке.

59. Основные размеры разъемных блоков в мм



В зависимости от конструкции разъемные блоки могут быть использованы для расточки отверстий диаметром до 400—500 мм.

Насадные головки применяют для расточки отверстий до 600—850 мм. Двухрезцовая расточная головка (рис. 6) к борштанге диаметром 180 мм предназначена для расточки отверстий диаметром 380—580 мм. Диаметр растачиваемого отверстия изменяется за счет регулировки резцов при помощи винта 1 и ползуна 2. Отсчет величины перемещения осуществляется по делениям, имеющимся на торце винта. Цена одного деления 0,05 мм.

Насадная головка (рис. 7) предназначена для консольной расточки отверстий. Головку устанавливают диаметром d выточки на оправку и крепят винтами на резьбовые отверстия 5 корпуса головки 1.

Резцы 3 прижимают к задней стенке резца корпуса винтами 2, а регулировка их в радиальном направлении осуществляется винтами 4. Такая головка позволяет растачивать отверстия диаметром 250—600 мм.

Двухрезцовая расточная головка (рис. 8) позволяет растачивать отверстия диаметром 400—850 мм благодаря наличию сменных кололок 1. закрепленных откидными винтами 2 к корпусу 3.

Оправка с точной регулировкой резца (рис. 9) позволяет перемещать резец в радиальном направлении с высокой точностью (до 0,005 мм) благодаря эксцентричному расположению отверстия под резцедержа-

тель 3 в головке 2 относительно корпуса 1 оправки.

На внешней поверхности головки нанесены деления, с помощью которых и ведется отсчет радиальной подачи резца. Взаимное положение корпуса 1 и головки 2 после

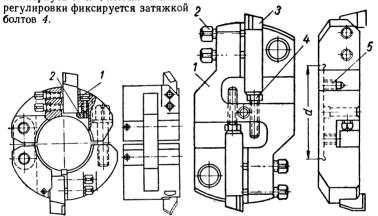


Рис. 6. Насадная головка

Рис. 7. Насадная головка для консольной расточки отверстий

Концевая расточная оправка с механизированной регулировкой резца (рис. 10). Резец устанавливают в отверстие гильзы 9, вставленный в корпус 2 и затягивают винтом 1. При вращении кольца-гильзы 4 движение передается с помощью несложного механизма на звездочку 5, а затем через цепь 6 на звездочку 7 и жестко с ней связанную резьбозую втулку 8, которая, вращаясь, сообщает гильзе 9 с резцом радиальное перемещение. На оси звездочки 5 имеется лимб 3, с делениями на торце для отсчета величины подачи резца.

Преимущество такой оправки состоит в том, что она позволяет производить регулировку резца, не останавливая вращение шпинделя станка.

Расточный патрон (рис. 11) предназначен для расточки отверстий диаметром от 75 мм. В ползуне *I* резец прямоугольного сечения закрепляют в пазу винтами 5. При вращении микрометрического винта 4 ползун перемещается по направляющим типа «ласточкина хвоста» корпуса 3. Ползун в отретулированном положении фиксируется винтом 2. Размеры таких расточных патронов могут быть различными в зависимости от назначения (диаметра обрабатываемого отверстия) и определяются размерами *D*, *B*, *L* и *H*. Отсчет радиального перемещения резца производится по шкале.

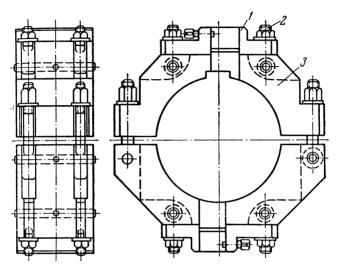
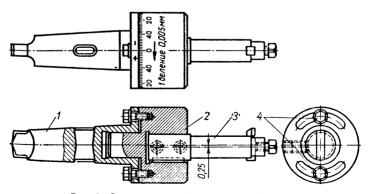


Рис. 8. Двухрезцовая расточная головка со сменными колодками



Рис, 9. Оправка с точной регулировкой резца

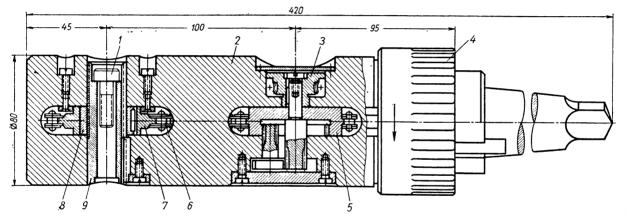


Рис. 10. Оправка с механизированной регулировкой резца

*Расточные патроны.* (рис. 12) применяют на станках с диаметром плинделя 100 *мм* и более.

Ползун 3 соединен с корпусом 1 направляющими типа «ласточкин хвост». Зазор по направляющим выбирают винтами 8 и клином 2.

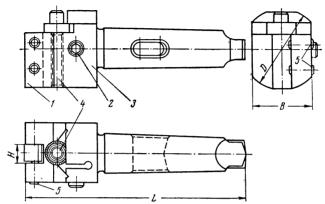


Рис. 11. Патрон для растачивания отверстий диаметром >75 мм

Радиальное перемещение ползуна с резцом, закрепляемым в пазу H, осуществляется при помощи винта 5 и гайки 6. Зазор по резьбовому соединению винта 5 и гайки 6 выбирается с помощью регулировочного винта 7.

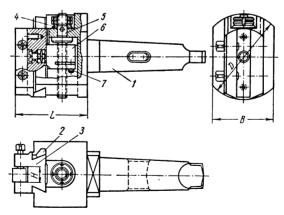
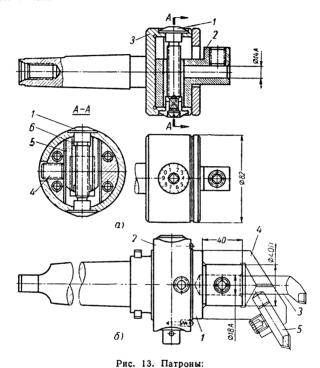


Рис. 12. Расточной патрон к станкам с диаметром шпинделя более 100 mm

Расточной патрон (рис. 13, а) применяют при обработке отверстий диаметром 30-80 мм. При поворачивании винта 1 ползун 2 перемещается по пазу корпуса 3 и стопорится винтом 5. Гайка 6, изготовляемая из бронзы, в ползуне закрепляется жестко. Зазор между ползуном

и направляющими корпуса выбирается за счет точной пригонки компенсатора 5.

Отсчет величины радиальной подачи резца ведется по шкале, нанесенной по конической части головки винта, цена деления которой соответствует 0,01 мм. Резец устанавливается в отверстии ползуна диаметром 14 мм.

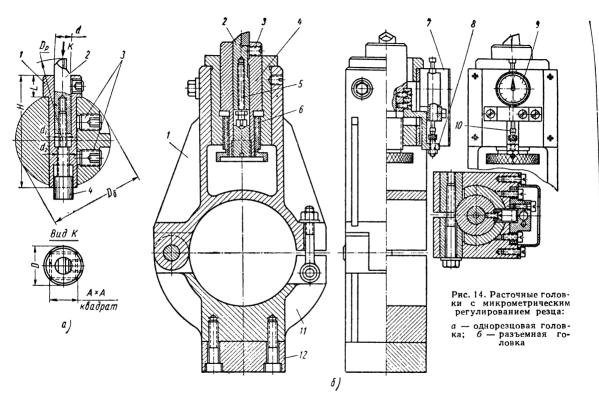


а — для растачивания отверстий диаметром 30 —80 мм; б → с дополнительной насадкой для растачивания отверстий 40—200 мм

Расточной патрон (рис. 13, 6) имеет дополнительную насадку 4, устанавливаемую на внешнюю часть ползуна по диаметру  $40\Pi$  мм. Без насадки резец 3 или оправку устанавливают в отверстие диаметром 18 мм ползуна 1, а для расточки отверстий больших диаметров резец 5 устанавливают в отверстие насадки, расположенное под углом  $45^\circ$ , и закрепляют винтом 6.

Расточные головки с микрометрическим регулированием резца (рис. 14) применяют для чистового растачивания отверстий борштангами с опорой в задней стойке и консольными оправками.

Однорезцовый блок с микрометрическим регулированием резца



60. Основные р	азмеры	блоков	С	микрометрическим	регулированием
		(см.	ри	c. 14, a)	

раст ваег	ого ретия	тр бор- 1 <i>D</i> 6	на А квад- сечения					Pes	вьба
нанб.	наим.	Диаметр бо штанги $D_{oldsymbol{6}}$	Сторона рата сеч блока	Н	7	$D_p$	р	$d_1$	d <sub>2</sub>
100 125 150	125 150 200	70	20	80 115 140	18 20 25	28	12	M50.00	1.001.0
110 140 200	140 200 280	80 80-100	25	100 130 190	20 25 30	32	16	M5×0,80	1M8×1,0
150 190 260	190 260 340	120 120—150	30	140 170 290	20 30 50	42	20		
210 260 320	260 320 420	175 175—200	40	200 250 300	20 30 50	52	25	1M12×1,25	1M20×1,5

(табл. 60, рис. 14, а). Корпус 1 блока имеет базовую лыску для установки и заточки резца 2. Осевая подача резца в корпусе блока осуществляется дифференциальным винтом 4, имеющим различный шаг резьбы по  $d_1$  и  $d_2$ , вследствие чего величина подачи резца за один оборот винта будет равна только разнице в шаге резьб.

Отсчет подачи ведется по делениям, сделанным на внешней поверхности головки винта 4. Закрепление резца в отрегулированном положении осуществляется двумя винтами 3.

Такие блоки, изготовляют различных размеров в зависимости от

диаметров растачиваемых отверстий.

Расточные головки (рис. 14, б) применяют для чистовой расточки отверстий более крупных размеров. Головку закрепляют на любом месте цилиндрической части борштанги. Корпус 1 и откидную часть 11 головки для снижения веса отливают из силумина. Резец 2 закрепляют в резцедержателе 4 винтом 3. Предварительное положение резца устанавливают при помощи винта 5. Тонкую регулировку вылета резца производят гайкой 6, имеющей наружную и внутреннюю резьбы, отличающиеся по шагу на 0,5 мм, а поэтому резцедержатель при вращении гайки на полный оборот выдвигают только на 0,5 мм.

Укрепленная на резцедержателе скоба 8 перемещает ножку 10 индикатора 9, что позволяет отсчитывать радиальное (на борштанге) перемещение резца с точностью, равной цене деления индикатора.

Индикатор при работе защищен прозрачной крышкой 7. Вся головка

сбалансирована противовесом 12.

Расточный патрон (рис. 15) применяют для расточки отверстий и кольцевых канавок в отверстиях, а также для подрезки торцов. Корпус 2 с ползуном 1 соединен направляющими типа «ласточкин хвост». Зазор по направляющим выбирается клином и винтом. Ползун в направляющих корпуса перемещается с помощью винта 3, соединенного с резьбовым отверстием ползуна.

На внешнем конце винта жестко установлена звездочка 4, которая во время вращения шпинделя станка, при каждом обороте наскакивает на палец 5, установленный в державке 6 регулируемого упора 7. Таким образом осуществляется автоматическая радиальная подача резца.

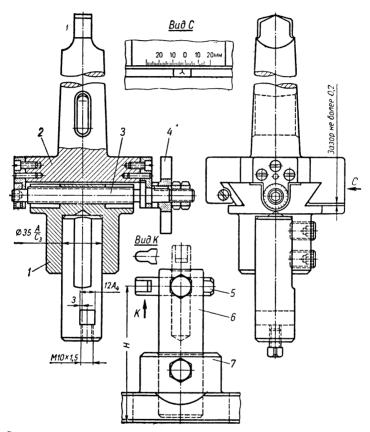


Рис. 15. Патрон для расточки отверстий, кольцевых канавок в отверстии и подрезки торцов

Державки 6 для изменения высоты H являются сменными и изготовляются различной длины

Вспомогательный инструмент с радиальной подачей резца применяют для обработки широких торцовых поверхностей, растачивания кольцевых канавок в отверстиях на станках, не имеющих радиального суппорта. Подача резца в процессе резания осуществляется автоматически или вручную.

Планшайба с автоматической радиальной подачей кулисы (рис. 16) имеет корпус 1, основание 2 с направляющими типа «ласточкин хвост», кулису 4 и державку 5 для крепления резца или оправки с резцом. К нижней части кулисы прикреплена рейка 3, которая связана через двухвенцовый зубчатый блок 6—7 с рейкой 10 оправки 9.

Корпус 1 устанавливают и закрепляют на постоянной планшайбе станка, а оправку 9 своим коническим хвостовиком устанавливают

в гнездо шпинделя станка.

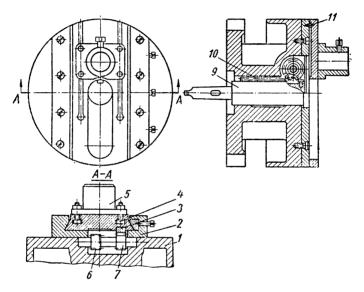


Рис. 16. Планшайба с автоматической радиальной подачей кулисы

Кулиса перемещается основной подачей шпинделя через указанную зубчато-реечную передачу, чем и осуществляется автоматическая

радиальная подача резца.

Суппорт с радиальной подачей (рис. 17) применяется при консольной расточке шпинделем. Такой суппорт устанавливается хвостовиком 2 в шпиндель станка. Подача ползуна 10 с резцом производится двумя способами: от устанавливаемых упоров через звездочку 7, винт 12 и гайку 11 или вручную от штурвала 3 через пару зубчатых колес 4 и 6, далее валик 5 и пару конических зубчатых колес 8 и 9. Ползун перемещается в направляющих типа «ласточкин хвост» основания 1.

Имеются более сложные конструкции суппортов с автоматической радиальной подачей, закрепляемых в шпинделях станков, отличающиеся от рассмотренной непрерывной автоматической подачей.

Расточная головка с автоматической радиальной подачей резца трис. 18) обеспечивает расточку отверстий и торцов диаметром > 200 мм на расточных станках с диаметром шпинделя 180 мм и больше.

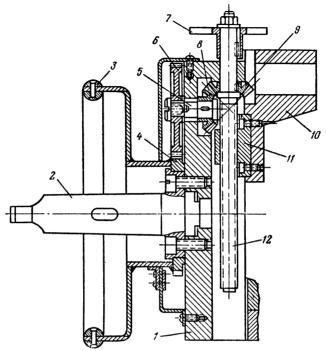


Рис. 17. Суппорт с радиальной подачей, закрепляемый в шпинделе станка

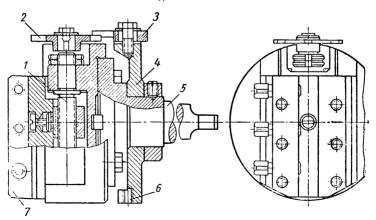


Рис. 18. Расточная головка с автоматической радиальной подачей резца 3 В. Ф. Пономарев

Радпальная подача ползуна 7 с резцом осуществляется вращением винта I через звездочку 2, приводимую в движение при каждом обороте шпинделя упором 3, закрепленным на муфте 4, которая свободно насажена на шейке хвостовика 5 и удерживается от вращения пальцем, ввертываемым в резьбовое отверстие 6. Палец при вращении шпинделя свободным концом упирается в стол.

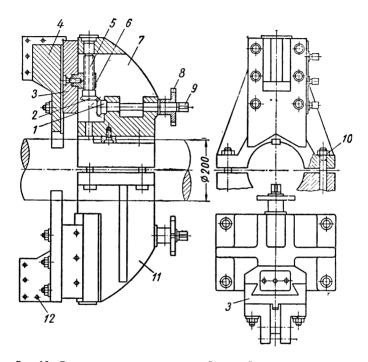


Рис. 19. Расточная головка с радиальной подачей резца, закрепляемая на борштанге

Расточная головка с радиальной подачей, закрепляемая на борштанге (рис. 19), применяется для расточки отверстий и обработки торцовых поверхностей диаметром ≥ 500 мм.

Она состоит из двух половин 7 и 11, закрепляемых на борштанге болтами 10. Ее устанавливают на борштанге с опорой в задней стойке станка.

Резцы закрепляют болтами 12 в гнездах ползунов 3 и 4. Ползуны получают радиальное движение через резьбовой сухарь 6, винт 5, коническую зубчатую пару 1-2 и валик 9.

Подача может осуществляться вручную или автоматически через звездочку 8 описанным выше способом.

**Насадки и головки** (рис. 20) применяют для выполнения некоторых операций, которые нельзя производить непосредственно с расточного шпинделя станка.

Сверлильная насадка (рис.20, а) находит применение при сверлении

отверстий малых диаметров.

Она позволяет увеличить число оборотов сверла в несколько раз против числа оборотов шпинделя станка. Вращение передается через приводной вал 1, соединенный со шпинделем станка коническим хвостовиком. На конце вала нарезано зубчатое колесо, которое, находясь на оси 6 в зацеплении с двухвенцовым зубчатым блоком 2, передает движение на сверлильный шпиндель 3, сцепленный с венцом блока зубчатой нарезкой. Сверлильный шпиндель, вращаясь во втулках 4 и 5, передает осевые усилия на упорный шариковый подшипник 9. Механизм насадки смонтирован в корпусе 8 и крышке 7.

Фрезерная насадка (рис. 20, б) применяется для фрезерования пазов и плоскостей, не являющихся перпендикулярными оси вращения шпинделя станка. Ее устанавливают на штанге 1 с помощью кронштейна 2. Вращение от шпинделя станка передается валом 5 через коническую зубчатую пару, находящуюся в корпусе головки.

Для фрезерования наклонных поверхностей корпус 3 головки может быть повернут относительно кронштейна 2 на необходимый угол, отсчитываемый по шкале 4.

Шлифовальная головка (рис. 20, в) предназначена для шлифования отверстий, наружных, цилиндрических, торцовых и плоских поверхностей. Применение таких головок обусловливается тем, что выполнение перечисленных операций производится с одного установа детали, чем достигается взаимная высокая точность обработки нескольких поверхностей и размеров.

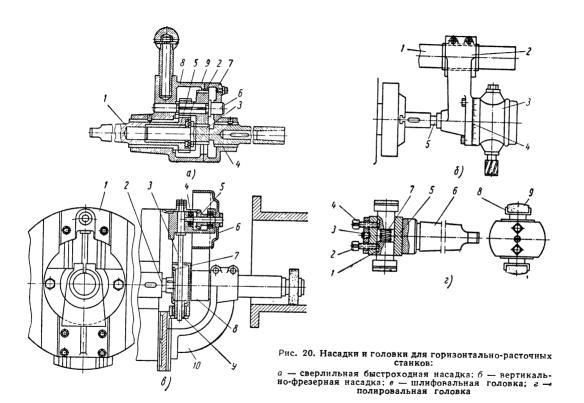
Головку устанавливают на планшайбе с радиальной подачей расточного станка. Вращение от шпинделя станка передается через оправку 2, пару конических зубчатых колес 7 и 9, далее на валик 3, зубчатую

коническую пару 4 и 5, установленную в кронштейне 1.

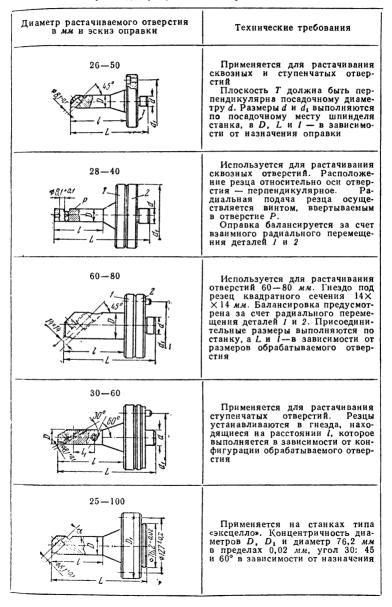
Шкив 6, закрепленный на одном валу с коническим зубчатым колесом 5, передает вращение через ременную передачу на шкив 8 шлифовального шпинделя, закрепленного в кронштейне 10. Радиальная подача головки осуществляется за счет перемещения кулисы планшайбы. Имеются шлифовальные головки с собственным электроприводом. Они более компактны и удобнее в эксплуатации.

Полировальные головки (рис. 20, г) применяют для придания, в отдельных случаях, более высокой чистоты и точности обрабатываемым отверстиям. В корпусе 6 головки установлена и закреплена винтом 3 втулка 5. Во втулке с двух сторон вставлены державки 8 с закрепленными в них абразивными брусками 9. Державки разжимаются пружиной 7 и удерживаются во втулках винтами 2 и 4, входящими в углубления 1 державок.

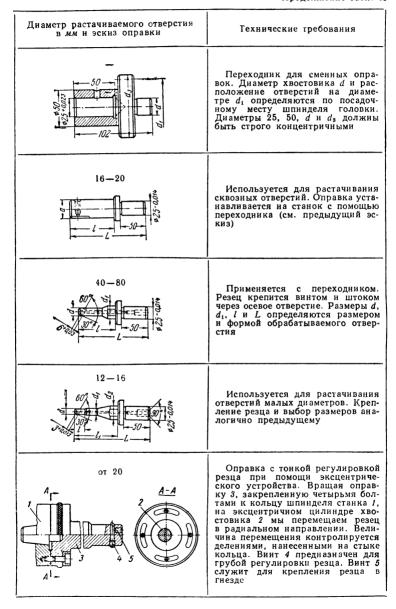
Вспомогательные инструменты, применяемые при работе на алмазнорасточных станках (табл. 61). Основными инструментами являются расточные оправки, используемые для тонкой расточки, ввиду высоких режимов резания расточные оправки должны удовлетворять следующим требованиям: достаточная жесткость системы шпиндель—оправка—резец; отсутствие радиального биения по всем диаметрам оправки; точность пригонки посадочных мест по шпинделю и надежность крепления оправок; возможность тонкой регулировки вылета резца.



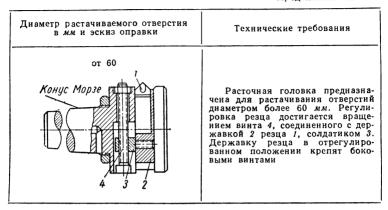
#### 61. Оправки для резцов к алмазно-расточным станкам



Продолжение табл. 61



Продолжение табл. 61



Вспомогательный инструмент, применяемый при работе на координатно-расточных станках. Расточные патроны предназначаются для закрепления резцов и перемещения их в радиальном

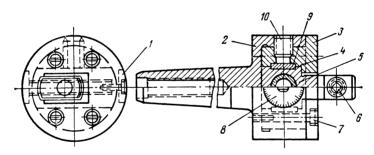


Рис. 21, Расточной патрон

направлении для получения заданного диаметра растачиваемого отверстия. Одна наиболее распространенная конструкция расточного патрона показана на рис. 21. Патрон состоит из корпуса 2 с коническим хвостовиком для закрепления в шпинделе станка, крышки патрона 3 с прямоугольным точно выполненным пазом. Крышка крепится к корпусу винтами 7, по пазу крышки патрона пригнан ползун 5, в отверстие которого впрессована бронзовая втулка 4, соединенная резьбовым отверстием с микрометрическим винтом 8. Микрометрический винт находясь торцом головки в выточке корпуса патрона и закрепленный с противоположной стороны винтом через шайбу I в такую же выточку не имеет осевого перемещения. При его вращении ключом за внутренее квадратное отверстие, находящееся в головке винта, ползуну сообщается поступательное движение, чем и достигается радиальное перемещение резца, закрепляемого в головке ползуна винтом 6.

Ползун закрепляется винтом 10 через буксу 9. На внешней части головки микрометрического винта нанесены деления; цена одного деления равна 0,01 мм (при шаге винта 1 мм и количестве делений, равном 100). Расточной патрон с дополнительным смещением (рис. 22) дает возможность получить более широкий диапазон регулировки радиального смещения резца. Это достигается благодаря наличию дополнительного подвижного соединения 1, 2 в виде «ласточкина хвоста». Нижняя часть патрона 3, 4 изготовлена аналогично патрону, показанному на рис. 21.

Универсальный патрон (рис. 23) обеспечивает механическую подачу резца во время растачивания. Такая подача позволяет использовать

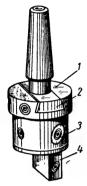


Рис. 22. Расточной патрон с дополнительным смещением

растачвания. Такая подача позволяет использовать этот патрон при точной обработке небольших плоскостей, подрезке торцов с радиальной подачей резца, а также при растачивании различных выточек и канавок в отверстиях. Основными частями патрона являются корпус 1 с коническим хвостовиком 2 и ползун 3 с тремя отверстиями для установки и закрепления резцов в вертикальном положении и одного отверстия для закрепления резца в горизонтальном положении. Конструкция патрона позволяет осуществлять ручную и механическую подачу резца.

Установочное перемещение резца осуществляется вручную винтом 4, а точное перемещение — вращением

червяка 5 за квадратный конец его.

Движение на ползун передается от храпового механизма, при удержании рукоятки 13, на зубчатое коническое колесо 7, на конические зубчатые колеса 8 и 9, свободно сидящие на валу червяка 5.

Червяк 5 получает вращение при включении муфты 10 и передает его червячному колесу 6, которое, являясь в тоже время гайкой винта 4, сообщает последнему вместе с ползуном 3 радиальное перемещение.

Направление вращения червяка зависит от того, какая включается муфта. Муфты можно переключить при остановленном от вращения шпинделе. Изменение величины подачи ползуна осуществляется поворотом кольца 11 при неподвижном кольце 12.

Чтобы получить механическую радиальную подачу резца, необходимо рукоятку 13 удерживать упором с защелкой 14 или вручную.

Патрон имеет автоматическое устройство выключения подачи при возникновении перегрузки. Это исключает возможность поломки патрона.

Расточные оправки. Конструкция оправок определяется формой и размером хвостовика, в зависимости от посадочного места шпинделя станка, расположением и формой резца, закрепляемого в оправке, и, наконец, спецификой обрабатываемой детали и отверстия.

В табл. 62 приведены размеры расточных оправок с коническим

хвостовиком Морзе № 4.

На рис. 24 приведены примеры расположения и закрепления резцов в оправках, предназначенных для расточки глухих и ступенчатых отверстий. Первые два типа крепления резцов применяют на оправках диаметром d до 30 мм, а третий тип крепления — на оправках диаметром d свыше 30 мм.

Недостатком в креплении резцов в этих оправках является сложность регулировки резцов на нужный вылет.

В расточных оправках, предназначенных для обработки отверстий, значительных по диаметру, но небольших по глубине (рис. 25), преду-

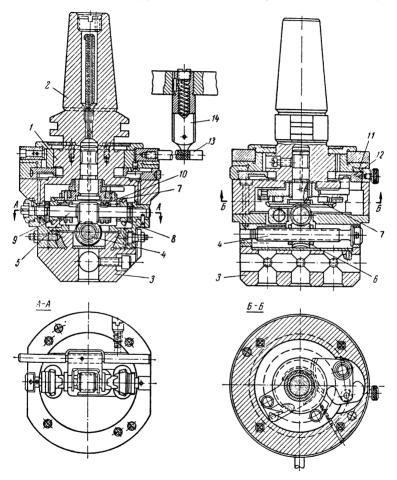


Рис. 23. Универсальный расточной патрон

смотрена возможность регулировки резца с помощью винта 2, расположенного в направлении перемещения резца в оправке. В конструкции этой же оправки имеется подвижное соединение в виде ласточкина хвоста с винтовой парой. Нанесенные деления на скосе головки

# 62. Размеры расточных оправок в мм

Konyc Mopse Nº4									
D	L	l <sub>1</sub>	<i>d</i> <sub>1</sub>	l <sub>2</sub>	<b>d</b> <sub>2</sub>				
13 14 18 19 20 23 24 25	120 150 180 210 150 200 220 180 160 200	-	-	150 ————————————————————————————————————	14 16 ——————————————————————————————————				
29	210 180 250	80 100 —	22 26 — 26	50	15 22 24 23 20				
31	300 200 250	_	25 —	100  50	26  28				
38 45	300	100 10	35 40	100	31 33				

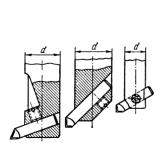


Рис. 24. Расположение и закрепление резцов в оправках

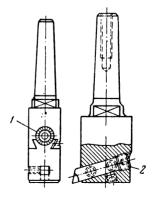


Рис. 25. Расточная оправка

микрометрического винта 1 позволяют отсчитывать величину перемешения ползуна с закрепленным резцом.

При расточке отверстий большого диаметра или обточки наружных диаметров бабышек удобно применять оправку, показанную на рис. 26. В корпусе оправки 1 имеется прямоугольное отверстие, в которое закрепляется прямоугольного сечения резцедержавка 3. Резец в дер-

жавке и сама державка в оправке закрепляются

парой болтов 2.

В случае использования такой оправки для оброботки наружной поверхности резцедержавку в гнезде оправки устанавливают в положении с поворотом на 180°, а резец применяют с левой заточкой.

Вспомогательный инструмент различного значения приведен в табл. 63.

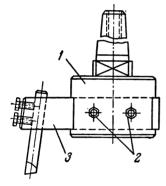


Рис. 26. Расточная оправка для обработки отверстий больших диаметров

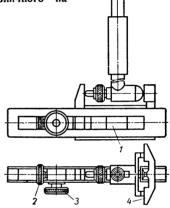


Рис. 27. Установка нутромера на заданный размер при помощи плоскопараллельных плиток и приспособления (держателя) для них

#### КОНТРОЛЬНО-ИЗМЕРИТЕЛЬНЫЕ ИНСТРУМЕНТЫ

Контрольно-измерительные операции на расточных станках выполняют при помощи предельных калибров, универсальных и специальных инструментов (табл. 64-67).

Установка нутромера на заданный размер в специальном приспособлении показана на рис. 27. Размер устанавливают с помощью плоскопараллельных плиток 1, которые затягивают винтом 2, находящимся в подвижном упоре 3. Отсчет ведут от жесткого упора 4. При замере деталей индикаторными приборами необходимо обеспечить предварительный натяг на половину оборота стрелки, после чего поворотом шкалы прибор установить на нуль.

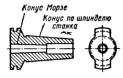
Для контроля качества расточки отверстий в корпусных деталях применяют контрольные валики (табл. 68) и контрольные втулки табл. 69).

# 63. Вспомогательный инструмент различного назначения

# Наименование и эскиз инструмента

## Назначение и устройство

### Переходная втулка



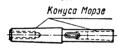
Применяются на станках с несамозаклиннвающим конусом в шпинделе при установке инструмента с хвостовиками, имеющими конус Морзе. Выступы втулки, входящие при установке в пазы шпинделя станка, предохраняют ее от провертывания

#### Переходник-удлинитель



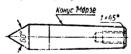
Переходник, имеющий на конце хвостовика лапку, является одновременно и удлинителем для инструмента с лапкой на коническом хвостовике. Применяется при обработке отверстий, удаленных от поверхности детали

## Переходник-удлинитель



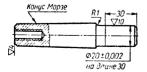
Переходник к шпинделю, имеющему винтовую затяжку инструмента, является одновременно и удлинителем для инструмента с лапкой на коническом хвостовике. Применяется при обработке отверстий, удаленных от поверхности детали

#### Оправка-центр



Применяется для установки деталей, нанесения рисок и точек на поверхности деталей

# Установочная оправка

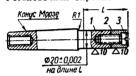


Применяется для совмещения оси вращения шпинделя с базовой боковой поверхностью детали. Цилиндрическая часть изготовляется обычно диаметром 20 мм, с высокой точностью. При подводе шпинделя с оправкой к плоскости детали по плоской концевой мере устанавливается зазор, равный 10 мм, а затем делается смещение шпинделя к плоскости по отсчетному устройству станка на 20 мм. В этом случае ось шпинделя будет совпадать с базовой боковой плоскостью. Проверку зазора следует производить концевой мерой, вращая шпиндель на 180°. Это исключит погрешность на биение оправки

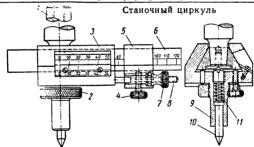
## Наименование и эскиз инструмента

# Назначение и устройство

Установочная оправка



Предназначена для определения положения плоскости детали относительно оси вращения шпинделя. К торцовой плоскости оправки 1 притерт с высокой точностью цилиндр 2, равный по диаметру цилиндру оправки. Этот цилиндр удерживается перпендикулярно установленным в торец оправки винтом 3, но в то же время имеет возможность свободно перемещаться в радиальных направлениях на неличину до 1 мм (за счет зазора между диаметрами болта и отверстия). Совмещение образующей цилиндра с боковой плоскостью (краем) детали производится при вращающемся шпинделе. В начале соприкосновения образующей цилиндра с деталью цилиндр прекращает вращение вследствие имеющегося биения его относительно цилиндра оправки. При дальнейшем медленном подводе оправки к выверяемой плоскости детали цилиндр не будет вращаться до момента совмещения его оси с осью оправки. Момент начала вращения плавающего цилиндра оправки соответствует точному совмещению образующей цилиндра с выверяемой плоскостью детали. Для совмещения плоскости детали с осью вращения шпинделя достаточно последний переместить 10 мм в том же направлении по отсчетному устройству станка

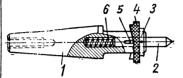


Применяется для разметки фигур на плоскостях деталей. Циркуль состоит из конической державки / для закрепления в шпинделе станка, линейки с миллиметровой шкалой 6, каретки с нониусом 3. В нулевом положении острие разметочного штифта совпадает с осью конической державки. Величина радиуса откладывается по шкале линейки передвижением каретки. Точная установка размера по нониусу производится с помощью гайки 7 и винта 8 при закрепленной рамке 5 витом 4. Каретка в установленном положении закрепляется винтом 2. Разметочный штифт 10 находится в наконечнике 9 и подпирается до упора пружиной 11

Наименование и эскиз инструмента

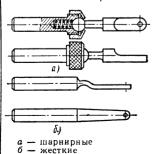
Назначение и устройство

Разметочный керн



Используется для разметки деталей. В отверстии корпуса I, представляющего собой оправку с коническим хвостовиком, вставлен по скользящей посадке разметочный штифт 2, подпираемый пружиной Б и удерживаемый от выпадания штифтом 5. Разметочный штифт имеет возможность перемещаться в осевом направлении на длину овального паза в корпусе. Между концами штифта 5 и кольцевым упором 3 свободно установлено кольцо 4 с двумя выступами. Если при вращающемся шпинделе станка рукой затормозить кольцо 4, то при каждом набеге штифта 5 на выступы разметочный штифт 2 будет утопать, сжимая пружину 6, а при прохождении выступа резко соскакивать и наносить на детали разметочную точку. Этот керн можно использовать и для нанесения сплошных линий или штрихов

# Установочные оправки



Установочные оправки служат для закрепления индикатора в случаях, когда место для замеров индикатором ограничено. Такие оправки бывают шарнирные и жесткие, общая длина их до 400 мм

Наименование и эскиз инструмента	Назначение и устройство
Индикаторная державка с хомутиком	Применяется при установках деталей сложной формы и при совмещении шпинделя с осью отверстия или вала большого диаметра. Державка хомутиком закрепляется на расточной оправке или на ползуне расточного патрона. Двухколенный изгиб планок позволяет подводить индикатор, закрепленный к отверстию второй планки, к трудно доступным местам детали
Установочный щуп	Служит для предварительной или не требующей высокой точности установки оси шпинделя относительно заданной плоскости детали. Вершина А вставки 2 находится точно в оси отверстия и конуса державки /
Фрезерный патрон	Используется для закрепления концевых фрез с цилиндрическим хвостовиком. Патрон состоит из корпуса 1, с коническим хвостовиком, гайки 2 и зажимных вкладышей 3. Патрон изготовляется с высокой точностью. Зажатая в патроне контрольная оправка не должна иметь биение относительно хвостовика более 0,01 мм

# 64. Характеристика, назначение и степень точности измерений различных контрольно-измерительных инструментов

Наименова- ние инструмента	Пределы измерений в <i>мм</i>	Точность измерений	Назначение
Штанген циркули	Штанг 0—125 0—150 0—200 0—300 0—500 250—800	енинструя 0,1: 0,05: 0,02 0,1: 0,05: 0,02 0,1: 0,05: 0,02 0,1: 0,05	Измерение наруж- ных и внутренних по- верхностей, глубин и
Штанген- глубиномеры	До 200 > 250 > 300 > 400 > 500	0,05: 0,02 0,05: 0,02 0,1: 0,05 0,1 0,1	Измерение глубин отверстий, уступов, высот

Продолжение табл. 64

:		. <del></del>			
Наименова- ние инструмента	Пределы измерений в мм	Точность измерений	Назначение		
Штанген- рейсмусы	$\begin{array}{c} 0-200 \\ 30-300 \\ 40-500 \\ 60-800 \\ 60-1000 \end{array}$	0,1: 0,05 0,1: 0,05: 0,02 0,1: 0,05: 0,02 0,1 0,1	Разметка, измере- ние высот		
	Микрометрич	еский инс	трумент		
Микрометры гладкие	$ \begin{array}{c cccc} 0-25 & 300-400 \\ 50-75 & 500-600 \\ 75-100 & 600-700 \\ 100-125 & 700-800 \\ 125-150 & 800-900 \\ 150-175 & 900-1000 \\ 175-200 & 1000-1200 \\ 200-225 & 1200-1400 \\ 225-250 & 1400-1600 \\ 255-275 & 275-300 \\ \end{array} $	0,01	Измерение наружных поверхностей		
Нутромеры микро- метрические	75—175 75—575 150—1200 150—4000	0,01	Измерение внутренних размеров (диаметров)		
Глубиномер микро- метрический	0,25 25-50 50-75 75-100	0,01	Измерение глубины пазов, отверстий и высот деталей		
P	ычажно-механ	ический и	инструмент		
Индикатор рычажного типа	0-0,3	0,02	Для сравнительных измерений положения плоскостей, отверстий и других поверхностей при установке и контроле деталей		
Индикатор рычажно- циферблат- ного типа	0-2,0	0,01	Для сравнительного измерения внутренних и наружных поверхно-		
Индикатор рычажный с боковой шкалой	0-0,5	0,01	стей, расположенных в труднодоступных местах		
Индикаторы часового типа	цкалой 0—5,0 асового 0—10,0		Измерение длин от- носительным методом (определение отклоне- ний от геомстрической формы, овальность и т.д.). Индикаторы устанавливаются в стойках или приспо- соблениях		

Продолжение табл. 64

Пределы измерений в <i>мм</i> 0-25 25-50	Точность измерений	Назначение
0-25 25-50	0.000	
50 - 75 75 - 100 100 - 125 125 - 150	0,002 0,002 0,002 0,002 0,005 0,005	Линейные измерения относительным методом. Контроль диаметрором режущего инструмента и калибров
10-60	0,02	Измерение отверстий небольшой глубины относительным методом
15—20 20—30 30—45 45—75 75—125 90—150	0,02	Для снятия размера отверстий на микро- метр
$\begin{array}{c} 6-10 \\ 10-18 \\ 18-35 \\ 35-50 \\ 50-100 \\ 100-160 \\ 160-250 \end{array}$	Цена шкалы индикатора	Измерение диаме- тров отверстий
100	0,02	Для измерений глу- бин и высот
Инструмент о	бщего наз	начения
По наличию в наборе	По паспорту	Измерение углов деталей, установочных положений деталей на расточном столе или при проверке на контрольных плитах
0,03-1,00	0,01	Измерение зазоров
_	0,02 мм на длине 1 м	Измерение всличи- ны отклонения обра- батываемой (устанав- ливаемой) поверхно- сти от горизонтального или вертикального по- ложения
	75—100 100—125 125—150 10—60 10—60 15—20 20—30 30—45 45—75 75—125 90—150 6—10 10—18 18—35 35—50 50—100 100—160 160—250 100	75—100 0,005 100—125 0,005 125—150 0,005  10—60 0,02  15—20 0,02 20—30 30—45 45—75 75—125 90—150

65. Линейки для проверки плоскости и прямолинейности

Наименование и эскиз	Размеры в мм	Назначение
С двусторонним скосом типа ЛД	$\begin{array}{c} L\times H\times B\\ 25\times 20\times 5\\ 75\times 22\times 6\\ 125\times 27\times 6\\ 175\times 27\times 8\\ 225\times 30\times 8\\ 300\times 40\times 8 \end{array}$	
Трехгранные ти- па ЛТ	$L \times a$ 125 × 18 175 × 22 225 × 26 300 × 30	Проверка деталей методом све-
Четырехгранные типа ЛЧ ———————————————————————————————————	$L \times a$ 175 × 16 225 × 20 300 × 25	товой щели
Стальные прямо- угольного сечения		
Стальные двугав-	$\begin{array}{c} L\times H\times B \\ 100\times 600\times 16 \\ 1500\times 75\times 18 \\ 2000\times 90\times 19 \\ 2500\times 100\times 20 \\ 3000\times 120\times 22 \\ 4000\times 160\times 30 \\ \end{array}$	Проверка деталей методом ли- нейных отклонений или на краску
Чугунные	$\begin{array}{c} L \times B \\ 500 \times 40 \\ 750 \times 45 \\ 1000 \times 50 \\ 1500 \times 60 \\ 2000 \times 70 \\ 2500 \times 80 \\ 3000 \times 90 \\ 4000 \times 100 \\ 5000 \times 130 \\ \end{array}$	(контроль прямолинейности, пло- скостности, горизонтальности, параллельности и т. д.): для кон- трольных, монтажных, слесар- ных, кузнечных и прочих работ

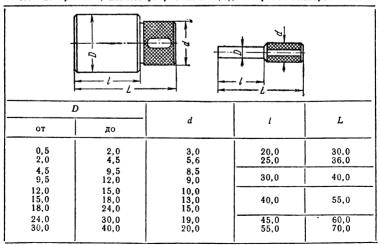
66. Инструменты для измерения углов и конусов

	Разм	еры в мм	
Наименование и эскиз	Н	В	Назначение
Угольник пло-	63 80 100 125 160 200 250 315 400 600	40 50 63 80 100 125 160 200 250 315	
Угольник с ши- роким основа- нием	63 80 100 125 160 200 250 315	40 50 63 80 100 125 160 200	Проверка и разметка прямых углов— контроль перпендикулярности соот-
Угольник ле- кальный с широ- ким основанием	63 80 100 125 160 200 250 315 400 500	40 50 63 80 100 125 160 200 250 315	ветствующих поверхностей деталей
Угольник пло- ский лекальный	63 80 100 125 160 200	40 50 63 80 100 125	
Угломер	та по	ость отсче- о нониусу иин	Измерение наружных углов от 0° до 180°

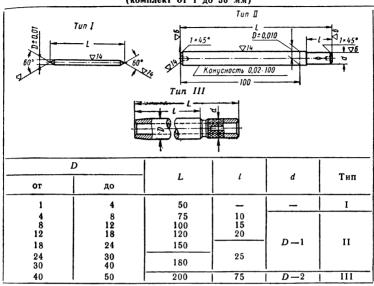
Продолжение табл. 66

	Разм	еры в жж	
Наименование и эскиз	Н В		Назначение
Синусная ли- нейка			
		<i>L</i> 100 200	Точная проверка угло- вых изделий и настройка станков при обработке угло-
		300 400	вых поверхностей
Цилиндр	<i>H</i> 160 250 315	B 90 110 125	Проверка и разметка прямых углов — контроль перпенднкулярности соответствующих поверхностей деталей

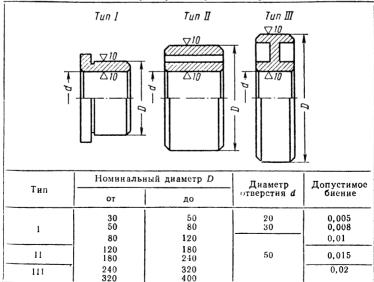
67. Размеры специальных укороченных гладких пробок-калибров в мм



# 68. Основные размеры контрольных валиков в мм (комплект от 1 до 50 мм)



# 69. Основные размеры контрольных втулок в мм



# ГЛАВА 2

# РАСТОЧНЫЕ СТАНКИ И ПРИСПОСОБЛЕНИЯ

### ГОРИЗОНТАЛЬНО-РАСТОЧНЫЕ СТАНКИ

Технические характеристики горизонтально-расточных станков приведены в табл. 1.

Одной из наиболее распространенных моделей горизонтально-расточных станков является станок модели 262Г завода им. Я. М. Свердлова (рис. 1). Он является базовой моделью, на основе которой изготовляются станки моделей 262Д. 262І типа АІ и другие универсальные

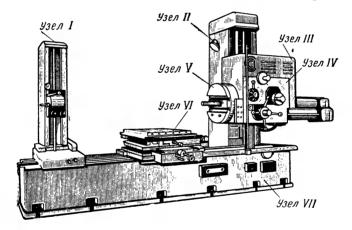


Рис. 1. Горизонтально-расточной станок модели 262Г

и специальные расточные станки для различных отраслей машиностроения.

На станке модели 262Г выполняются различные расточные работы: растачивание цилиндрических и конических отверстий со взаимно параллельными и перпендикулярными осями и точными расстояниями между ними; сверление, зенкерование, развертывание; обтачивание наружных цилиндрических поверхностей небольшой длины и торцов; фрезерование и нарезание резьб.

Устройство главных узлов станка модели 262Г (см. рис. 1). В компоновку станка входят следующие основные узлы: станина, передняя стойка, шпиндельная Сабка, коробка подач, радиальный суппорт, стол. задняя стойка.

Станина станка (узел VII) чугунная, коробчатой формы. Внутри станины имеется емкость для смазочно-охлаждающей жидкости с перегородками, которые способствуют отстаиванию загрязнений. Направляющие станины прикрываются от повреждений и засорений специальными кожухами.

Передняя стойка (узел II) отлита из чугуна, укреплена на правом конце станины. По ее вертикальным направляющим перемещается шпиндельная бабка, для уравновешивания которой во внутренней полости стойки располагаются четыре противовеса, связанные со шпиндельной бабкой тросами, перекинутыми через блоки, установленные

на верхней площадке стойки.

Шпиндельная бабка (узел III) представляет собой жесткую чугунную коробку, внутри и снаружи которой смонтирован ряд отдельных, связанных между собой устройств и механизмов. На ней установлен двухскоростной электродвигатель, от которого через клиноременную передачу передается движение на механизм привода шпинделя.

Коробка подач (узел IV) смонтирована на шпиндельной бабке. Кинематическая цепь ее состоит из семи многовенцовых блоков зубчатых колес, перемещающихся по шлицевым валикам, установленным в шариковых подшипниках. В коробке подач имеется предохранительный механизм, срабатывающий при перегрузке цепи

подач.

Радиальный суппорт (узел V) смонтирован на планшайбе (рис 2), ползун 1 которого перемещается по направляющим, имеющим форму в виде ласточкина хвоста. Зазор между направляющими планшайбы и суппорта выбирается клином 3. Суппорт может быть застопорен винтами 2. Винты 4 ограничивают радиальный ход суппорта, не допуская соприкосновения радиальных стенок окна 5 с расточным шпинделем. Перемещение суппорта возможно в пределах 170 мм. Подача радиального суппорта производится от зубчатого венца (z = 116), который свободно посажен на ступицу планшайбы, через зубчатые колеса z = 24 и z = 22, червячную передачу, зубчатое колесо z = 22 и далее колесо с косым зубом z = 16 на рейку 6, которая и сообщает суппорту радиальное перемещение.

Стол (узел VI) состоит из поворотной части, верхних (поперечных) салазок и нижних (продольных) салазок. Поворотная часть стола с семью Т-образными пазами имеет размер  $1000 \times 800$  мм и лежит на стальных опорных шариках, которые, в свою очередь, лежат на верхней поверхности поперечных салазок и в кольцевой проточке поворотного стола. Такая конструкция обеспечивает легкий поворот стола от руки при установленном изделии (механического привода для поворота стола на станке не предусмотрено). Следует иметь в виду, что средний паз имеет повышенную точность по ширине и симметричное расположение относительно оси вращения. Этот паз является как бы

базовым для отсчета углов поворота.

Для обеспечения точного поворота на каждые 90° стол имеет четыре регулируемых упора; они устанавливаются так, чтобы средний паз после очередного поворота был параллелен или перпендикулярен оси расточного шпинделя. Поворот на углы, не кратные 90°, производится по круговой шкале, цена деления которой равна 1°. Верхние салазки перемещаются по нижним при помощи винта, а нижние — по станине, с помощью зубчатой рейки.

# 1. Технические характеристики горизонтально-расточных станков

				Типы ко	мпоновки	и модел	и станков			
Технические данные	A-1 Personal A-1 P					A-11				
	A-I						A	- I I		Б-І
	2613	262Γ	2620	2620A	2630	2621	262Д	2622	2622A	2654
Основные размеры:     диаметр расточного шпинделя в мм коническая расточка отверстия в головной части шпинделя     Размеры рабочей поверхности стола или плиты в мм:     длина ширина     Наибольший вес обрабатываемой детали в ке Расстояние от оси шпинделя до поверхности стола или плиты в мм:	62 Mopse № 4 900 710	85 Mopae № 5 1000 800 2000	90 Mopae № 5 1120 900 2000	90 Mopae № 5 1120 900 2000	125 Метри- ческая 80 1600 1250 4000	85 Mopae № 5 1000 800 2000	110 Mopae № 6 1000 800 2000	110 Mopse № 5 1120 900 2000	110 Mopae № 5 1120 900 2000	150 Метри- ческая 80 1800 1500 4000
наименьшее наибольшее Наибольшее перемещение стола или станка в поперечном направлении в мм	0 710 Стол 800	45 800 Стол 850	0 1000 Стол 1000	0 1000 Стол 1000	0 1400 Стол 1400	45 800 Стол 850	45 800 Стол 850	0 1000 Стол 1000	0 1000 Стол 1000	60 1860 1600
Наибольшее продольное перемещение стола или передей стойки в мм	Стол 1000	Стол 1140	Стол 1150	Стол 1150	Стол 1600	Стол 1200	Стол 1255	Стол 1150	Стол 1150	Перед- няя стойка 1650

Наибольшее вертикаль- ное персмещение шпиндель- ной бабки в мм	710	755	1000	1000			755	1000	1000	1800
Наибольшее продольное перемещение расточного	560	600	710	710	1000	600	600	710	710	1200
шпинделя в <i>мм</i> Наибольшее перемеще- ние радиального суппорта	120	170	170	170	200		 Безсу	 /ппорт	a	240
в мм Число скоростей расточного шпинделя Пределы чисел оборотов расточного шпинделя в минуту:	24	18	<b>2</b> 3	23	23	18	18	22	22	22
паименьшее наибольшее Число скоростей план- шайбы Пределы чисел оборотов	6,9 1490 12	20 1000 14	12,5 2000 15	12,5 2000 15	7,8 1200 18	38 2000 18	20 1000 18	12,5 2000 15	12,5 2000 15	7,5 950 18
в минуту планшайбы: наименьший наибольший Число осевых подач шпинделя продольных и поперечных подач шпин- дельной бабки Пределы осевых подач	6,9 186 36	10 200 18		8 200 тенчатое рование	4,5 250 18	 18	 18		8   200 есступенча егулирова	
расточного шпинделя в мм/об шпинделя: наименьший наибольший Пределы подач стола стойки и шпиндельной бабки в мм/об шпинделя:	0,0125 1,50	0,05 16,0	2,2 1760	2,2 1760	0,04 14,4	0,0250 8,0	0,05 18,0	2,2 .1760	2,2 1760	2,0 1500
наименьший наибольший Пределы подач стола, стойки и шпиндельной	0,0125 1,50	0, <b>0</b> 25 8,0	1,4 1110	1,4 1110	1,0 750	0,013 4,0	0,025 8,0	1,4 111,0	1,4 111,0	1,0 750
бабки в мм/об планшайбы: наименьший наибольший	0,0125 12,0	0,05 16,0	1,4 1100	1,4 1100	0,04 14,4	0,013 4,0	0,025 8,0	1,4 1100	1,4 1100	1.0 750

	Типы компоновки и модели станков										
Технические данные	A-I				A-II					Б-І	
	2613	262Γ	2620	2620A	2630	2621	262Д	2622	2622A	2654	
Пределы подач радиального суппорта в мм/об планшайбы: наименьший наибольший Мощность главного электродвигателя в кет Длина ширина высота Вес станка в кг (приблинительно)	0,0125 12,0 4,5 4090 1970 2380 6000	0,025 8,0 6,5/7 5070 2250 2755 11 750	0,88 700 7,5/10 5470 2985 3010 12 000	0,88 700 7,5/10 5470 2985 3010 12 000	0,025 8,0 10 7600 4200 3700 23 100	 6,5/7 5070 2250 2750 11 350		 7,5/10 5470 2985 3010 12 000	7,5/10 5470 2985 3010 12 000	0,5 375 14 10 400 5 600 5 600 38 500	
								- - -			
	Б-	II	В-	I		B-I	I		B-1	II	
	265	51	265	7	2656	6	265B		266	0	
Основные размеры: диаметр расточного шпинделя коническая расточка отверстия в голов- ной части шпин-		Метрическая 80		0 ская 80	175 Метрическая 100		150 100 Метрическая 80		200 Метрическая 100		

Размер рабочей поверх- ности стола или плиты в мм: длина ширина Наибольший вес обраба- тываемой детали в кГ	4500 1800 20 000	2250 1800 12 000 на столе. На плите не ограничен	4600 4200	6600 4000 Не эграниче	8100 5000
Расстояние от оси шпин- деля до поверхности стола или плиты в мм: наименьшее наибольшее Наибольшее перемеще- ние стола, в поперечном на-	— 4000	600 2400 3200	600 2400 3200	630 2630 4800	800 3800 6000
правлении в <i>мм</i> Наибольшее продольное перемещение стола или пе-	Передняя стойка 2000	Стол 1200	-	_	Передняя стойка 500
редней стойки в <i>мм</i> Наибольшее продольное перемещение расточного	1300	1200	1200	1350	1800
шпинделя в <i>мм</i> Наибольшее перемеще- ние радиального суппорта	Без суппорта	240	Без су	, ппорта	400
в мм Число скоростей расточ- ного шпинделя Пределы чисел оборотов расточного шпинделя в	Бесступенчатое регулирование	22	22	16	Бесступенчатос регулирование
минуту: наименьшее наибольшее Число скоростей план- шайбы Пределы чисел оборотов	4 600 Бесступенчатое регулирование	7,5 950 18	7,5 950 —	3,3 600 —	4 450 Бесступенчатое регулирование
планшайбы в минуту: наименьший наибольший Число осевых подач шпинделя продольных и поперечных подач дельной бабки	4 80	3 75 192 Бесступе	— — нчатое регу	<u> —                                   </u>	110

	Б-11	B-I	B-II		B-III
Технические данные	2651	2657	2656	265B	2660
Пределы осевых подач расточного шпинделя в мм/об шпинделя; наименьший наибольший	1,0	2,0 1500	2,0 1500	0,05 8,4	3,0 мм/мин 30 <b>0</b> »
Пределы подач стола, стойки и шпиндельной баб- ки в <i>мж/об</i> шпинделя: наименьший наибольший	10,0 800	1,0 750	1,0 750	0, <b>0</b> 25 8,4	10,0 1000
Пределы подачи стола, стойки и шпиндельной баб- ки в <i>мж/об</i> планшайбы: наименьший наибольший	10 800	1,0 750	=	=	10 мм/мин 1000 <b>»</b>
Пределы подач радиаль- ного суппорта в <i>мм/об</i> планшайбы: наименьший наибольший	Ξ	0,5 375	=	=	3, <b>0</b> 30 <del>0</del>
Мощность главного элек- тродвигателя в <i>квт</i>	59	14	14	14	59
Габаритные размеры стан- ка в мм: длина ширина высота	8300 9000 4500	10 900 7 200 5 600	10 700 7 200 4 900	844 <del>0</del> 7780 5550	10 350 11 600 6 800
Вес станка в <i>кг</i> (прибли- зительно)	70 000	51 500	37 000	68 <b>10</b> 0	11 500

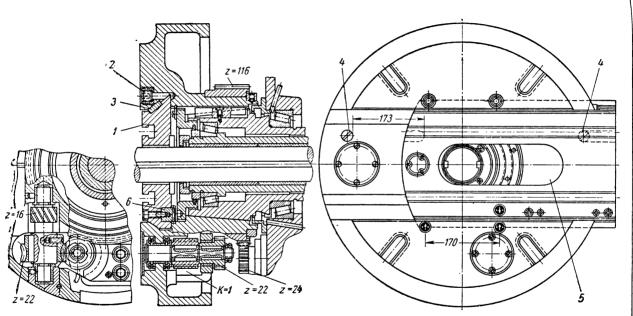


Рис. 2. Планшайба с радиальным суппортом станка модели 262Г

Задняя стойка (узел 1) обеспечивает опору борштанг в люнете, перемещающемся вверх и вниз по направляющим задней стойки синхронно со шпиндельной бабкой благодаря соответствующей кинематической цепи.

Привод подшипника задней стойки осуществляется от горизонтального вала, расположенного в станине, через пару конических зубчатых колес и вертикальный винт подачи.

Кинематическая схема станка 262Г (рис. 3, вклейка и табл. 2). Вращение передается от двухскоростного двигателя мощностью 6,5/7 квт и числом оборотов вала 1440 и 2890 в минуту через клиноременную передачу со шкивами диаметром 90 и 270 мм на вал 11 коробки скоростей.

Скорости приводного шкива составят:

$$n_1 = n_{19A} \frac{D_1}{D_2} \eta_{c\kappa} = 1440 \cdot \frac{90}{70} \cdot 0,98 \approx 470 \text{ об/мин;}$$

$$n_2 = n_{2 \ni \mathcal{A}} \; \frac{D_1}{D_2} \; \; \eta_{\text{CK}} = 2890 \cdot \frac{90}{270} \cdot 0,98 \approx 944 \; \text{об/мин.}$$

Структурная формула цепи главного движения:

$$\frac{1440\ oб/мин}{2890\ oб/мин}$$
 — I —  $\frac{\varnothing\ 90}{\varnothing\ 270}$  — III —

$$-\sqrt{\frac{\frac{47}{30}-\text{IV}-\frac{55}{35}}{\frac{22}{55}-\text{IV}-\frac{55}{35}}}-\text{V}-\sqrt{\frac{\frac{22}{58}-\text{планшайба}}{\frac{43}{58}-\text{расточной шпин-}}}$$

На валу // подвижно посажен трехвенцовый блок зубчатых колес (20, 28 и 24 зубьев), имеющий возможность сцепляться с зубчатыми колесами (г соответственно равно 57, 49 и 53), находящимися жестко на валу III. Благодаря указанным сцеплениям вал III может иметь три различные скорости вращения. От вала 111 через трехвенцовый блок (z равно 30, 55 и 19 зубьев), сидящий на валу IV свободно, движение передается валу V через три различных сцепления, как указано в структурной формуле. Таким образом, вал V теперь уже может получать  $3 \times 3 = 9$  различных чисел оборотов в минуту. Далее вращение от вала V передается полому шпинделю через зубчатые колеса  $\frac{10}{53}$ , а при включении зубчатой муфты M влево — шпинделю планшайбы через зубчатые колеса  $\frac{22}{58}$ . Расточный шпиндель таким образом получает на каждое число оборотов двигателя девять различных скоростей вращения, а всего  $2 \times 9 = 18$  чисел оборотов в минуту. Планшайба получает только 14 скоростей, так как при числах оборотов более 200 она не включается. Реверсирование (изменение направления вращения) осуществляется за счет реверсирования электродвигателя. В этом случае скорости шпинделя и планшайбы не изменяются.

Изменение подач (табл. 3) осуществляется при помощи коробки подач (см. рис. 5). Структурная формула подач, составленная по кинематпческой схеме, имеет вид

От вала XX движение подачи сообщается расточному шпинделю. шпиндельной бабке, продольным и поперечным салазкам стола и суппорту планшайбы. На валу XII коробки подач закреплен двухвенцовый блок (z=42 и 56), причем венец z=56 всегда сцеплен с широким зубчатым колесом z=35, сидящим жестко на валу V, а венец блока z = 42 — с зубчатым колесом z = 42, находящимся на закладной шпонке на гладкой шейке шлицевого вала XIII через трехвенцовый блок с г, равным 28, 34 и 23, вал XIV получает три скорости вращения. Далее посредством двухвенцовых блоков с z = 34,40 и z = 18 и 46 вала XIV и двухвенцового блока с z=34 и 50 шлицевого вала XV последний получает шесть величин скоростей вращения и далее через двухвенцовый блок с z=18 и 50 валу XVI уже сообщается 12 различных скоростей вращения. В дальнейшем по кинематической схеме через двухвенцовый блок с z=50 и 18 вал XVII уже получает 24 скорости (шесть из них повторяющиеся). Вал XVII движение передает на вал XX через зубчатое колесо z = 42, а также через зацепление зубчатых колес  $\frac{65}{45}$  и 42

Настройка станка (табл. 4) для нарезания резьб производится при помощи соответствующего подбора сменных зубчатых колес гитары из прилагаемого к станку набора зубчатых колес (их в наборе 13 штук, имеющих 18, 20, 21, 24, 27, 28, 30, 33, 36, 40, 42, 48 и 57 зубьев). Этого набора достаточно для нарезания 16 стандартных метрических резьб и 14 дюймовых резьб.

Смажа станка (табл. 5) производится маслом «индустриальное 20» и «индустриальное 45», которое следует иметь чистым и профильтрованным. Контроль за наличием масла и расходом его производится при помощи маслоуказательных уровней и струйного маслоуказателя, находящегося на передней стенке бабки. Следует регулярно производить очистку фильтров, а проработанную смазку удалять промывкой емкостей и мест смазки.

# 2. Числа оборотов шпинделя и планшайбы станка модели 262Г

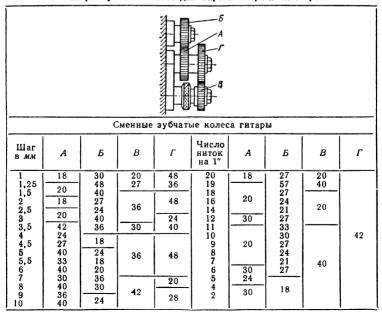
Ст <b>у</b> пени <b>с</b> коростей	Число оборотов в минуту шпинделя	Расчет по кинематической схеме	Число оборотов в минуту планшайбы	Расчет по кинематической схеме
1	20	$1440 \cdot \frac{90}{270} \cdot \frac{20}{57} \cdot \frac{22}{55} \cdot \frac{19}{48} \cdot \frac{43}{58} \cdot 0,98$	10	$1440 \cdot \frac{90}{270} \cdot \frac{20}{57} \cdot \frac{22}{55} \cdot \frac{19}{48} \cdot \frac{22}{58} \cdot 0,98$
2	25	$1440 \cdot \frac{90}{270} \cdot \frac{24}{53} \cdot \frac{22}{55} \cdot \frac{19}{48} \cdot \frac{43}{58} \cdot 0,98$	13	$1440 \cdot \frac{90}{270} \cdot \frac{24}{53} \cdot \frac{22}{55} \cdot \frac{19}{48} \cdot \frac{22}{58} \cdot 0,98$
3	32	$1440. \frac{90}{270}. \frac{28}{49}. \frac{22}{55}. \frac{19}{48}. \frac{43}{58}. 0,98$	16	$1440 \cdot \frac{90}{270} \cdot \frac{28}{49} \cdot \frac{22}{55} \cdot \frac{19}{48} \cdot \frac{22}{58} \cdot 0,98$
4	40	$2890 \cdot \frac{90}{270} \cdot \frac{20}{57} \cdot \frac{22}{55} \cdot \frac{19}{48} \cdot \frac{43}{58} \cdot 0,98$	20	$2890 \cdot \frac{90}{270} \cdot \frac{20}{57} \cdot \frac{22}{55} \cdot \frac{19}{48} \cdot \frac{22}{58} \cdot 0,98$
	50	$2890 \cdot \frac{90}{270} \cdot \frac{24}{53} \cdot \frac{22}{55} \cdot \frac{19}{48} \cdot \frac{43}{58} \cdot 0,98$	25	$2890 \cdot \frac{90}{270} \cdot \frac{24}{53} \cdot \frac{22}{55} \cdot \frac{19}{48} \cdot \frac{22}{58} \cdot 0,98$
6	64	$2890 \cdot \frac{90}{270} \cdot \frac{28}{49} \cdot \frac{22}{55} \cdot \frac{19}{48} \cdot \frac{43}{58} \cdot 0,98$	32	$2890 \cdot \frac{90}{270} \cdot \frac{28}{49} \cdot \frac{22}{55} \cdot \frac{19}{48} \cdot \frac{22}{58} \cdot 0,98$
7	80	$1440 \cdot \frac{90}{270} \cdot \frac{20}{57} \cdot \frac{22}{55} \cdot \frac{55}{35} \cdot \frac{43}{58} \cdot 0,98$	40	$1440 \cdot \frac{90}{270} \cdot \frac{20}{57} \cdot \frac{22}{55} \cdot \frac{55}{35} \cdot \frac{22}{58} \cdot 0.98$
8	100	$1440 \cdot \frac{90}{270} \cdot \frac{24}{53} \cdot \frac{22}{55} \cdot \frac{55}{35} \cdot \frac{43}{58} \cdot 0,98$	50	$1440 \cdot \frac{90}{270} \cdot \frac{24}{53} \cdot \frac{22}{55} \cdot \frac{55}{35} \cdot \frac{22}{58} \cdot 0,98$

	9	125	$1440 \cdot \frac{90}{270} \cdot \frac{28}{49} \cdot \frac{22}{55} \cdot \frac{55}{35} \cdot \frac{43}{58} \cdot 0.98$	64	$1440 \cdot \frac{90}{270} \cdot \frac{28}{49} \cdot \frac{22}{55} \cdot \frac{55}{35} \cdot \frac{22}{58} \cdot 0.98$
4 B	10	160	$2890 \cdot \frac{90}{270} \cdot \frac{20}{57} \cdot \frac{22}{55} \cdot \frac{55}{35} \cdot \frac{43}{58} \cdot 0,98$	80	$2890 \cdot \frac{90}{270} \cdot \frac{20}{57} \cdot \frac{22}{55} \cdot \frac{55}{35} \cdot \frac{22}{58} \cdot 0,98$
Ф. Пон	11	200	$2890 \cdot \frac{90}{279} \cdot \frac{24}{53} \cdot \frac{22}{55} \cdot \frac{55}{35} \cdot \frac{43}{58} \cdot 0.98$	100	$2890 \cdot \frac{90}{270} \cdot \frac{24}{53} \cdot \frac{22}{55} \cdot \frac{55}{35} \cdot \frac{22}{58} \cdot 0,98$
омарев	12	250	$2890 \cdot \frac{90}{270} \cdot \frac{28}{49} \cdot \frac{22}{55} \cdot \frac{55}{35} \cdot \frac{43}{58} \cdot 0,98$	125	$2890 \cdot \frac{90}{270} \cdot \frac{28}{49} \cdot \frac{22}{55} \cdot \frac{55}{35} \cdot \frac{22}{58} \cdot 0,98$
	13	315	$1440 \cdot \frac{90}{270} \cdot \frac{20}{57} \cdot \frac{47}{30} \cdot \frac{55}{35} \cdot \frac{43}{58} \cdot 0,98$	160	$1440 \cdot \frac{90}{270} \cdot \frac{20}{57} \cdot \frac{47}{30} \cdot \frac{55}{35} \cdot \frac{22}{58} \cdot 0,98$
	14	400	$1440 \cdot \frac{90}{270} \cdot \frac{24}{53} \cdot \frac{47}{30} \cdot \frac{55}{35} \cdot \frac{43}{58} \cdot 0,98$	200	$1440 \cdot \frac{90}{270} \cdot \frac{24}{53} \cdot \frac{47}{30} \cdot \frac{55}{35} \cdot \frac{22}{58} \cdot 0,98$
	15	500	$1440 \cdot \frac{90}{270} \cdot \frac{28}{49} \cdot \frac{47}{30} \cdot \frac{55}{35} \cdot \frac{43}{58} \cdot 0,98$		
	16	630	$2890 \cdot \frac{90}{270} \cdot \frac{20}{57} \cdot \frac{47}{30} \cdot \frac{55}{35} \cdot \frac{43}{58} \cdot 0,98$		
	17	800	$2890 \cdot \frac{90}{270} \cdot \frac{24}{53} \cdot \frac{47}{30} \cdot \frac{55}{35} \cdot \frac{43}{58} \cdot 0,98$		
	18	1000	$2890 \cdot \frac{90}{270} \cdot \frac{28}{49} \cdot \frac{47}{30} \cdot \frac{55}{35} \cdot \frac{43}{58} \cdot 0,98$		

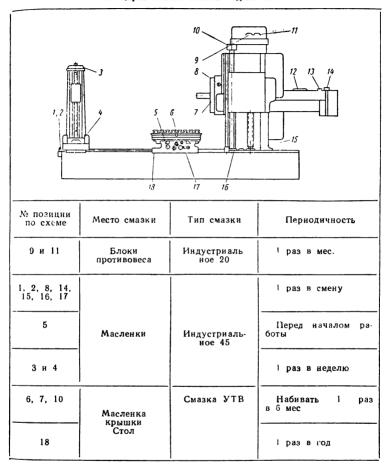
# 3. Таблица подач горизонтально-расточного станка модели 262Г

	Подачи на один оборот шпинделя в <i>мм</i>				Подачи на один оборот планшайбы в <i>мм</i>			
іенк		стола		<b>4</b> 2	та	стола		-52
№ ступени	шпин · деля	про- дольная	попе- речная	шпин- дельной бабки	суппорта план- шайбы	про- дольная	попе- речная	шпин- дельной бабки
1 2 3 4 5 6 7 8 9 10 11 12 13 14 15 16 17	0,05 0,07 0,10 0,13 0,19 0,27 0,37 0,52 0,74 1,03 1,43 2,05 2,90 4,00 8,00 11,10	0.025 0.035 0.05 0.07 0.09 0.13 0.19 0.26 0.37 0.72 1.03 1.42 2.00 2.90 4.00 8.00	0.025 0.035 0.05 0.07 0.09 0.13 0.19 0.26 0.37 0.72 1.03 1.42 2.00 2.90 5.60 8.00	0.025 0.035 0.05 0.07 0.09 0.13 0.19 0.52 0.52 1.03 1.42 2.90 2.90 4.00 5.60 8.00	0.025 0.035 0.05 0.07 0.09 0.13 0.19 0.26 0.37 0.52 0.72 2.00 4.00 5.60 8.00	0,05 0,07 0,10 0,13 0,19 0,27 0,37 0,52 0,74 1,03 1,43 2,05 2,05 4,00 5,70 8,00 11,10	0,05 0,07 0,10 0,13 0,19 0,27 0,52 0,74 1,03 1,43 2,05 2,90 4,00 5,70 8,00 11,10	0,05 0,07 0,10 0,13 0,19 0,27 0,37 0,52 0,74 1,03 1,43 2,05 2,90 4,00 8,00 11,10

# 4. Наборы зубчатых колес для нарезания различных резьб



#### 5. Қарта смазки станка модели 262Г



Неисправности станка модели 262Г и способы их устранения приведены в табл. 6.

Станки моделей 2620, 2620A, 2622 и 2622A и 2622П имеют общее конструктивное исполнение и компоновку, характерную для станков типа A, и заменяют станок модели 262Г Станки моделей 2620 и 2620A с радиальным суппортом на планшайбе и расточным шпинделем диаметром 90 мм отличаются большей универсальностью. Они предназначены преимущественно для выполнения расточных работ, требующих применения радиального суппорта для обтачивания торцов и консольного растачивания отверстий больших диаметров.

6. Часто встречающиеся неисправности станка модели 262 Г, причины возникновения и способы их устранения

Неисправности	Причина возникно- вения	Способ устранения
При подрезке торца детали с расточного шпинделя возникают вибрации (дробления)	Велик зазор в конических роликовых подшипниках полого шпинделя	Выбрать зазоры ре- гулировкой
Радиальное биение шпинделя		
При фрезеровании инструментом, закреплентымы в расточном шпиндель об бабки или стола, образуется ступенчатая поверхность, возникают вибрации	Недопустимо боль- шие зазоры по на- правляющим передней стойки и по направля- ющим салазок	Тщательно пригнать клиновые планки в с помощью их выбрать зазоры, доведя их до 0,02—0,04 мм
При обработке торцов резцом с радиального суппорта образуются иеровности и выбрации	Недопустимо боль- шие зазоры между на- правляющими суппор- та и планшайбы или направляющими стола	Выбрать зазоры пу- тем пригонки и регу- лировки клиновых планок
При обработке тор- цов резцом, жестко за- крепленным на план- шайбе, возникают силь- ные вибрации, происхо- дит отжим инструмента	Зазоры в кониче- ских роликовых под- шипниках шпинделя планшайбы	Выбрать зазоры ре- гулировкой
	Нарушена жесткая связь винта подачи со- ответствующего орга- на станка с валом при- вода	Устранить
Прерывистость подачи (толчками) стола, шпиндельной бабки, расточного шпинделя, суппорта планшайбы	Образование переносов подвижных органов с направляющими, загрязнены направляющие и появились задиры	Тщательно прочистить и промыть; если появились задиры, устранить, следить за наличием смазки
	Образовались осевые зазоры в креплениях валов и винтов, передающих движения	Подтянуть соответ- ствующие гайки

Продолжение табл. 6

Неисправности	Причина возникно- вения	Способ устранения	
При растачивании отверстий с перемещением продольного стола их оси при прямом и обратном растачивании не совпадают	Появление увеличенных зазоров по направляющим стола, вызывающих перекос стола	Пригнать клиновые планки и отрегулиро- вать	
Импульсное включение главного электродвигателя при задержке в переключении, как и выключение его при выбранном числе оборотов шпинделя или планшайбы, не осуществляется	Рычаг, воздейству- ющий на переключа- тель полюсов, не за- мыкает его передние контакты в момент окончания переключе- ния или при задержке переключения	Установить рычаг так, чтобы в момент окончания переключения скоростей были замкнуты передние контакты переключения полюсов при поджатой импульсной пружине	
Импульсное включение главного электро- двигателя при устранении задержки в пере- ключении	Недостаточно уси- лие импульсной пру- жины	Отрегулировать <b>или</b> заменить пружину	
Не осуществляется ускоренное перемеще- ние при включении ме- ханизма	Не срабатывает фрикционная муфта	Поджать пружину фрикционной муфты и законтрить	
Поворот стола точно на 90° не осуще- ствляется	Неправильно отре- гулированы упоры или загрязнены контакт- ные поверхности упо- ров	Прочистить, отрегу- лировать упоры	

Станки моделей 2622 и 2622A с усиленным расточным шпинделем диаметром 110 мм не имеют радиального суппорта и отличаются повышенной жесткостью и виброустойчивостью шпиндельного устройства. Они предназначены для работ, не требующих применения радиального суппорта. В зависимости от требуемой точности отсчета и установки по координатам эти станки изготоволяются либо с оптическим устройством, либо с механизмом точного электроостанова. Станки моделей 2620 и 2622 с оптическими экранами (цена деления 0,01 мм) предназначены для инструментальных и механических цехов и используются при обработке деталей повышенной точности.

Станки моделей 2620А и 2622А имеют нониусное устройство (цена деления 0,05 мм) и механизм точного электроостанова. Они предназначены для широкого применения в механических цехах.

Горизонтально-расточные станки для механической обработки деталей больших габаритных размеров [моделей 2652, 2654, 2657, 265В с диаметром расточного шпинделя 150 мм; модели 2656 с диаметром расточного шпинделя 175 мм; моделей 2660, 2670 и 2680 с диаметром

расточного шпинделя соответственно 200, 250 и 300 мм позволяют растачивать отверстия диаметром до 1000 мм, а также производить сверление, зенкерование, фрезерование плоскостей и торцов, развертывание отверстий, обтачивание наружных диаметров и нарезание внутренних резьб резцом, закрепленным в расточном шпинделе. Станки моделей 2654, 2656 и 2657 завода им. Свердлова имеют

общую конструктивную базу, но отличаются компоновкой и размерами

отдельных узлов.

Станки моделей 2656 и 2657 являются станками-колонками и предназначаются для обработки особо крупных деталей. Станок-колонка модели 2657 допускает обработку на столе деталей весом до 12 m. а на плите — без ограничения веса.

Управление станками осуществляется с центрального пульта. однако оно может также производиться и с помощью переносного пульта дистанционно.

#### Испытание станков на точность

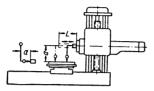
В соответствии с ГОСТом 2110-57 станок, после его установки, испытания на холостом ходу и под нагрузкой подвергают испытанию на соответствие нормам точности. Проверку на точность следует производить при возникновении систематических отклонений при растачивании, а также после ремонта станка. Параметры проверок, методы проверок и нормы точности приведены в табл. 7.

#### 7. Испытание расточного станка на соответствие нормам точ по ГОСТу 2110-57



#### № проверки и параметры проверки. Допускаемые отклонения

Эскизы и описание метода проверки



#### Проверка 4

Прямолинейность перемещения расточного шпинделя:

а — в вертикальной плоскости. Допуск 0,03 мм при ходе шпинлеля на l = 5D:

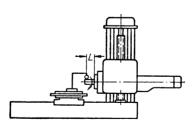
б — в горизонтальной плоскости. Допуск 0.02 мм на всю плину хода шпинделя

Поверочная линейка устанавливается на столе так, чтобы ее мерительные плоскости были расположены последовательно в вертикальной и горизонтальной плоскостях вдоль оси шпинделя.

Индикатор устанавливается на шпинделе так, чтобы мерительный штифт с некоторым натягом прикасался последовательно к верхней и боковой поверхностям линейки

Перемещая шпиндель на l = 5Dпри проверке в вертикальной плоскости и на всю длину при проверке в горизонтальной плоскости. Замер производят через каждые 100 мм перемещения.

Проверку следует повторить, по-вернув шпиндель на 180° при заново установленной поверочной линейке



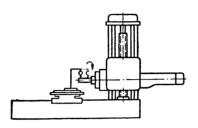
Проверка 5 Радиальное биение расточного шпинделя.

Допуск 0,025 мм на длине 300 мм

Шпиндель выдвигается на длину t = 300 мм от торца планшайбы. На столе станка устанавливается индикатор так, чтобы его мерительный штифт касался шпинделя на расстоянии 300 мм от торца планціайбь Шпиндель приводится во вращение без планшайбы

№ проверки и параметры проверки. **Допускаемые отклонения** 

Эскизы и описание метода проверки



Проверка 6

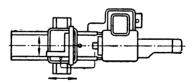
Радиальное биение оправки, на-В гнезде ходящейся расточного шпинделя:

 а — при вращении шпинделя.
 Допуск 0,02 мм у торца шпинделя и на расстоянии 300 мм от торца.

б — при вращении шпинделя и планшайбы.

Допуск 0,04 мм у торца шпинделя и на расстоянии 300 мм от торца

Шпиндель выдвигается до второго окна для выбивания инструмента. На столе станка устанавливают индикатор так, чтобы его мери-тельный штифт касался верхней образующей оправки, вставленной в коническое отверстие шпинделя. Замеры производятся при положении индикатора у торца шпинделя и на 300 мм от него



Проверка 9а

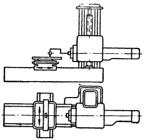
Перпендикулярность направлений перемещений стола по салазкам и стола вместе с салазками по ста-

Допуск 0.02 мм на l = 500 мм

На столе станка устанавливается угольник так, чтобы одна его поверочная плоскость была парал-лельна направлению перемещения стола вдоль оси шпинделя. Индикатор закрепляется на шпинделе так, чтобы мерительный штифт его касался другой поверочной поверхности угольника или линейки, прикрепленной к этой грани. Перемещение стола по салазкам по-перечное. Перемещение стола вместе с салазками по станине продольное...

Проверка производится в среднем положении стола

№ проверки и параметры проверки. Допускаемые отклонения Эскизы и описание метода проверки



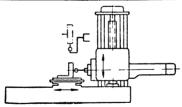
Проверка 11

Параллельность рабочей поверхности стола направлениям движения стола:

а — в продольном направлении.
 Допуск 0,03 мм на 1 м хода;
 б — в поперечном направлении.
 Допуск 0,03 мм на 1 м хода

На параллельных подкладках одинаковой высоты на рабочей поверхности стола, вдоль направления перемещения устанавливается линейка. Индикатор укрепляется на шпинделе таким образом, чтобы его мерительный штифт касался верхней поверочной грани линейки с небольшим натягом. Стол последовательно перемещается во взаимно перпендикулярных направлениях.

Погрешность определяется наибольшей разностью показаний индикатора



Проверка 12

Периендикулярность направления шпиндельной бабки к рабочей поверхности стола:

 а — в плоскости, параллельной оси шпинделя.

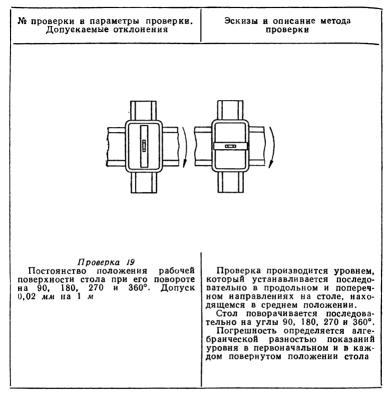
Допуск 0,03 мм на 1 м хода. 6 — в плоскости, перпендикуляр-

пой оси шпинделя.
Допуск 0,03 мм на 1 м хода (только в сторопу стола)

На середине стола устанавливается угольник так, чтобы его вертикальные поверочные поверхности находились соответственно в плоскости, перпендикулярной оси шпинделя, и в плоскости, параллельной оси шпинделя.

Индикатор устанавливается на шпиндельной бабке, а мерительный штыфт подводится к одной из поверочных поверхностей угольника с небольшим натягом. Перемещая шпиндельную бабку в вертикальном направлении, отмечают величину отклонения стрелки индикатора.

Проверка ведется при среднем положении стола



# ПРИСПОСОБЛЕНИЯ К ГОРИЗОНТАЛЬНО-РАСТОЧНЫМ СТАНКАМ

В единичном или мелкосерийном производстве затрачиваемое время на установку, выверку и закрепление детали занимает значительную часть всего времени, которое необходимо для выполнения операции. Сокращение этого времени можно обеспечить применением некоторых приспособлений (табл. 8—13).

Основные способы установки деталей на горизонтально-расточных станках следующие:

деталь устанавливается непосредственно на поверхность стола или плиты;

деталь ставится на подкладки, бруски, угольники или призмы; деталь устанавливается в приспособлении, тисках, кулачковом патроне и т. п.

#### 8. Приспособления для закрепления деталей на горизонтально-расточном станке

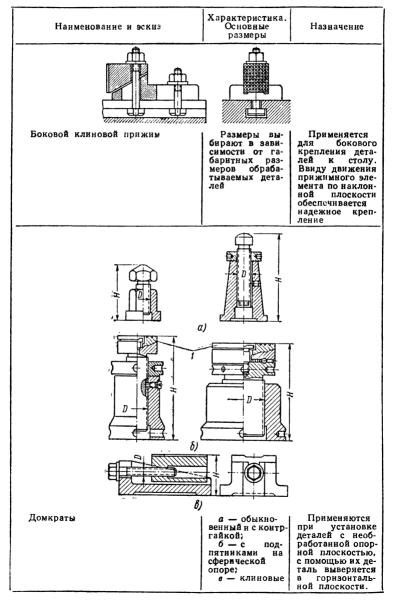
Характеристика. Назначение Наименование и эскиз Основные размеры α) 5) Прижимные планки (прихваты) а - односто-Для закреплеронние; б — быстрония деталей на столе расточного съемные станка Для Упоры В — по пазу выверки стола: детали параллельно пазу сто-ла. Может быть  $d - \pi 0$ 34жимному виниспользован для Гребень R бокового закрепвыполняется ления обрабаты-ваемой детали ОНРОТ параллельно плоскости Т Боковой винтовой прижим Размеры в за-Применяется висимости от как боковой при-

паза стола станка назначения

жим, устанавли-ваемый для предупреждения смещения детали во обработвремя ĸи.

Используется для обеспечения точной выверки детали во время установки

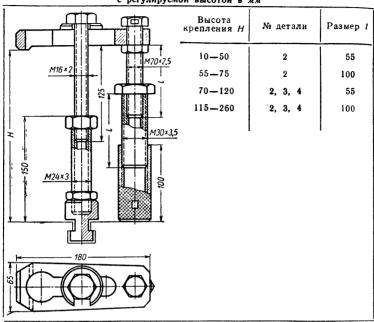
Продолжение табл. 8

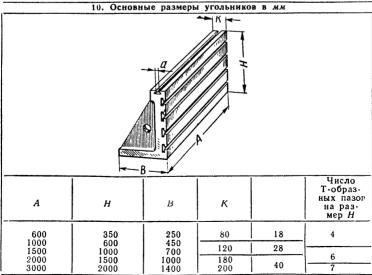


Продолжение табл. 8

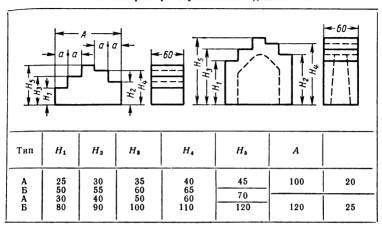
Наименование и эсииз	Характеристика. Основные размеры	Назначение
	Величины Н и D опреде- ляются в зави- симости от га- баритных раз- меров обраба- тываемых дета- лей	Применяются для установки и выверки тяже- лых деталей
Распорные винты	$   \begin{array}{c c}     L = 50 \div 400 \\     L = 400 \div 2600   \end{array} $	Применяются для облегчения установки крупных деталей. Используются для бокового поджима обрабатываемых деталей
Регулировочные опоры	H=100÷600	Регулировка по высоте производится за счет вывертывания винта 3 и гайка 2 служат как стопоры
	H=600÷1200.	Опора / изменяется по высоте при перемещении кулачка 3, связанного с опорой планками 4 по рейке 2

### 9. Размеры крепежных приспособлений с регулируемой высотой в мм

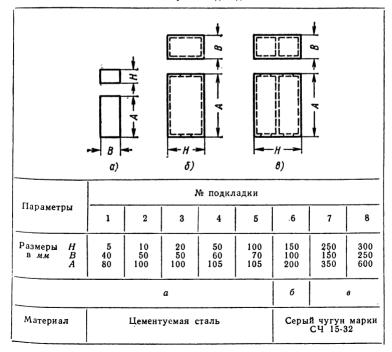


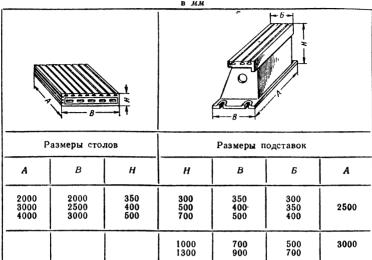


#### 11. Основные размеры ступенчатых подставок в мм



#### 12. Мерные подкладки





# 13. Основные размеры сменных столов и параллельных подставок в мм

### АЛМАЗНО-РАСТОЧНЫЕ СТАНКИ

Алмазно-расточные станки (табл. 14) предназначены для окончательного тонкого растачивания точных по размеру и форме отверстий. Тонкое растачивание позволяет получить также чистоту поверхности отверстий высоких классов.

14. Основные технические характеристики некоторых алмазно-расточных станков

Наименование станка	Номер моде- ли	Размеры стола или диаметр расточки	Скорость главного движения в об/мин	Мощность двигателя в квт	Вес в т	Изгото- витель
Горизонтальные алмазно-расточные односторонние повышенной точности Горизонтальные алмазно-расточные двустороние Вертикальные алмазно-расточные повышенной точности Переносной для расточки блоков цилиндров	2705 2A710 2713 2706 2A715 2A716 278 2792 2685	320 × 500 400 × 800 630 × 1000 320 × 500 400 × 800 630 × 1250 Ø 160 Ø 200 Ø 125	5500 5000 4000 5500 5000 5000 80—450 (мм/мин) По на- ладке 280 (м/мин)	2,0 2,8 4,5 4,5 4,5 4,5 1,7 4,5	1,5 1,9 2,5 2,5 3,0 5,4 2,0 12,0	Одесский завод радиально- сверлильных станков Майкопский завод им. Фрунзе То же

Детали на этих станках обрабатываются на высоких скоростях резания (до 1000 м/мин) при малых подачах (0,01—0,1 мм/об) и незначительных глубинах резания (0,05—0,5 мм).

Для обеспечения указанных режимов резания алмазно-расточные станки снабжены быстроходными расточными головками и бесступенчатой гидравлической подачей.

Выпускаемые алмазно-расточные станки различаются по компоновке: горизонтальные односторонние и двусторонние; вертикальные с верхним и нижним расположением шпинделей.

Они различаются также по размерам рабочего стола и установленной мощности электродвигателей.

Наиболее распространенными алмазно-расточными станками являются многошпиндельные двусторонние алмазно-расточные станки с горизонтальным расположением шпиндельных головок.

Ниже приводится техническая характеристика и сведения по наладке станка модели 2A715.

#### Основная техническая характеристика станка модели 2A715

## Шпиндельная головка

<ol> <li>Максимальное количество головок, уста- навливаемых на каждом мостике, в шту- ках;</li> </ol>	
0. Типоразмера AP-0 . 1. » AP-13 . 2. » AP-23 . 3. » AP-33 . 4. » AP-4	4 4 3 3
2. Диаметр растачиваемого отверстия в мм	Наименьший 8, наибольший 200
<ol> <li>Число скоростей шпинделя</li> <li>Наибольшее число оборотов шпинделя в минуту (зависит от наладки)</li> </ol>	1 5000
5. Число оборотов приводного электродвига- теля в минуту (зависит от наладки).	1000-3000
<ol> <li>Мощность приводного электродвигателя в кет (зависит от наладки)</li> <li>Наименьший диаметр шкива головки в мм (зависит от наладки) для типоразмеров головок;</li> </ol>	1-4,5
0: 1: 2: 3 4	100 150
<ol> <li>Наименьший диаметр шкива приводного электродвигателя в мм (зависит от наладки)</li> <li>Расстояние от оси шпинделя до стола в мм;</li> </ol>	100
0. Типоразмера AP-0 1.	230 230 240 255 270
<ol> <li>Наименьшее расстояние между головка- ми на мостике в мм (зависит от наладки);</li> </ol>	
0. Типоразмера AP-0 1.	100 120 150 190 245

#### Cmo<sub>A</sub>

Крепежная площадь стола в мм     Наибольший ход стола в мм     Подача     Наименьшая рабочая подача в мм/мин     Количество настраиваемых подач в каждом направлении;     стандартное.     по особому заказу     Скорость быстрого хода в мм/мин     » рабочего » »      Расстояние от основания станка до крепежной плоскости стола в мм.	400 × 600 450 Бесступен чатая 10 1 2 2000 — 2500 20 — 500 890
Гидронасосный агрегат	
1. Тип насоса гидравлики 2. Тип электродвигателя — фланцевый 3. Число оборотов электродвигателя в минуту	Л1Ф-25 AO41-6 1000 1 25 10—12
Охлаждение	
<ol> <li>Тип насоса — лопастной</li> <li>Привод</li> <li>Производительность в а/мин</li> </ol>	П22А Встроенный электродвигатель 22
Привод	
1. Род тока	Трехфазный 380 3 4
Габаритные размеры в мм и вес	ε κΓ
1. Длина 2. Ширина 3. Высота 4. Вес	2016 1200 1400 3000

Изменение скоростей вращения шпинделей (табл. 15). Скорость вращения шпинделей на станке 2A715 может устанавливаться в пределах 620—2500 об/мин без смены шкивов на головках и ремней. Изменение числа оборотов головки достигается за счет перестановки шкивов на вал электродвигателя привода.

Диаметр шкива приводного электродвигателя определяется по следующей формуле:

$$D_{\mu\nu\kappa, \, \partial \Lambda, \, \partial \theta} = \frac{n_{\mu\nu}D_{\mu\nu\kappa, \, \mu\nu}}{n_{\partial \Lambda, \, \partial \theta}} = \frac{n_{\mu\nu}150}{n_{\partial \Lambda, \, \partial \theta}},$$

где  $D_{\omega\kappa, \, \jmath n, \, \partial \theta}$  — диаметр шкива электродвигателя;  $n_{un}$  — требуемое число оборотов шпинделя в минуту;  $D_{\omega\kappa, \, un}$  — диаметр шкива шпиндельной головки (150 мм);  $n_{\jmath A, \, \partial \theta}$  — число оборотов в минуту электродвигателя.

15. Установка чисел обо	POTOB II	шинделе	- TONOL			
Межосевые расстояния шпиндельных головок в мм	160—430					
Число оборотов шпинде- лей в минуту	620	1240	945	1890	1920	2500
Диаметр шкива электро- двигателя в <i>мм</i>	100	200	100	200	100	130
Число оборотов электро- двигателя в минуту	930 1420		2880			
Диаметр шкива шпин- дельной головки в <i>мм</i>			150	)		

### 15. Установка чисел оборотов шпинделей головок станка 2А715

### ПРИСПОСОБЛЕНИЯ К АЛМАЗНО-РАСТОЧНЫМ СТАНКАМ

Приспособления, устанавливаемые на алмазно-расточной станок, для закрепления деталей должны отвечать следующим основным требованиям:

обеспечивать достаточную жесткость для работы на высоких режимах резания;

зажимные элементы не должны деформировать деталь при зажиме; наличие мест для отвода стружки;

свободный доступ для установки и снятия деталей и их замеров. В зависимости от характера производства приспособления для алмазно-расточных станков могут выполняться с ручным или механизированным зажимом. С ручным зажимом приспособления изготова в условиях единичного или мелкосерийного производства, приспособления с механизированным (чаще пневматическим) зажимом — в условиях крупносерийного и массового производства. На рис. 4 показано приспособление для алмазно-расточного станка. Приспособление состоит из основания I, опорной части 2; 3; 4, двух стоек 5 и 12, откидной планки 11 и вмонтированного в нее посредством гайки 8 и стопора 7 винтового зажима 6 с прижимной шайбой 10, удерживаемой на конце штифтом 9.

Деталь (показана штрих-пунктирной линией) устанавливают отверстием на фиксатор 14 на опорную плоскость, а с помощью скалки 13, вставленной в готовое отверстие детали, выверяют по пазам, имеющимся в направляющих 15 и 16. Такая установка позволяет производить обработку двух отверстий, растачиваемых в направлении стрелок А и В. Растачивание этих отверстий, разных по диаметру, ведется с двух

противоположно расположенных шпинделей станка. Соосность растачиваемых отверстий и их перпендикулярность к ранее обработанному отверстию в детали обеспечивается тщательной выверкой самих шпиндельных головок станка и положения приспособления относительно их оси вращения. Расточка производится поочередно ходом стола влево на левый шпиндель станка и вправо на правый шпиндель.

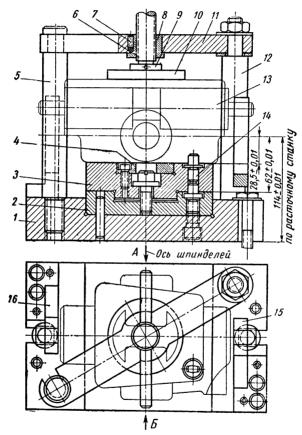


Рис: 4. Приспособление для установки детали на алмаэнорасточном станке

# КООРДИНАТНО-РАСТОЧНЫЕ СТАНКИ

Координатно-расточные станки предназначаются для окончательной обработки точных и точно расположенных отверстий в деталях машин и приборов, штампов, приспособлений, инструментов и других изделий. На этих же станках можно производить чистовое фрезерова-

ние плоскостей, точную разметку, а также использовать их в качестве измерительных машин при измерении деталей сложной конфигурации.

Современные координатно-расточные станки позволяют обеспечивать точность расстояний между осями отверстий до 0,005 мм при расстоянии между отверстиями около 1000 мм. Кроме того, эти станки должны обеспечивать высокую точность геометрической формы отверстий.

Отклонения на конусность и овальность в отдельных случаях обеспечиваются минимальными — в пределах 0,001—0,002 мм. Достигается точность пересечения отверстий в пределах 0,002—0,003 мм.

Чистота обрабатываемой поверхности отверстий ⊽7—⊽8.

Координатно-расточные станки позволяют также получить высокую точность по плоскостности при фрезеровании плоскостей, по перпендикулярности осей отверстий к базовой поверхности детали и по ряду других параметров.

На координатно-расточных станках выполняются следующие ра-

боты:

обработка отверстий с точным обеспечением межосевых расстояний и расстояний от базовых поверхностей. При обработке отверстий выполняются операции: сверление, зенкерование, развертывание и растачивание;

чистовое фрезерование поверхностей деталей;

точная разметка;

измерение деталей сложной конфигурации, обработанных на дру-

гих станках.

Характерной особенностью координатно-расточных станков является наличие устройств для точной установки и точного измерения перемещений. К этим устройствам или, как их называют, отсчетно-измерительным системам предъявляются следующие требования:

достижение максимально высокой точности измерений;

возможность отсчета измерений по шкале, наименьшая цена деления которой 0,001 мм;

минимальная чувствительность к небольшим изменениям температуры воздуха в помещении;

быстрота и удобство осуществления перемещений и отсчета изме-

рений:

возможность выдачи точных сигналов для автоматизации координатных перемещений;

надежность и долговечность измерительной системы в процессе эксплуатации станка.

На современных координатно-расточных станках применяется несколько различных измерительных систем.

Механические системы имеют три основные разновидности: с концевыми мерами, эталонной линейкой и измерительными (микрометрическими) ходовыми винтами. Их преимуществом является простота. Однако в силу неравномерного износа трущихся пар (ходовых винтов с гайками, направляющих) точность постепенно утрачивается.

Оптико-механические системы. Эталонами длины в этих системах являются штриховые меры, показания с которых проектируются на отсчетное устройство. Доли деления штриховых мер определяются путем механического перемещения отдельных элементов системы.

Эти системы удовлетворяют всем выше названным требованиям и нашли поэтому применение на современных координатно-расточных

станках высокой точности. В свою очередь, оптико-механические системы по виду штриховых мер, различаются на три основных типа: с цилиндрическими штриховыми мерами; с плоскими стеклянными штриховыми мерами; с плоскими штриховыми мерами.

Оптические измерительные устройства — это измерительные системы, имеющие в качестве эталонов длины штриховые меры, риски которых проектируются на неподвижные интерполирующие шкалы или растры, позволяющие непосредственно отсчитывать все десятичные знаки установленного размера. Так, на станке модели 2A450 цена наименьшего деления растра равна 0,002 мм. Однако, имея достаточный навык, можно отсчитывать и половину штриха, т. е. 0,001 мм.

Оптико-электрические измерительные устройства. Измерение величины перемещения производится с помощью оптических и электрических элементов. Эти измерительные системы благодаря наличию фотоэлектрических устройств, а также возможности точного завершения заданного перемещения позволяют исключить погрешности отсчета, связанные с эрительными возможностями и квалификацией оператора.

В некоторых моделях координатно-расточных станков указанные системы использованы для автоматизации выполнения координатных перемещений.

Электрические измерительные устройства основаны на использовании различных электрических датчиков без применения оптических устройств.

Эталонами длины на станках с электрической измерительной системой служат различные меры в виде шага винтовой поверхности, шага зубьев рейки и т. п.

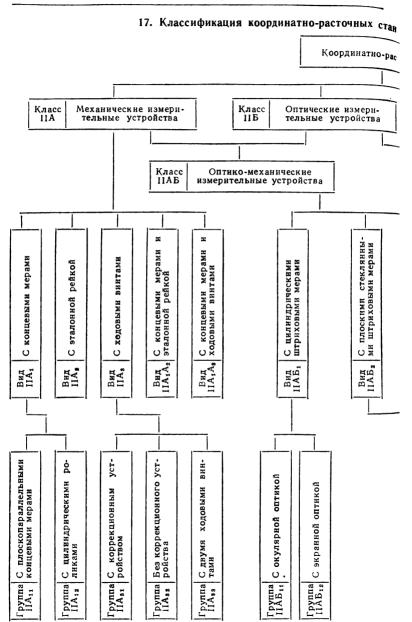
Такие устройства служат в большинстве случаев лишь для установления с большой точностью симметричного положения датчика относительно поверхностей эталона длины. Их преимуществом является высокая точность определения симметричного положения поверхностей эталона длины с исключением возможных погрешностей, допускаемых оператором, и возможность получения электрического сигнала для использования при автоматизации координатных перемещений.

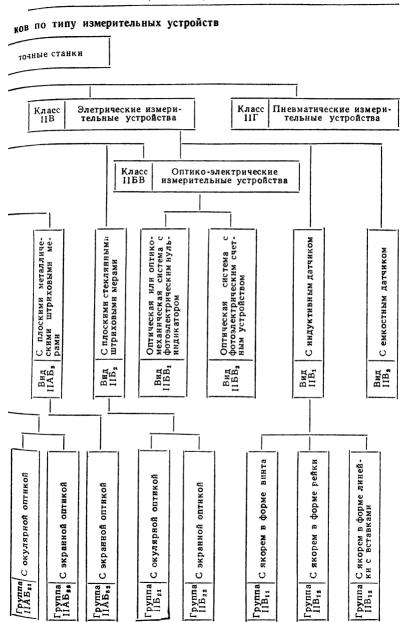
К недостаткам электрической измерительной системы следует отнести меньшую надежность системы в эксплуатации, несколько меньшую точность эталонных мер против прецизионных штриховых и отсутствие возможности непосредственного обнаружения вводимых погрешностей по причинам неисправности элементов электросистемы.

Пневматические измерительные устройства осуществляют измерение величин перемещений с помощью пневматических устройств. Они имеют высокую чувствительность, однако измерение с их помощью можно производить только малых величин (до 1 мм), поэтому здесь вызывается необходимость применения различных видов мер длины. Такие устройства дешевы и надежны, однако требуют тщательного ухода вследствие применения сжатого воздуха с наличием влажности.

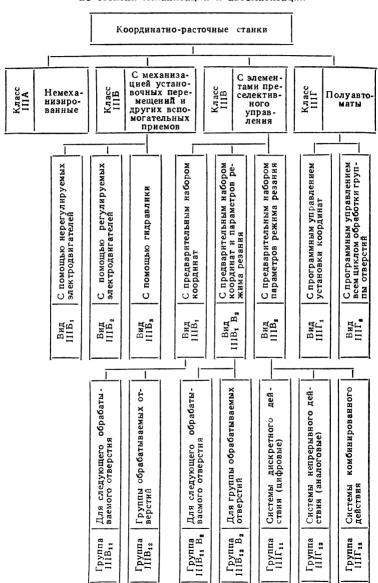
Среди отечественных координатно-расточных станков наибольшее распространение получили: КР-450, 2445; 2A420, 2A430 (Одесский станкостроительный завод им. Кирова); 2B440, 2A450, 2B460 (Московский завод координатно-расточных станков); ЛР-87, ЛР-97 (Ленинградский станкозавод им. Свердлова). Координатно-расточные станки

## 16. Классификация координатно-расточных станков по компоновке Координатно-расточные станки Класс ІБ Класс 1 А Одностоечные с вертикальным Двухстоечные шпинделем С продольно-перемещающимся столом и поперечно-перемещающейся стойкой и горизонтальным «крестовым» перемещением стой-С поперечно-перемещающимся встроенным поворотным столом вертикальным шпинделем «крестовым» столом вертикальным С вертикаль шпинделем O.Z. O Ö Вид IA, Вид IA3 Вид ІБ1 Вид IA<sub>2</sub> Вид IA Вид IБ2 С шпиндельной бабкой, перемещающейся по вертикальным вертикальным С вертикально-перемещающейся стойкой шпиндельной С продольно-перемещающимся столом и поперечно-перемещаю- щейся шпиндельной бабкой перемещением направляющим прямой стойки направляющим Г-образной С боковым расположением шпиндельной бабки шпиндельной бабкой, С «крестовым» пе шпиндельной бабки С шпиндельной мещающейся по С неподвижной бабкой руппа ІА11 Группа 1Б11 Группа IБ12 Группа Группа Группа руппа l'A<sub>13</sub> IA12 IA14 IAis





# 18. Классификация координатно-расточных станков по степени механизации и автоматизации



классифицируются по трем основным признакам \*: по компоновке (табл. 16); по типу отсчетно-измерительных устройств (табл. 17); по степени механизации и автоматизации (табл. 18).

Координатно-расточный станок модели 2A420 Одесского завода

им. Кирова.

Координатно-расточный станок модели 2A420 является переработанной конструкцией станка модели 2420. Станок оснащен индуктивной измерительной системой с проходными винтовыми датчиками и устройством для предварительного набора координат с автоматической остановкой стола и салазок в заданном положении.

# Основные данные технической характеристики станка модели 2A420

Defense senerunger emotio D ##	$200 \times 400$
Рабочая поверхность стола в мм	
Продольный ход стола в мм	300
Поперечный » » »	200
Максимальный ход шпинделя (суммарный) в мм	300
Число скоростей шпинделя	9
Диапазон чисел оборотов в минуту	28 - 2800
Мощность электродвигателя главного движения	
в кет	2/1, 7/0,7
Точность установки в мм	0,001
Габаритные размеры в мм;	
ширина	1100
длина	1600
	2000
высота	
Вес в кг	833

Кинематика основных механизмов станка. Привод главного движения. Как видно из кинематической схемы (рис. 5) вращение от трехскоростного электродвигателя (N=2/1, 7/0,7 квт, n=3000/1500/750 об/мин) передается через клиноременную передачу с диаметрами шкивов 84 и 126 мм, пары зубчатых колес z=18 и z=46 или z=30 и z=34 (первый венец блока), далее через второй венец блока z=18 на зубчатое колесо z=42, связанное одной осью с зубчатым колесом z=31. Вращение от зубчатых колес z=42 и z=30. Ширина зубчатого колеса z=53 обеспечивает принятие вращения от первого венца z=19 при обоих положениях блока относительно зубчатых колес z=42 и z=31. Верхний диапазон скоростей передается от электродвигателя через муфту A и клиноременную передачу со шкивами диаметрами 120 и 80 мм, минуя зубчатые колеса.

Структурно схема позволяет получить 12 ступеней вращения шпинделя только через зубчатые передачи и три через клиноременную, однако конструкция коробки скоростей предусматривает использование только десяти ступеней скоростей вращения шпинделя (30, 60, 120, 290, 580, 725, 1450 и 2900 об/мин). Пара зубчатых колес z = 38 и z = 56 передает вращение механизму подач.

Механизм подач. Кинематическая схема механизма подач (рис. 6) предусматривает три ступени подач пиноли шпинделя (0,035; 0,07 и 0,14 мм/об). Изменение величины подачи производится за счет перемещения трехвенцового блока зубчатых колес z=30, z=40 и z=20. Муфта A обеспечивает реверсирование подачи пиноли шпинделя и возможность ручного перемещения.

<sup>\*</sup> Классификация приводится по книге М. Я. Кашепава «Современные координатно-расточные станки». М. Машгиз, 1961.

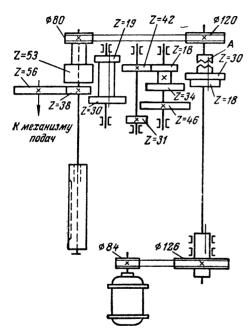


Рис. 5. Кинематическая схема привода главного движения станка модели 2A420

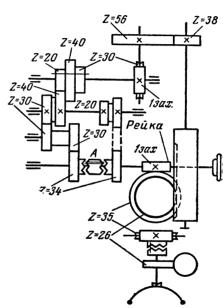


Рис. 6. Кинематическая схема механизма подач шпинделя станка модели 2A420

Механизм перемещения стола и салазок (рис. 7). Перемещение стола и салазок осуществляется от электродвигателя ФТ 0,25/4 через клиноременную передачу с диаметрами шкивов 65 и 120 мм, четырехступенчатую зубчатую передачу, состоящую из двухвенцового блока z=20 и z=37, двух подвижных блоков зубчатых колес z=36, z=53 и z=20. z=48 и двухвенцового блока z=53 и z=25.

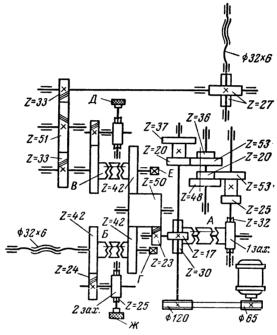


Рис. 7. Кинематическая схема привода перемещений стола станка модели 2A420

Далее движение передается на червячную пару с передаточным отношением  $i=\frac{1}{32}$ , кулачковую муфту A, зубчатое колесо z=23 на распределительное зубчатое колесо z=50. От распределительного зубчатого колеса движение передается через зубчатое колесо z=42, кулачковую муфту E, зубчатое колесо z=42 на ходовой винт салазок  $\otimes 32 \times 6$ . Перемещение стола осуществляется передачей движения от распределительного зубчатого колеса на зубчатые колеса z=42 муфты E, зубчатые колеса E = 33; E = 33 и зубчатую пару E = 27 на ходовой винт стола стана E 32 × 6.

Быстрые перемещения стола и салазок осуществляются через пару винтовых зубчатых колес z=30 и z=17, включенную в левое положение муфты A, зубчатое колесо z=23 и далее по схеме. Медленные

ручные перемещения стола и салазок осуществляются маховичками  $\mathcal I$  и  $\mathcal K$  при включении муфт  $\mathcal B$  и  $\mathcal B$  в левые положения. Быстрые ручные перемещения можно осуществлять посредством вращения осей  $\Gamma$  и  $\mathcal E$ , на квадратные концы которых установлены съемные маховички.

Управление переключениями муфт A, Б и B, а также электродвигателем производится рукояткой, которая имеет крестообразное перемещение с фиксацией в восьми рабочих положениях. Направление перемещения рукоятки совпадает с направлением перемещения стола или салазок. Среднее положение рукоятки соответствует нейтральному.

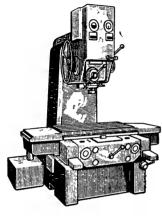


Рис. 8. Координатно-расточной станок модели 2B440

крайние — для быстрого перемещения, а промежуточный — для рабочей подачи. Для быстрого перемещения стола и салазок переключение муфты А в левое положение осуществляется той же рукояткой, причем при соответствующих ее положениях посредством микровыключателя включается для этой цели электромагнит.

Включение муфты на рабочие подачи (правое положение) осуществляется пружиной при выключенном электромагните.

Координатно-расточной станок модели 2В440 Московского завода координатно-расточных станков (рис. 8) является усовершенствованным станком модели 2Б440. Станок, имеющий одностоечную компоновку, оснащен оптической измерительной системой с экранным отсчетом и плоскими

штриховыми мерами. Стол и салазки станка имеют призматические и плоские направляющие качения.

#### Основные данные технической характеристики станка модели 2B440

Рабочая поверхность стола в мм	$400 \times 800$
Продольный ход стола в мм	700
Поперечный » салазок стола в мм	400
Максимальный ход шпинделя (суммарный) в мм	400
	50-2000
Диапазон чисел оборотов в минуту	30-200 <b>0</b>
Мощность электродвигателя главного движения	
в кот	2
Точность при установках (цена деления нониуса)	0.001
Габаритные размеры в мм;	• • •
ширина	1500
длина	1400
высота	2200
	3600
Вес станка без принадлежностей в кг	9000

Кинематика основных механизмов станка Привод главного движения. Из кинематической схемы (рис. 9) видно, что главное движение от электродвигателя постоянного тока, шунгового, мощностью N=2 квт и номинальным числом оборотов в минуту n=700/2800 с диапазоном регулирования скорости в шунте 4: 1 передается в коробку скоростей через клиноременную передачу диаметрами

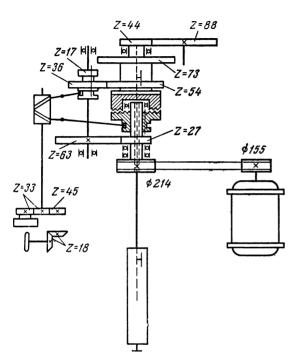


Рис. 9. Кинематическая схема привода главного движения станка модели 2 B440

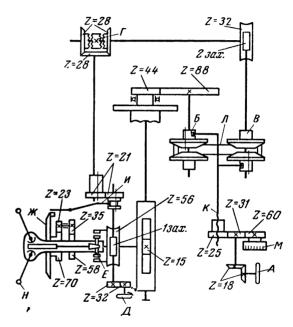


Рис. 10. Кинематическая схема механизма привода подач пиноли шпинделя станка модели 2 B440

шкивов 155 и 214 мм. Конструкция коробки скоростей позволяет подключать шкив диаметром 214 мм непосредственно к шлицевой втулке и передавать вращение шпинделю в диапазоне скоростей 800—2000 об/мин. При включении кулачковой муфты передача вращения шпинделю производится через переборную группу, смонтированную на двух валиках. Два положения двухвенцового блока z=17 и z=36 определяют следующие два диапазона скоростей вращения шпинделя: средний 200—800 и нижний 50—200 об/мин.

Механизм подачи (рис. 10). Подача пиноли шпинделя осуществляется от пары зубчатых колес z=44 и z=88, связанных с системой главного движения через бесступенчатый вариатор E и E, червячную пару

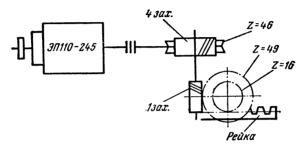


Рис. 11. Кинематическая схема привода перемещения стола станка модели 2 B440

с передаточным отношением  $i=\frac{2}{39}$ , муфту реверсирования  $\Gamma$ , зубчатую пару z=21 и z=21 на вторую червячную пару с  $i=\frac{1}{56}$ и далее на зубчатое колесо z = 15, связанное с рейкой пиноли шпинделя. Изменение величины подачи производится с помощью вариатора  ${\cal B}$ и В. Вращением маховичка A, через коническую зубчатую пару z=18; z = 18 и зубчатое колесо z = 31 передается вращение гайке с зубчатой нарезкой z=25. Этим самым перемещается винт K, который, в свою очередь, сближает (раздвигает) половинки ведущего шкива E и раздвигает (сближает) половинки ведомого шкива В. Так как перемещение половинок роликов шкивов производится равномерно, то контакт их с конической поверхностью кольца Л остается постоянным. Такой вариатор позволяет получить диапазон изменения подач 8:1. На станке модели 2В440 он находится в пределах 0,02-0,16 мм/об. На лимбе М, связанном зубчатым колесом z = 60 с зубчатым колесом z = 31, нанесены деления, указывающие величины подач в пределах этого диапазона. С помощью маховичка  $\mathcal I$  через зубчатую пару с z=32 и z=32производится медленная ручная подача пиноли шпинделя. Быстрая подача шпинделя осуществляется штурвалом Н при выключенной фрикционной муфте E.

Кулачок H, устанавливаемый на лимбе  $\mathcal{H}$ , обеспечивает при достижении заданной глубины обработки, автоматический останов осевой подачи шпинделя посредством вывода из зацепления зубчатого колеса z=21 с другим зубчатым колесом z=21.

Механизм перемещения стола и салазок. Приводом перемещения стола и салазок станка модели 2В440 (рис. 11) является электродвигатель ЭП-245, вращение от которого передается через двухступенчатый червячный редуктор на реечное колесо, которое или перемещает рейку (привод стола), или перекатывается по неподвижной рейке (привод салазок). В конструкции привода предусмотрен маховичок для медленного ручного перемещения стола. Величины подач для фрезерования и установочных перемещений можно изменять в диапазоне 16—320 мм/мин.

Координатно-расточной станок модели ЛР-87 Ленинградского станкозавода им. Свердлова имеет двухстоечную компоновку с одним вертикальным и одним горизонтальным шпинделем. Измерительная система станка — оптико-механическая с экранным отсчетом и плоскими металлическими штриховыми мерами.

Основные данные технической характеристики станка модели ЛР-87

Рабочая поверхность стола в мм Продольный ход стола в мм	$^{1400\times2200}_{2000}$
Поперечный ход коробки вертикальн шпинделя в мм	1400
горизонтального шпинделя в мм	820
Максимальный ход вертикального шпинделя в мм	350
Число скоростей каждого из шпинделей	18
Диапазон чисел оборотов	36-1800
Мощность электродвигателя движения	
В квт	2,6/2,8
Точность при установках (цена деления нониуса	2,0,2,0
в мм)	0,001
Габаритные размеры в мм;	
ширин <b>а</b>	5300
длина	6170
высота .	4530
Вес станка без принадлежностей в ка	36 000

К и н е м а т и к а о с н о в н ы х м е х а н и з м о в с т а н к а. Привод главного движения. Вращение на шпиндель передается от двустороннего электродвигателя (рис. 12) мощностью 2,6/2,8 квт с числом оборотов в минуту 1430/2800 через клиноременную передачу с диаметрами шкивов 70 и 133 мм на подвижной блок z=41 и z=31, далее через зубчатые колеса z=62 (или z=52 при сцеплении с колесом z=41) и z=20 на многовенцовый блок z=24, z=64 и z=38, от которого передается вращение на шпиндель через зубчатое колесо z=78. Как видно из кинематической схемы, при различных положениях двух многовенцовых блоков получаем восемь, а при сцеплении последнего зубчатой парой z=54 и z=44 получаем девятую ускоренную передачу. Но так как электродвигатель является двухскоростным, то в конечном счете получаем 18 ступеней различных скоростей вращения шпинделя (табл. 19). Переключение многовенцовых блоков коробки скоростей производится однорукояточным селекторным механизмом.

Механизм подачи. На рис. 13 показана кинематическая схема подач вертикального шпинделя станка модели ЛР-87. Движение от регулируемого в широком диапазоне электродвигателя типа МИ-22ф перелается через зубчатое колесо z=17, двухвенцовый блок z=80 и z=54, зубчатое колесо z=80 на кулачковую муфту A. Далее от муфты

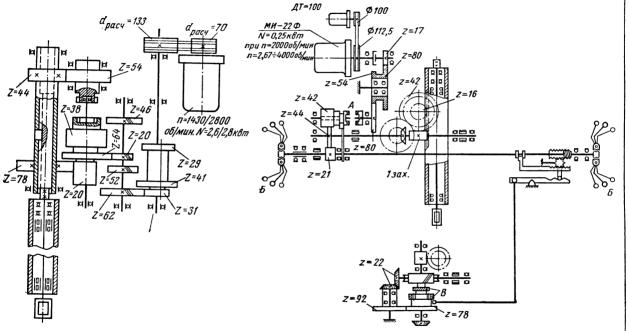


Рис. 12. Кинематическая схема привода главного Рис. 13. Кинематическая схема подач пиноли шпинделя станка модели ЛР-87

Mex	Механизм главного движения					канизм г	лавного	движе	ния
	Число обо- ротов шпин- деля в ми- нуту	Крутящий момент на шпинделе в кГм	Мощность на шпинделе в квт	К. п. д. станка	№ ступени	Число обо- ротов шпин- деля в ми- нуту	Крутящий момент на шпинделе в кГм	Мощность на шпинделе в <i>квт</i>	К. п. ц. станка
1 2 3 4 5 6 7 8	36 45 56 71 90 112 140 180 224	52,0 41,5 33,4 30,2 24,0 19,2 13,4 10,6 8,6	1,92	0,88 0,87 0,86	10 11 12 13 14 15 16 17	280 355 450 560 710 900 1120 1400 1800	7,9 6,0 4,5 2,9 2,1 1,55 1,05 0,59 0,12	2,24 2,16 2,04 1,05	0,83 0,76 0,70 0,82 0,80 0,77 0,61 0,54 0,45

19. Механика станка ЛР-87

через зубчатую пару z=22 и z=44, червячную пару с  $i=\frac{1}{42}$  на зубчатое колесо z=16, сопряженное с рейкой пиноли шпинделя.

Такая схема позволяет получить при наименьшей скорости вращения двигателя 2,67 об/мин скорость осевого перемещения пиноли шпинделя 0,8 мм/мин, что соответствует 0,02 мм на один оборот шпинделя (при 36 об/мин). Соответственно при максимальной скорости вращения шпинделя, равной 1800 об/мин, величина подачи будет 0,36 мм/об.

Механизм коробки подач позволяет осуществлять автоматическую и ручную подачи пиноли шпинделя, причем ручная может быть как медленной, так и быстрой. Автоматическая подача производится при сведенных рычагах B, т. е. при включенных муфтах A и B и выведенным из зацепления с зубчатым колесом z = 44 зубчатого колеса z = 21. При среднем положении шарнирных рычагов Б производится быстрое ручное перемещение пиноли шпинделя; в этом случае муфты A и Bвыключены, а зубчатые колеса z = 44 и z = 21 находятся в зацеплении. Здесь движение на пиноль шпинделя передается от зубчатой пары z = 21 и z = 44 на коническую пару z = 22, зубчатые колеса z = 92и z=78, зубчатое колесо z=16 и далее на зубчатую рейку пиноли шпинделя. Медленная ручная подача пиноли шпинделя осуществляется при разведенных до отказа шарнирных рычагах Б. В этом случае муфта A выключена, а муфта B включена. Движение на пиноль передается от зубчатой пары z=21 и z=44 на червячную пару и через зубчатое колесо z = 16 на рейку пиноли шпинделя.

Механизм перемещения стола и шпинделя бабок. На рис. 14 показана кинематическая схема перемещения стола станка модели ЛР-87. Движение от электродвигателя МИ-41 мощностью 1,1 квт через фрикционную предохранительную муфту A передается на зубчатые колеса z=17 и z=122, на коническую зубчатую пару z=18 и z=54, пару зубчатых колес z=17 и z=45 и далее на однозаходный червяс c  $d_{nap}=170$  мм, сопряженный с рейкой стола. Для ручного перемещения стола выведен вал зубчатого колеса z=17 с квадратным окончанием под насадку съемного маховика.

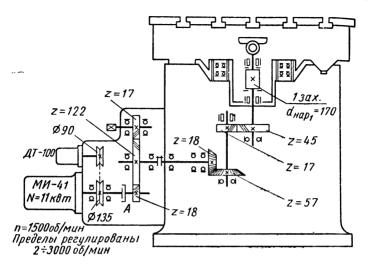
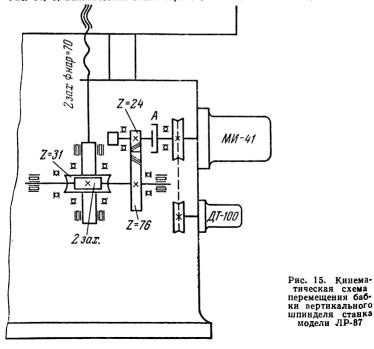


Рис. 14. Кинематическая схема перемещения стола станка модели ЛР-87



На рис. 15 приведена кинематическая схема перемещения бабки вертикального шпинделя. Движение от электродвигателя МИ-41 передается через предохранительную фрикционную муфту A, зубчатые колеса z=24 и z=76 на червячную пару с  $i=\frac{2}{31}$ , на винтовую пару, связанную с бабкой.

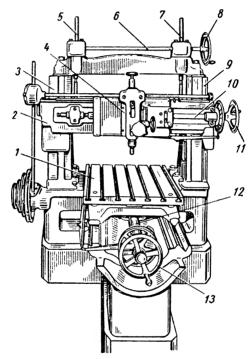


Рис. 16. Координатно-расточной станок фирмы СИП № 4

Механизм, осуществляющий перемещение бабки горизонтального шпинделя, аналогичен приведенному на рис. 25.

Координатно-расточные станки иностранных моделей. Наиболее распространенными в СССР являются станки фирм СИП, Линднер, Хаузер, Пратт и Уитней и др. Координатно-расточной станком с механической отсчетно-измерительной системой. Рабочий стол 1 размером 400×600 мм имеет только продольное перемечение с помощью микрометрического винта 12 и маховика 13. Шпиндельная головка 4 перемещается в поперечном направлении по траверсе 2 микрометрическим винтом 10 с маховиком 11. Траверса перемещается в вертикальном направляющим 3 и 9 стоек

при вращении маховика  $\delta$ , связанным через вал  $\delta$  червячно-резьбовым соединением с винтами  $\delta$  и 7. У модели станка MP4Б быстрое перемещение стола и подъем траверсы механизированы.

Координатно расточной станок СИП модели № 6 (рис. 17) также двухстоечный компоновки, с размером рабочей поверхности стола 1024×1500 мм, имеет два вертикальных шпинделя 1 и 2. Главный шпиндель имеет двапазон чисел оборотов шпинделя 40—200 в минуту, быстроходный 200—1000 об/мин. Быстрое перемещение стола механизировано. Передача главного движения на шпиндели осуществляется от двигателя 8 через коробку скоростей валом 7. Подъем и спуск траверсы по направляющим стоек производится от электродвигателя 5 через вал 6, связанный червячно-резьбовой передачей с винтами 3 и 4.

Отсчетно-измерительная система этого станка также механическая. Координатно-расточной станок фирмы СИП модели «Гидроптик» (рис. 18) по компоновке аналогичен рассмотренным выше станкам фирмы СИП. Этот станок имеет оптическую отсчетно-измерительную систему, обеспечивающую повышенную точность обработки и позволяющую производить точное фрезерование. Эталонами длины у этого станка служат прецизионные металлические, плоские, штриховые меры с миллиметровыми делениями, а измерение долей миллиметра координатных перемещений осуществляется посредством окуляр-микрометров.

Для координатных перемещений стола 1 и для перемещения его при фрезеровании в станке имеется регулируемый гидравлический привод 8. Перемещение же шпиндельной бабки 3 по траверсе 2 и траверсы по вертикальным направляющим 4 и 5 стоек производится от электродвигателей через ходовые винты 6 и 7.

Координатно-расточной станок фирмы «Линднер» модели № 15 одностоечной компоновки имеет рабочую поверхность стола 600×1100 мм. Диапазон чисел оборотов 50—1900 в минуту. Перемещение стола и салазок стола возможно ручное и от электродвигателей. Это перемещение может производиться одновременно.

Отсчетно-измерительная система оптическая. В качестве эталонов длины служат цилиндры с нанесенными на них тонкими винтовыми линиями (0,01 мм) с шагом 2 мм.

Допуск по шагу винтовой линии 0,002 мм на длину 30 мм и 0,005 мм на длину 1000 мм.

Части миллиметров при перемещениях стола и салазок отсчитываются по лимбам с 200 делениями по окружности (цена деления 0,01 мм) и нониусами с ценой деления 0,001 мм.

Координатно-расточной станок фирмы «Пратт и Уитней» модели 3В (рис. 19) одностоечной компоновки с продольно-поперечным перемещением стола 1, рабочая поверхность которого равна  $610 \times 1416$  мм.

Передача главного движения производится от четырехскоростного электродвигателя 3 через коробку скоростей 2, имеющую три ступени чисел оборотов (табл. 20—21).

Отсчетно-измерительная система станка механическая. В качестве измерительных элементов используется набор концевых мер, включающий в себя микрометрический штихмасс с диапазоном регулирования до 10 мм и точностью шкалы 0,01 мм.

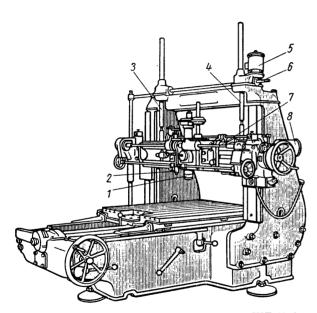


Рис. 17. Координатно-расточной станок фирмы СИП № 6

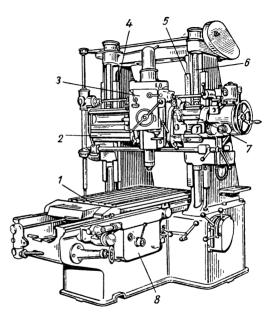


Рис. 18. Координатно-расточной станок фирмы СИП модели «Гидроптик»

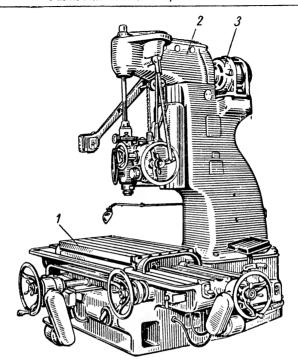


Рис. 19, Координатно-расточной станок фирмы «Пратт и Уитней» модели 3В

# 20. Число оборотов шпинделя станка фирмы «Пратт и Уитней» модели 3В

Нижня	я ступень	Средня	ия ступень	Верхня	яя ступень	
Положе- ние ру- коятки	Число оборотов шпинделя в мин	Положе- ние ру- коятки	Число обо- ротов шпин- деля в ми- нуту	Положе- ние ру- коятки	Число оборотов шпинделя в миниту	
1 2 3 4	31 47 63 94	1 2 3 4	125 188 250 375	1 2 3 4	500 750 1000 1500	

# 21. Величины подач шпинделя станка фирмы «Пратт и Уитней» модели $3\,\mathrm{B}$ в $o 6/\mathrm{\it mun}$

Ускоренные подачи	0,06	0,1	0,15	0,25
Замедленные подачи	0,013	0,025	0,038	0,05

# ПРИСПОСОБЛЕНИЯ К КООРДИНАТНО-РАСТОЧНЫМ СТАНКАМ

Горизонтально-поворотные столы (рис. 20) предназначаются для установки деталей, в которых подлежащие растачиванию отверстия находятся в одной плоскости, а расположение их задано в полярной системе координат (от центральной точки размером радиуса и величиной угла). Установка на горизонтальных поворотных столах деталей, у которых система отверстий задана в прямоугольной и тем более смешанной системе координат, также целесообразна потому, что выверка параллельности базовых поверхностей относительно направления движения стола станка на поворотном столе значительно облегчается. Такие

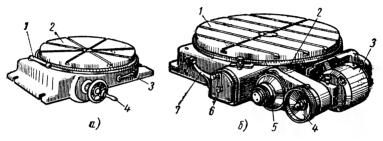


Рис. 20. Горизонтально-поворотные столы

столы обеспечивают точность деления углов до 1-2". Планшайба стола 2 (рис. 20, a) получает вращение от маховика 4 посредством червячной передачи. Поворотом рукоятки 1 червяк отключается от червячного колеса и в этом случае планшайбу стола по кругу можно вращать вручную. Рукоятка 3 служит для закрепления стола в установленном положении. Так как червячная пара имеет передаточное число, то за один оборот маховика плита стола поворачивается на  $1^\circ$ , а установленный на оси червяка барабан 5 с 360 делениями (цена деления каждого соответствует 10") и нониус позволяют отсчитывать поворот плиты стола с точностью до 1". Для отсчета полных градусов на скосе плиты стола нанесены 360 делений.

Горизонтальный поворотный стол (рис. 20, 6) имеет для ускоренного поворота планшайбы стола собственный привод от электродвигателя 3 через редуктор 2. Реверсивный электродвигатель включается рукояткой 6.

На скосе планшайбы стола 1 нанесены деления ценой в  $1^\circ$ , а на лимбе 5 имеющиеся деления и нониусное устройство позволяют производить поворот с точностью до 2''. Маховик 4 предназначен для точной настройки угла по нониусу, а рукоятка 7 — для закрепления плиты стола в установленном положении.

Универсальные поворотные столы (рис. 21) предназначаются для установки деталей, обрабатываемые отверстия которых находятся в различных плоскостях. Планшайба поворотного стола может поворачиваться на 360° вокруг своей оси и одновременно на 90° по горизонтальной оси.

В универсальном поворотном столе (рис. 21, a) ось вращения и ось поворота плиты стола находятся в одной плоскости, что в некоторой степени упрощает работу на таком столе. Поворот планшайбы стола производится маховиком 2, отсчет углов поворота осуществляется аналогично рассмотренному на рис. 20, a. Наклон планшайбы стола на горизонтальной оси производится маховиком 1, а отсчет угла поворота ведется по шкале и нониусу, находящихся на боковой стороне. Для обеспечения визуального наблюдения за шкалой имеется поворотный кронштейн с лупой 3. Закрепление установленного наклонного положения плиты стола осуществляется рукояткой 4.

Универсальный поворотный стол (рис. 21, б) имеет смещенную горизонтальную ось наклона планшайбы стола, поэтому эта постоянная

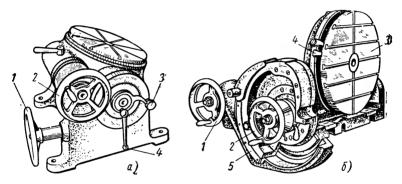


Рис. 21. Универсальные поворотные столы

величина учитывается при расчете координат растачиваемых отверстий в наклонном положении планшайбы поворотного стола. Маховичек 2 предназначен для осуществления кругового поворота планшайбы стола 3. Отсчет поворота ведется в градусах по шкале и индексу 4, а точный отсчет — по лимбу маховика. Наклон плиты стола производится маховичком 1 через двойную червячную передачу. Отсчет величины наклона ведется по шкале и нониусу 5, находящихся на боковой стороне корпуса универсального поворотного стола.

Оптические делительные столы (рис. 22). Горизонтальные поворотные столы с оптическим отсчетно-измерительным устройством имеют преимущество против столов с механическим отсчетно-измерительным устройством. Оно состоит в том, что отсчетно-измерительное устройство, не являясь червячной парой, не подвергается износу в процессе работы, а наличие в нем отсчетного микроскопа позволяет с большой точностью производить отсчет угловых величин.

производить отсчет угловых величин.

Горизонтальный поворотный стол состоит из основания 1, планшайбы 2, соединенной с основанием цилиндрическим выступом через упорные подшипники 3 и 4.

Отсчет углов производится по стеклянному лимбу 5 с нанесенными на нем точными делениями ценой в 1°. Доли градусов (до 30") нане-

сены на стеклянной пластинке 6, находящейся в схеме микроскопа. Лимо 5 вращается вместе с планшайбой стола, а шкала 6 неподвижна.

T	
Техническая характеристика	
горизонтального поворотного сто	ла
Цена деления шкалы лимба в град .	1
	•
» нониусной шкалы в сек	30
Диаметр планшайбы стола в мм	400
Увеличение отсчетного микроскопа	72*
Номер конуса Морзе центрального отверстия в план-	
шайбе	№ 3
Допускаемая нагрузка на стол в ка	500
Вес стола в ка	110

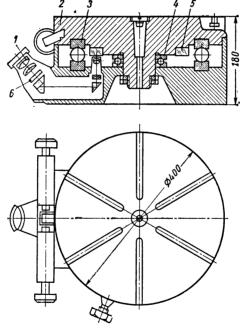


Рис. 22. Оптический поворотный стол

Оптическая делительная головка (рис. 23). Делительная головка с оптическим отсчетно-измерительным устройством применяется для обработки деталей типа валов с поворотом детали на любой угол по окружности или деления окружности вала на определенное количество частей

Оптическая делительная головка 1 устанавливается на рабочий стол координатно-расточного станка и выверяется по установленной в шпиндель оправке с цилиндрическим окончанием 2. Выверка производится при помощи индикаторного центроискателя по верхней и боковой образующей цилиндра.

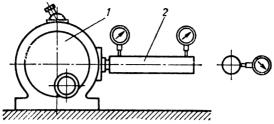


Рис. 23. Оптическая делительная головка

Устанавливаемая под обработку на делительной головке деталь подпирается с противоположной от головки стороны регулируемым центром.

	Тпт	е	х	Н	И	¥	е	0	к	a	Я		х	а	p	а	K	T	е	p	И	c	T	И	K	a	i	
)	пт	И	ч	е	c	к	0	Ä		п	е	л	И	T	ē	Л	ь	H	0	Ħ	-	r	0	л	0	В	ĸ	Ħ

Цена деления шкалы лимба в град Предел измерения в град ,	1 360
Цена деления отсчетной шкалы в мин Число делений отсчетной шкалы	1 60
Точность показаний в сек;	
при измерениях	20
» обработке деталей	30
• • • • • • • • • • • • • • • • • • • •	
Увеличение отсчетного микроскопа	60≭
» объектива	5×
» окуляра	12×
По	12.
Предел поворота оси шпинделя в вертикальной пло-	00
_ скости в град	90
Высота центров в мм	130
Ном р конуса Морзе посадочного отверстия;	
шпинделя	N₂ 4
» задней бабки .	Nº 1
Биение шпинделя головки в мм;	•
радиальное (не более)	0.005
осевое (не более)	0,005
	0.008
Биение центра в мм (не более)	0,000
Габаритные размеры (высота, длина, ширина) в м.н.;	
головки	$340 \times 400 \times$
	$\times 390$
задней бабки	$150 \times 250 \times$
	$\times 140$
_	

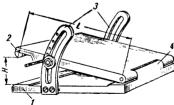


Рис. 24. Синусный стол

При делении окружности на равные части рекомендуется пользоваться табл. 22.

Синусный стол (рис. 24) не является частью комплекта станков, но он необходим при растачивании наклонных отверстий в деталях, высота которых не позволяет установить их на универсальном поворотном столе.

Синусный стол состоит из основания 1, на котором установлена с помощью шарнирного соединения 4 подвижная плита 2. Подвижная плита может быть установлена на любой угол в пределах высоты боковых планок 3. В боковых планках имеется несколько точно расположенных отверстий для установки плиты на определенные углы при

Число частей	Градусы	Минуты	Секунды	Число частей	Градусы	Минуты	Секунды.	Число частей	Градусы	Минуты	Секунды
2 3 4 5 6 7 *	180 120 90 72 60 51 45	25	-     43	34 * 35 * 36 37 * 38 * 39 *	9	35 17  43 28 13	19 9 47 25 51	67 * 68 * 69 * 70 * 71 * 72 73 *	5	22 17 13 8 4 — 55	23 39 3 34 14 — 53
9 10 11 * 12 13 * 14 * 15 16 17 *	40 36 32 30 27 25 24 22 21	43 41 42 - 30 10	38 32 51 —	41 * 42 * 43 * 44 * 45 46 * 47 * 48 49 *	7	46 34 22 10 49 39 30 20	50 17 20 55 — 34 34 — 49	74 * 75 76 * 77 * 78 * 79 * 80 81 82 *	4	51 48 44 40 36 33 30 26 23	54 — 13 31 55 25 — 40 25
18 19 * 20 21 * 22 * 23 * 24 25	20 18 18 17 16 15 15	56 - 8 21 39 - 24	50  34 49 8	49 * 50	6	20 12 3 55 47 40 32 25 18	32 23 33 — 44 43 57	82 * 83 * 84 * 85 * 86 * 87 * 88 * 89 * 90		23 20 17 14 11 8 5	25 14 9 7 10 17 27 42
26 * 27	12	50 20 51 24 — 36 15	46 - 26 50 - 46 -	58 * 59 * 60 61 * 62 * 63 *	5	12 6  54 48 42 37	25 6 - 6 23 51 30	91 * 92 * 93 * 94 * 95 *	3	57 54 52 49 47 45 42 40	22 47 15 47 22 — 41
33 *	10	54	33	65 <b>*</b> 66 <b>*</b>		32 27	18 16	98 * 99 * 100		38 36	24 11 —

<sup>\*</sup> При делении окружности на части указанные величины не повторять, а подсчитывать каждое от «0», например разделить окружность на семь одинаковых частей:

$$1-9$$
  $\frac{360}{7}$  =  $51^{\circ}-25'-43''$  or  $<0$ \*;

$$2-\pi \frac{360 \times 2}{7} = 102^{\circ} - 51' - 26'' \text{ ot } <0$$
;

$$3-\pi \frac{360\times3}{7} = 154^{\circ} - 17' - 9'' \text{ or } *0*;$$

$$4-\pi \frac{360\times 4}{7} = 205^{\circ} - 42' - 51'' \text{ or } *0*;$$

$$\frac{7}{7} = 203 - 42 - 31$$
 or  $\frac{360 \times 5}{7} = 257^{\circ} - 8' - 34''$  or  $\frac{40}{7}$ 

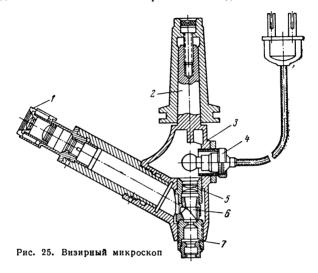
$$6-\pi \frac{360\times6}{7} = 308^{\circ} - 34' - 17'' \text{ or } *0*;$$

7-я 
$$\frac{360\times7}{7}$$
 = 360° от «0».

помощи фиксирующих штырей и отверстий, находящихся на боковых сторонах плиты.

Промежуточные углы устанавливаются с применением плоских концевых мер, которые вводятся между плоскостью основания и круглой частью поворотной плиты. Величина H определяется по формуле H=L  $\sin \alpha$ , где H— величина набора, концевых мер; L— постоянная величина между осью шарнира и осью круглой части плиты;  $\alpha$ — устанавливаемый угол.

Визирный микроскоп (рис. 25) применяется для совмещения оси шпинделя с базовым элементом обрабатываемой детали. С его помощью



ось шпинделя можно совместить с боковой базовой плоскостью, риской или точкой, нанесенной на поверхности детали, с центром отверстия и т. п.

Визирный микроскоп состоит из корпуса 3, окуляра 1 и осветителя 4. Лучи света от лампочки осветителя, проходя через линзы 5, стеклянную призму 6, стекло 7, освещают деталь и, отразившись от детали, направляются наклонной плоскостью призмы в окуляр. На плоскостью 7 нанесены перпендикулярно две пары параллельных нитей или рисок, расстояние между которыми равно 0,04 мм.

Резкость нитей микроскопа устанавливается тубусом окуляра по глазу работающего, а резкость детали — перемещением шпинделя в осевом направлении. В некоторых конструкциях визирных микроскопов вместо осветителя имеется рефлектор, поворачивая который, можно направлять пучок света на освещаемый элемент детали.

Визирный угольник (рис. 26) используется при совмещении оси шпинделя с краем (гранью, ребром) детали, если последний не имеет четко выраженной формы. Риска на круглой полированной площадке 1 нанесена точно в продолжении плоскости 3. Плоскость 2 выполнена перпендикулярно плоскости 3.

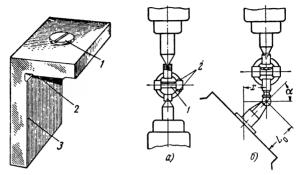


Рис. 26. Визирный угольник

Рис. 27. Ватерпас

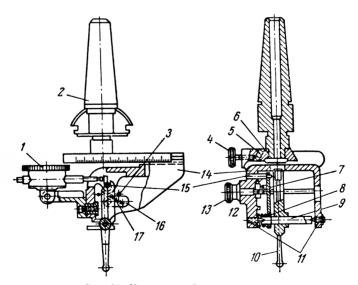
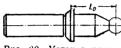


Рис. 28. Индикаторный центроискатель

Ватерпас (рис. 27) входит в комплект некоторых координатно-расточных станков. Он применяется для совмещения оси шпинделя станка с центром вращения поворотного стола (рис. 27, а) или с центром шаровой поверхности оправки при подготовке деталей к растачиванию на универсальном поворотном столе (рис. 27, б). Проверка ватерпасом производится в двух положениях: 1) в положении, параллельном направлению движения стола, и 2) в положении, перпендикулярном этому направлению. Точное совпадение оси вращения шпинделя с осью вращения стола или центром шаровой поверхности оправки будет в том случае, если пузырек трубки 1 ватерпаса будет находиться в нулевом



положении. Винты 2 предназначены для приведения трубки с жидкостью и воздушным пузырьком в положение, строго перпендикулярное вертикальной оси рамы ватерпаса. Одно деление трубки соответствует отклонению вертикальной оси ватерпаса на величину, равную 16".

Рис. 29. Установочная оправка

Индикаторные центроискатели (рис. 28) бывают различными по конструкции. Они имеют назначение: проверка параллельности или перпендикулярности плоскостей устанавливаемых деталей относительно направления движения стола (траверсы); совмещение оси шпинделя с центром отверстия или серединой паза; установка деталей относительно оси вращения поворотного стола и т. д.

Рассмотрим устройство индикаторного центроискателя. На цилиндрическую часть конического хвостовика 2 напрессована планка 6, которая связана с корпусом каретки 14 подвижным соединением в виде ласточкина хвоста. Винт 4 через компенсирующую планку 5 закрепляет каретку 14 в нужном положении.

В винтовых центрах 11 на оси 9 установлена лапка 10, верхняя часть которой имеет контакт со штифтом измерительного наконечника часового индикатора 1. На торце ступицы лапки имеется паз, в который входит выступ втулки. На втулке 8 плотно посажена планка 7, которая пружиной 12 прижимается к торцу ступицы и пружиной 17 к штифту 15.

Верхняя часть планки имеет форму вилки и в зависимости от положения пружины 17 может прижиматься к одной или второй стороне штифта, а следовательно, менять направление действия пружины. Положение пружины с перекидной планкой 16 изменяется поворотом рукоятки 13, крайние положения планки 16 ограничиваются штифтами 3.

Для проверки торцов или горизонтальной плоскости индикатор устанавливается измерительным наконечником вниз. Миллиметровая шкала, нанесенная на направляющей плоскости планки 6, предназначена для предварительной установки величины вылета лапки центроискателя от центра вращения шпинделя.

Установочная оправка (рис. 29) предназначается для выверки шпинделя станка относительно оси вращения и плоскости универсального поворотного стола. Оправка имеет шаровую поверхность, центр которой находится на определенном, точно выполненном расстоянии  $L_0$ . При выверке универсального поворотного стола расстояние x выражается следующей зависимостью (см. рис. 27,  $\delta$ ):

 $x = L \cos \alpha$ .

Принадлежности для установки и закрепления деталей на станке приведены в табл. 23.

## 23. Принадлежности для установки и закрепления деталей

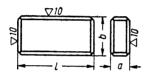
#### Наименование и эскиз

### Назначение и устройства



Применяются для установки на них деталей базовой плоскостью в местах прижима. Подкладки изготовляются из стали и подвергаются термообработке (закалке) до твердости НЯС 56—58. Размеры а и h должны быть кратными 5 мм, но обязательно одинаковыми в комплекте (отклонение по размерам а и h не более 0,003 мм). Плоскости а×1 и h×1 должны быть перпендикулярны, а попарно строго параллельны. Комплект состойт из 6 шт.

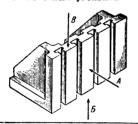
### Мерные подкладки



Применяются для установки дегалей на столе станка. Изготовляются из стали, подвергаются термообработке до твердости HRC 56—58. Размеры сторон  $a \times b \times l$  кратны меньшей стороне a, например  $20 \times 40 \times 80$  мм. Точность размера взаимно параллельных сторон — в пределах 0,003 мм, перпендикулярность сопряженых сторон 0,005 мм на длине 100 мм.

ных сторон 0,005 мм на длине 100 мм. Для предохранения от возможных забоин на краях плитки изготовляются с фасками 2×45°

#### Установочный угольник



Для некоторых моделей станков является принадлежностью, поставляемой в комплекте станка. Используется для установки деталей, растачиваемые отверстия в которых лежат параллельно базовой плоскости. Изготовляются из серого чугуна, плоскости А, Б и В подвергаются точной шабровке. Сопряженные плоскости строго перпендикулярны (отклонение не более 0,005 мм на 100 мм). Плоскости А и В параллельны

Прямоугольная призма



Применяется для установки цилиндрических деталей. Изготовляется из стали, подвергается закалке до твердости HRC 56—50. Верхняя, нижияя и боковые плоскости взаимно перпендикулярны и попарно параллельны. Угол призмы  $\frac{\alpha}{2}$  равен 45°. На двух боковых стенках сделаны пазы под прижимные планки и для установки лапок прижимного хомута. Размеры призм выбираются в зависимости от габаритных размеров обрабатываемых деталей

Наименование и эскиз	Назначение и устройство
Прижимные планки с радиусной выемкой	Применяются для крепления круглых деталей типа втулок или колец
Прижимные пленки со ско-	Используются для прижима деталей, при обработке которых необходимо при- близить торец патрона к верхней плоско- сти детали
Прямоугольные прижимные планки	Применяются для закрепления деталей крупных габаритных размеров и подвергающихся при обработке большим нагруз- кам
Крепежные болты  А	Служат для закрепления деталей на столе станка или на круглом и универсальном поворотных столах.  Торец А должен быть выполнен тщательно, переходной радиус к стержню болта не более 0,5 мм. Твердость головки после термообработки $HRC$ 32—35.  а—изготовляются длиной 100, 150, 200, 300 и 400 мм. в случаях необходимости дальнейшего увеличения длины производят наращивание резьбовыми шпильками при помощи шестигранных удлиненных гаек;  б—составные крепежные болты состоят из сухарей 2 и резьбовых шпилек /. Такие крепежные комплекты изготовляются с длинами 200 мм и выше;  в—сухари такого типа изготовляются для столов, ширина пазов которых < 16 мм. Резьбовое отверстие этих сухарей расположено над поверхностью стола
Ступенчатые подставки	Применяются в качестве опоры второго конца прижимной планки. Первые ступени изготовляются различными (5 и 2,5 мм). Это облегчает подбор необходимой высоты опоры под прижимную планку

Наименование и эскиз	Назначение и устройство
Винтовые подставки	Конструктивно могут быть различными. Здесь — упрощенный тип. Применяется как регулируемая опора под прижимные планки при креплении деталей
Цилиндрические подставки	Используются как опоры под прижим- ные планки, изготовляются различной высоты. Могут применяться отдельно и в сочетании с винтовыми подставками

## ГЛАВА 3

## РАБОТА НА РАСТОЧНЫХ СТАНКАХ

## РАБОТА НА ГОРИЗОНТАЛЬНО-РАСТОЧНЫХ СТАНКАХ

## Формы отверстий и припуски на обработку

Формы отверстий приведены в табл. 1.

Припуски на обработку (табл. 2—4). Величину припусков выбирают, учитывая следующие условия:

припуск должен быть минимальным, так как с увеличением числа проходов увеличивается и затрата времени на обработку. Величина припуска должна позволять выбирать наибольшие режимы резания:

величина припуска должна быть достаточной для обеспечения заданной чистоты и точности обработки или достаточной для выполнения последующей обработки;

величина припуска на последующую обработку должна перекрывать возможные коробления детали во время обработки вследствие перераспределения внутренних напряжений;

припуск должен назначаться с учетом характера следующей операции и станков для ее выполнения;

величина припуска должна быть соразмерной величине обрабатываемой поверхности. Чем больше поверхность, тем больше припуск на

минимальная величина припуска зависит от жесткости системы станок—приспособление—инструмент—деталь.

## Установка деталей и приспособлений на станках

Примеры и правила установки деталей и приспособлений приведены в табл. 5.

Методы выверки деталей на станках приведены в табл. 6.

**Координация растачиваемых отверстий** (табл. 7). В большинстве деталей, обрабатываемых на расточных станках, требуется выполнение размеров с заданной по чертежу точностью как между осями растачиваемых отверстий, так и расстояний от базовых плоскостей.

Точное совмещение оси вращения инструмента с заданной осью растачиваемого отверстия является одним из ответственных этапов в производстве расточных работ.

Такое совмещение или координацию отверстий производят различными способами, каждый из которых зависит от требуемой точности к расположению отверстий, особенностей обрабатываемой детали, возможностей станка и т. д.

Способы выверки борштанг приведены в табл. 8.

Величины прогибов консольных оправок и борштанг приведены в табл. 9 и 10.

1. Формы обрабатываемых отверстий на горизонтально-расточных станках

Форма отверстия	Форма отверстия
Сквозное цилин- дрическое; простое	<b>о</b> уступом
с лицевой и обратной фасками	Ступенчатое: односторон- нее
<b>с</b> канавкой	
<b>с</b> выточкой	двустороннее
разъемное	с канавкой

Продолжение табл. 1

Эскиз	Форма отверстия	Эскиз	Форма отверстия
	Двустороннее с двумя канавками		Сквозное кони- ческое
	Пересекающее с лицевой и обрат- ной фасками		V
	Глухое ступен- чатое с фаской		Коническое резь- бовое
	Глухое с выточ- кой		Цилиндрическое резьбовое
	Цилиндрическое с фасонной канав- кой и обработан- ным торцом		Отверстие слож- ной формы

# 2. Величины припусков для обработки отверстий в сплошном материале по 2-му классу то ности

						<del></del>
		Ilpoi	межуточные	диаметры	В мм	
Диаметр обрабаты- ваемого отверстия в мм	первого сверле- ния	второго сверле- ния	после растачи- вання резцом	после зенкеро- вания	после чернового развер- тывания	после чистового развер- тывания
10 12 13 14 15 16 18 20 22 24 25 28 30 32 35 340 42 45 48 50	9,8 11,0 12,0 13,0 14,0 15,0 17,0 20,0 22,0 23,0 24,0 26,0 15,0 20,0 25,0 25,0 25,0	28,0 30,0 36,0 36,0 38,0 40,0 43,0 46,0 48,0	19,8 21,8 23,8 24,8 25,8 27,8 29,8 31,7 34,7 39,7 41,7 44,7 49,7	11,85 12,85 13,85 14,85 15,85 17,85 19,80 21,80 23,80 24,80 25,80 27,80 29,80 34,75 34,75 37,75 31,75 37,75 41,75 44,75 44,75	9,96 11,95 12,95 13,95 14,95 15,95 17,94 21,94 21,94 22,94 24,94 29,93 34,93 37,93 34,93 41,93 44,93 44,93 49,93	10 12 13 14 15 16 18 20 22 24 25 28 30 28 30 32 35 340 42 45 48 50

# 3. Величина припусков для обработки отверстий, имеющихся в литье, по 2 и 3-му классам точности

эа-		Промежуточные днаметры в мм				
1 5	после че растач	ернового ивания	после чистового растачивания		после чернового	после чистового
Диаметр ос батываемого отверстия в	первого	второго	Номи- нальный диаметр	Допуск +	развер- тывания	развер- тывания <i>А</i> или А <sub>з</sub>
40 42 45 48 50 52 55 58	45 47 51 54	38,5 40,5 43,5 46,5 50,3 53,3 56,3	39,7 41,7 44,7 47,7 49,7 51,5 54,5 57,5	0,17	39,93 41,93 44,93 47,93 49,93 52,92 54,92 57,92	40 42 45 48 50 52 55 58

Продолжение табл. 3

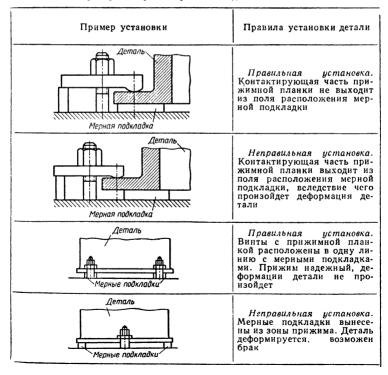
леж		Прог	межуточны <b>е</b>	диаметры	в мм	
Диаметр обра батываемого отверстия в мл	после чернового растачивания				по <b>с</b> ле чернового	после чистового развер-
Диаме батыв отверо	первого	второго	Номи- нальный диаметр	Допуск +	развер- тывания	тывания А или А <sub>з</sub>
60 62 65 68 70 72 75 78 80	56 58 61 64 66 68 71 74 75	58,3 60,3 63,3 66,3 68,3 70,3 73,3 76,3 78,3	59,5 61,5 64,5 67,5 69,5 71,5 74,5 77,5	0,20	59,92 61,92 64,92 67,90 69,90 71,90 74,90 77,90 79,90	60 62 65 68 70 72 75 78 80
82 85 88 90 92 95 98 100	77 80 83 85 87 90 93 95	80,0 83,0 86,0 88,0 90,0 93,0 96,0 98,0 104,3	81,3 84,3 87,3 89,3 91,3 94,3 97,3 99,3 105,0	0,23	81,85 84,85 87,85 89,95 91,85 94,85 97,85	82 85 88 90 92 95 98 100
110 115 120 125 130 135 140 145 150 165 175 180 185 190 210 220 220 220 220 220 320 320 320 320 400 450 480 500	105 1105 1105 1115 120 P25 130 135 140 145 150 160 165 170 175 180 190 194 204 214 224 274 294 314 342 342 392 412 492	109,3 114,3 119,3 124,3 129,3 134,3 139,3 144,3 154,0 164,0 179,0 184,0 199,0 209,0 219,0 219,0 249,0 279,0 349,0 349,0 349,0 419,0 499,0	110,0 115,0 120,0 120,0 130,0 135,0 140,0 150,0 150,0 150,0 175,0 180,0 190,0 200,0 210,0 220,0 220,0 250,0 300,0 300,0 350,0 400,0 420,0 420,0 480,0 500,0	А или А <sub>з</sub>		_

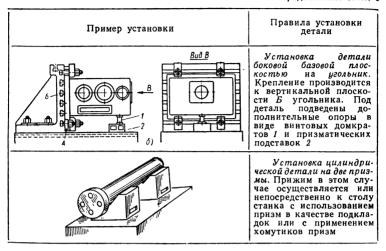
#### 4. Величины припусков для чистового фрезерования плоскостей

	Ширина обрабатываемой поверхности в мм					
	До 100		Св. 100 до 300		Св. 300 до 1000	
Длина обрабатываемой поверхности в <i>мм</i>	Припуск	Допуск на при- пуск	Припуск	Допуск на при- пуск	Привуск	Допуск на при- пуск
До 300 Св. 300 до 1000 > 1000 > 2000	1,0 1,5 2,0	+0,3 +0,5 +0,7	1,5 2,0 2,5	$\begin{vmatrix} +0.5 \\ +0.7 \\ +1.2 \end{vmatrix}$	2,0 2,5 3,0	+0,7 +1,0 +1,2

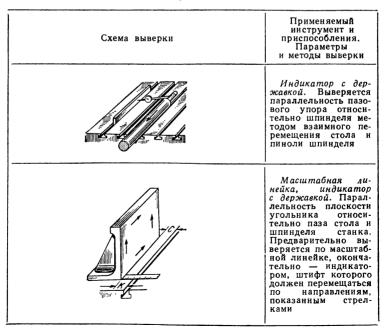
Примечание. На окончательный проход при чистовом фрезеровании следует оставлять припуск 0.5~мм.

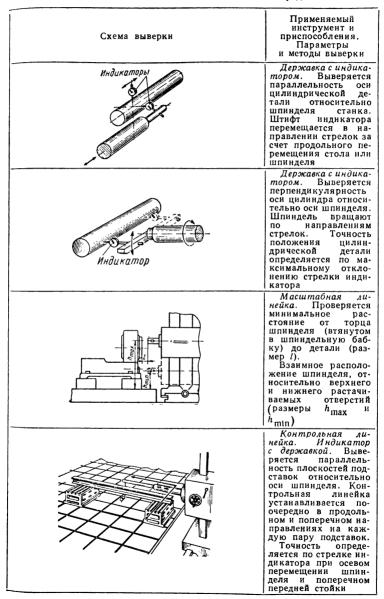
## 5. Примеры и правила установки деталей на станках





### 6. Методы выверки деталей на станке





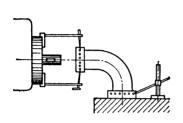
#### Применяемый инструмент и Схема выверки приспособления. Параметры и методы выверки Индикатор с дер-Устанавлижавкой. параллельвается ность базовой площади относительно оси Осущешпинделя. ствляется по индикатору при осевом перемещении шпинделя Клиновые Чертилка с державкой, рейсмус с чептилкой. Выведомкааты ряется положение детали относительно станка по размеченным рискам при перемещении шпинделя в осевом направлении. Горизонтальное положение выверяется по совпадению чертилки, закрепленной в рейсмусе с риской при перемещении его по плоскости стола (плиты) Рейсмус с чертил. кой. Проверяется положение детали в горизонтальной плоскости. Определяется наличием одинакового зазора между плоскостью и концом чертилки. Для определения величины зазора рекомендуется использовать полоску тонкой бумаги Подставка с индикатором. Положение детали в горизонтальной плоскости определяется по стрелке индикатора при перемещении подставки по плоскости стола (плиты) в продольном и поперечном направ-

лениях

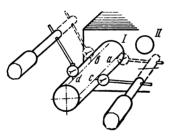
## Применяемый инструмент и приспособления. Схема выверки Параметры и методы выверки Индикатор с дер-авкой. Положенне жавкой. детали в горизонтальной плоскости определяется по отклонению стрелки индикатора при перемещении шпинделя в осе-вом направлении и стола (стойки) в поперечном и продольном направлениях Державка с чертилкой. Положение боковой плоскости относительно оси шпинделя выверяется осевым перемещением шпинделя по постоянству зазора между концом чертилки и базовой плоскостью Индикатор с державкой. Положение боковой плоскости относительно оси шпинопределяется по отклонению стрелки индикатора при осевом перемещении шпинделя Индикатор с дер-Перпендижавкой. кулярность торцовой относиплоскости тельно оси шпинделя определяется вращением шпинделя во-Фиксикруг оси. руются показания индикатора в поло-жениях I и II

## Схема выверки

Применяемый инструмент и приспособления. Параметры и методы выверки



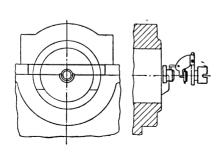
Державка чертилкой, рейсмус с чертилкой. Выверка вертикальных торцов по разметочным рискам производится вращением шпинделя с чертилкой, закрепленной в державке. Положение определяется по совпадению риски с острием чертилки. Выверка горизонтального положения размеченного торца ведется рейсмусом с чертилкой, перемещаемым по плоскости стола



Индикатор с державкой, оправка. Положение детали по отверстию определяется по индикатору, штифт которого перемещается вдоль оправки, установленной в расточенное отверстие.

Проверка производится по верхней и боковой образующим цилиндрической оправки



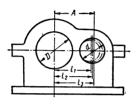


Индикаторный иентроискатель, шаблон-линейка. Положение оси шпинделя относительно плоскости разъема проверяется по индикаторному центроискателю при вращении шпинделя вокруг оси. Штифт индикатора, скользя по цилиндрической поверхности шаблоналинейки, не должен отклонять стрелку индикатора

## 7. Способы координации растачиваемых отверстий

## Схема координации

Приспособление, инструмент. Описание способа выверки

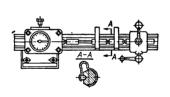


Универсальный измерительный инструмент.

Метод пробных расточек. Отверстие D растачивается окончательно. После каждой предварительной расотверстия d измеряется межцентровое расстояние, равное  $l_1;\ l_2;\ l_3;$  и делается соответствующая поправка на установленную погрешность.

В случаях, когда линия, соединяющая центры растачиваемых отверстий, под углом к основанию, поправку производят в двух направлениях

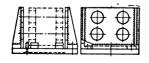




Индикаторное устройство, набор размерных эталонов и штихмасс. На многих моделях имеются индикаторные устройства, позволяющие производить отсчет переме-щений в трех измерениях. Такое устройство легко приспособить к любому станку.

Величина перемещений определяется набором размерных эталонов различной длины и регулировкой микрометрического штихмасса. Окончательная регулировка размера фиксируется нулевым поло-

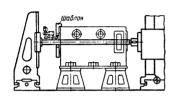
жением индикатора



Специальное приспособление, индикаторный центроискатель. Координация шпинделя производится с помощью индикаторного центроискателя по каждому отверстию приспособления. Этот способ позволяет получить высокую точность межцентровых расстояний. Целесообразность применения определяется величиной партии (серии) деталей и их трудоемкости

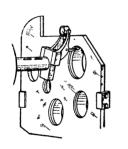
#### Схема координации

# Приспособление, инструмент. Описание способа выверки



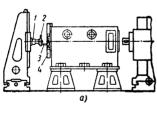
Специальный накладной шаблон, индикаторный центроискатель. Координация шпинделя производится с помощью индикаторного центроискателя по каждому отверстию накладного шаблона, установленного на обрабатываемую деталь.

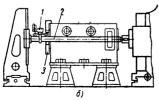
Рекомендуется применять в серийном производстве при работе борштангой



Специальный накладной шаблом. Индикаторный центроискатель. Индикаторный центроискатель устанавливается в шпиндель. Совмещение осей производится по отверстиям накладного шаблона.

Применяется при консольной расточке





Индикатор с кронштейном для закрепления на оправке (схема а) или борштанга (схема б). Накладной шаблон.

а) Выверка оси втулки люнета задней стойки до постановки борштанги.

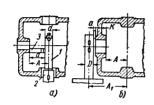
Во втулку задней стойки устанавливается валик / с упорным кольцом 2 и закрепленной в нем державкой индикатора 3. Вращая кольцо с индикатором, координируют заднюю стойку по отверстию накладного шаблона 4.

б) Выверка положения оси борштанги производится с помощью индикаторного приспособления 1, закрепленного на борштанге 2.

Вращая борштангу с индикаторным приспособлением, наблюдают за отклонением стрелки в отверстии шаблона 3 и по мере необходимости координируют положение шпинделя станка

#### Схема координации

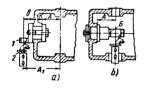
## Приспособление, инструмент Описание способа выверки



Оправка, концевые меры Выверка оси шпинделя от торца отверстия производится с помощью концевых мер 3, которыми измеряется расстояние между торцом и цилиндрической частью оправки 1, установленной в шпиндель 2. Размер А определяют так:

случай a случай b  $A=a+\frac{d}{2}; \ A_1=A+k+a+\frac{D}{2}.$ 

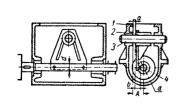
После каждого замера делают поправку перемещением стола (передней стойки)



Индикаторный центроискатель, угольник и специальная оправка. Совмещение оси шпинделя производят с помощью индикаторного центроискателя по отверстию угольника, закрепленного к наружному торцу отверстия (случай а).

Размер  $A_1 = A + k + B$ . В случае б выверка производится по отверстию B оправки, установленной к внутреннему торцу отверстия.

После каждого замера производится поправка перемещением детали или шпинделя на необходимую величину



Цилиндрический валик, концевые меры, специальный шаблон. Замер расстояния от оси борштанги до внутреннего торца отверстия производится с помощью специального шаблона 2, установленного отверстием на валик 3.

Размер A от оси борштанги 4 до торца определяют так:

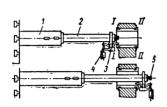
 $A = b + a + \frac{d}{2}.$ 

где **b** — постоянная величина шаблона, определяемая концевыми мерами 1

#### 8. Способы выверки борштані

## Схема выверки

Присповобления, инструмент. Параметры и способ выверки

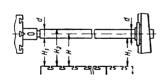


Индикаторный центроискатель, оправка. Совмещение оси втулки пюнетной стойки с осью шпинделя при помощи индикаторного центроискателя. В шпиндель станка / на специальной оправке 2 устанавливается кронштейн 3 с индикатором 4. Лапка кронштейна заводится в отверстие втулки, и регулируется натяг штифта индикатора за счет перемещения кронштейна в оправке, отпуская и зажимая винт 5. Вращая шпиндель и наблюдая отклонение стрелки индикатора, люнетную стойку перемещают до необходимого положения. Проверку рекомендуется производить в двух положениях: в плоскостях I—I и II—II

Подставка с индикатором



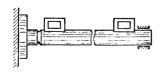
Подставка с индикатором. Выверка борштанги в горизонтальной плоскости разъема корпуса производится индикатором в наиболее удаленных друг от друга точках. При регулировке борштанги по высоте добиваются одинаковых показаний индикатора



Штангенрейсмус, рейсмус, индикатор или штихмасс. Выверка борштанг в горизонтальной плоскости от поверхности стола производится штангенрейсмусом, рейсмусом и индикатором или штихмассом. Заданный размер Н определяется по формулам:

$$H = H_1 + \frac{d}{2}$$
 или  $H = H_2 - \frac{d}{2}$ 

Замер производится сначала ближе к шпинделю, а потом ближе к люнетной части



Рамный уровень. Выверка борштанг при помощи рамного уровня может быть произведена только в горизонтальной плоскости.

При такой проверке показания уровня на пиноли шпинделя должны совпадать с показаниями уровня, установленного на борштанге. В этом случае надо учитывать прогиб борштанги между опорами от собственного веса (табл. 10)

Продолжение табл. 8

## Приспособления, инструмент. Схема выверки Параметры и способ выверки Державка, индикатор. Выверка борштанги производится индикатором относительно плоскости планшайбы станка. Перпендикулярность положения борштанги определяется при вращении борштанги Каллиматор, визирная триба. Каллиматор, визирная труба. Совмещение оси шпинделя с осью втулки люнета задней стойки с помощью оптического прибора ППС-7. Прибор состоит из двух частей; каллиматора а и визирной трубы б. Каллиматор своим хвостовиком устанавливается в гнездо шпинделя и после выверки по уровню включается в электросеть. Визирную трубу с помощью переходной втулки устанавливают в отверстие люнетной втулки задней стойки. Установив нулевое полоa) жение по шкале кольца 2 и наблю-дая в окуляр 3 визирной трубы, получают резкое изображение сет-Далее, вращая маховик 1, получают резкое изображение сетки каллиматора. Несовпадение осей втул-ки задней стойки и шпинделя отсчитывается по шкале визирной трубы. Совпадение осей получают перемещением втулки люнета, при котором марка каллиматора совмещается с сеткой визирной трубы

#### 9. Величины прогибов консольных оправок под действием собственного веса

Днаметр оправки	Величина прогиба оправки при длине оправки в мм			
	300	500	1000	
25 30 40 50	0,01 0,006 0,004	0,08 0,05 0,03	0,19 0,9 0,5	
60 80 100 120	0,003 0,002	0,02 0,01 0,008 0,005	0,3 0,19 0,13 0,07 0.05	

10. Прогиб борштанг в середине между опорами от собственного веса

Диаметр бор- штанги	Расстояние между опорами в <i>мм</i>			
В ММ	1500 2000 3		3000	
75	0,072	0,23	1,15	
100	0,04	0,13	0,65	
120	0,03	0,09	0,45	

## Установка резцов на заданный размер

Быстрая и точная установка резцов на заданный размер существенным образом сказывается на производительности.

Для контроля величины вылета резцов в расточной оправке или борштанге применяются различного вида установочные шаблоны, специальные штангенциркули и приборы. Способы установки резцов и применяемый для этой цели инструмент приведены в табл. 11.

## Способы обработки отверстий

Консольная обработка отверстия в отличие от обработки отверстий с помощью борштанг имеет значительное преимущество. При таком способе возможно применять более высокие режимы резания, можно получать более высокую точность и чистоту обработки. Кроме того, при консольной обработке отверстий расточник меньше связан неудобствами установки инструмента, замеров и т. п.

Консольная обработка отверстий не может быть применима во всех случаях, так как с увеличением длины и уменьшением диаметра опра-

вок резко снижается жесткость их и возникают вибрации.

Для обеспечения наилучших условий обработки необходимо стремиться к тому, чтобы диаметр оправки (табл. 12) был возможно большим, а длина ее возможно меньше. С увеличением длины оправки следует сокращать сечение снимаемой стружки как за счет глубны резания, так и за счет уменьшения величины подачи, что позволяет уменьшать усилия резания, а следовательно, и величину отжима оправки.

Существенное влияние на улучшение условии обработки оказывает и величина вылета шпинделя станка, используемая при обработке от-

верстий (табл. 13).

Выбор величины припуска при сверлении и растачивании на последующую обработку непосредственно сказывается на образовании формы

и точности отверстия (табл. 14 и 15).

В практике работы на расточных станках чаще всего встречаются однотипные формы отверстий, аналогичное их расположение в деталях и одинаковые требования к точности обработки. Поэтому и приемы обработки таких типовых отверстий могут быть аналогичными. В табл. 16—18 приводятся способы и схемы консольного растачивания таких отверстий.

Консольная обработка нескольких отверстий, лежащих в одной оси, но не имеющих сквозного выхода инструмента, встречается в практике расточки различных корпусных деталей. Для обеспечения соосности отверстий в таких случаях применяют направляющие втулки 2 (табл. 19), закрепляемые в отверстиях гайкой 3. Диаметр внутреннего отверстия втулок равен диаметру оправки, посадка скользящая. Ниже в табл. 20—22 приводится схема обработки таких отверстий.

В случаях, когда растачиваются соосные отверстия небольших диаметров, рекомендуется применять удлиненные направляющие втулки. Последовательность переходов и схема обработки таким способом при-

водятся в табл. 23.

Обработка конических отверстий (табл. 24) производится с применением различных конических разверток или с помощью специальных приспособлений.

#### 11. Способы установки резцов на оправках и борштангах

## Способ применения Наименование и эскиз инструмента Применяют для установки вылета резца в консольных оправках, Кольцевой шаблон если противоположная от режущей кромки резца сторона оправки не имеет срезов или лыски. Диаметр отверстия 'd + шаблона равен D= $\frac{d_1}{2}$ , где d — диаметр растачиваемого отверстия; $d_1$ — диаметр цилиндрической части оправки в сечении по режущей кромке резца Шаблон-полукольцо Применяют для установки резцов в оправках и борштангах. Величина полуразности диаметров соответствует вылету резца от образующей цилиндра оправки до режущей кромки резца Опорная часть выполнена в виде призмы. Мерительные части сделаны на двух сторонах -Шаблон предельный одна для вылета резца при черновой расточке отверстия и другая, предельная, для уста-новки резца под чисто-😾 Чистовои Черновог вую расточку. Перепад между про-ходной (ПР) и непроход-ной (НЕ) мерительными плоскостями соответствует половине допуска на изготовление отверстия

Продолжение табл. 11

устанавливают резец по индикатору на заданным размер Прибор настраивают по эталону с базовым диаметром под призму, равным диамстру

му, ра оправки

### Наименование и эскиз инструмента Способ применения Применяют при Специальный штангенциркуль новой обработке и получистовом растачивании Изготовляется из стандартного штангенциркуля с точностью но-ниуса до 0,05 мм. Биссектриса угла призмы / проходит через нулевое деление основной шкалы штангенциркуля, этому показания ero соответствуют, при контакте мерительной плоскости каретки 2 с вершиной резца, половине диаметра растачиваемого отверстия Индикаторный прибог Прибор применяют в случаях, когда на расточных оправках предусмотрен специальный конус Прибор 3 предварительно настраивают по эталону, надевают на коклона 30 нус оправки 2 и поджимают винтом 4. Регулируя винт 1, резец на-страивают на заданный размер по индикатору Прибор применяют для настройки резцов с прямой установкой при наличии места для его раз-Индикатор *1* мещения устанавливают в цанговый зажим корпуса и Индикаторный прибор закрепляют гайкой Прибор ставят призмой 3 цилиндрическую часть оправки и укрепляют винтом 5, имеющим сквозное отверстие для прохода отвертки Регулируя отверткой винт 4,

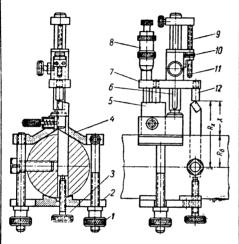
Продолжение табл. 11

## Способ применения Наименование и эскиз инструмента Применяют при обра-ботке точных отверстий. Прибор состоит из корпуса Л, в нижней части которого имеется опорная призма. В пазу корпуса, изготовленного по форме ласточкина хвоста, установлен ползун 4, в отверстии которого имеется шток 5 с держа-телем 7 индикатора 8. Стержень микрометрической головки 3 посред-Регулируемый индикаторный прибор ством кольцевого замка связан со штоком. Винты 2 предназначены для закрепления ползуна в пазу корпуса. Прибор удобен для относительного и абсолютного замеров вылета резца. Для определения абсолютной величины вылета резца прибор устанавливают опорной призмой на цилиндр оправки и, вращая гильзу 3, доводят штифт 8 индикатора до контакта с цилиндром оправки с некоторым натягом. Затем циферблат индикатора ставят в нулевое положение, после чего, вращая гильзу головки в обратную сторону, поднимают инди-катор на необходимую величину вылета резца. Закрепив винтом шток 5, производят peгулировку резца. Κoнечное положение резца определяется после контакта со штифтом индикатора с ранее установленным натягом при нулевом положении стрелки

### Наименование и эскиз инструмента

#### Способ применения

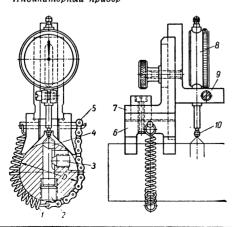
Универсальное приспособление для установки резцов на борштангах



Приспособление позволяет устанавливать резцы на борштангах с вы-летом до 100 мм. При-способление устанавливают на борштангу призмой 4 и закрепляют гайками / и откидной планкой 2; на стойке 6, запрессованной в призму, перемещается втулка 11, скрепленная с планкой 7 при помощи винта 9 и гайки 10. Плоскости упо-ров 12 сделаны на одной высоте и контактируют один с набором концевых мер, а другой с режущей кромкой резца. Набор концевых мер 5 равен вылета величине X = $=R_{x}-R_{6}$ , где  $R_{x}=\frac{D}{2}$ и  $R_{\delta}$  — радиус борштан-

В дополнение к концевым мерам можно производить регулировку и микрометрической головкой 8, взятой от стандартного микрометра. Вылет резида регулируется винтом 3

## Индикаторный прибор



Прибор опорной призмой 6 закрепляют на борштанге при помощи пружины / и цепи 5 таким образом, чтобы штифт / индикатора 8 находился над вершиной резца 4. Опуская угольник 9 по пазу корпуса 7 до контакта штифта с резцом, делают небольшой натяг и устанавливают циферблат индикатора в нулевое положение.

Вращая винт 2, устанавливают резец на необходимый вылет, который контролируют замером растачиваемого отверстия с вводом дополнительных поправок. В отрегулированном положении резец закрепляют винтом 3

12. Рекомендуемые диаметры концевых расточных оправок в мм

Диаметр отверстия	Диаметр расточной оправки	Днаметр отверстия	Диаметр расточной оправки
18-23	16	54-65	50
24-28	22	68—75	60
30-34	27	78-100	70
35-42	32	105-120	80
44-52	40	125-150	100

13. Предельные вылеты шпиндёлей горизонтальнорасточных станков при консольной обработке в мм

Диаметры шпинделей	Предельны <b>й</b> вылет шпинделя				
Расточные станки с встроенным столом					
65-75 80-110 125-150	350-400 500-600 700-800				
Расточные станки-колонки					
130—160 180—250	800-900 1000-1100				

# 14. Величины припусков под последующую обработку при сверлении и рассверливании (в мм на сторону)

Вид	Диаметры обрабатываемых отверстий						
обра <b>бот</b> ки	10—20	21—30	31—40	4150	5160	61—70	71—80
Сверление	0,2 <del>4-</del> 0,75	0,75—1,0 1,5	1,0—1,25 1,75	_	_	-	_
Рассверли- вание	_	_	$\frac{1,25}{1,75}$	$\frac{1,25-1,5}{2,0}$	$\frac{1,5-2,0}{2,5}$	2,0—2,25 3,0	2,25—2,5 3,5

Примечание. В числителе указаны припуски для отверстий без последующего растачивания.

## 15. Величина припусков под окончательное развертывание отверстий в ${\it mm}$

Диаметры отверстий в мм			ввертку ерления	Под развертку после зенкерования или растачивания черново		ку после	
Свыше	До	max	min	max	min	max	min
6 10 18 30 50 80	10 18 30 50 80 120	0,25 0,30 0,40 0,50	0,15 0,18 0,22 0,26 —	0,20 0,30 0,40 0,50 0,50	0,08 0,16 0,23 0,30 0,27	0,08 0,09 0,10 0,12 0,14 0,17	0,05 0,055 0,055 0,07 0,08 0,1

 $\Pi$  р и м е ч а н и е. Припуск указан как полуразность номинального диаметра отверстия и диаметра под данную обработку, например: 18-17,4=0.6 припуск равен 0.6:2=0.3 мм.

16. Схема обработки отверстий в сплошном материале

№ пе <b>ре-</b> хода	Схема обработки	Наименование и содержание перехода
1		Предварительное сверленяе
2		Рассверливание
3		Предварительное растачивание. Переход обеспечивает правильную форму и расположение отверстия
4		Снятие фасок
5		Зенкерование
6		Предварительное развертывание
7		Чистовое развертывание

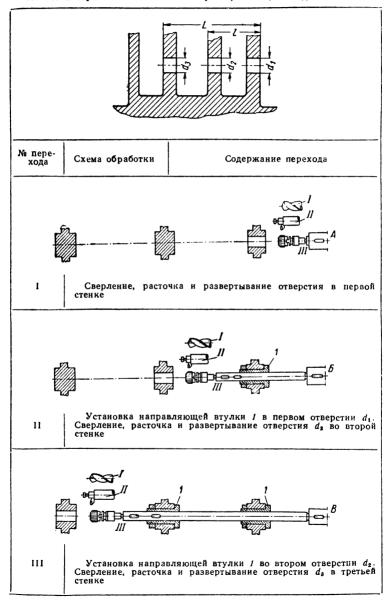
## 17. Схема обработки отверстий, имеющихся в заготовке

№ пере- хода	Схема обработки	Наименование и содержание перехода
1		Черновое растачивание односторонним резцом обеспечивается выправлением обрабатываемой поверхности
2		Второе черновое растачивание. Снимается основная часть припуска. На чистовое растачивание оставляется припуск по диаметру 4—6 мм (в зависимости от заданного диаметра отверстия)
3		Чистовое растачивание одним резцом (1-й проход)
4		Чистовое растачивание (2-й про- ход)
5		Снятие фаски с лицевой стороны
6		Снятие фаски с обратной сто- роны
7		Предварительное развертывание
8		Чистовое (окончательное) развертывание

 Схема консольной обработки двух отверстий, лежащих в одной оси

№ пе <b>ре-</b> хода	С <b>хема «бра</b> ботки	Наименование и содержание перехода
1		Черновое растачивание отвер- стия в ближней стенке детали
2		Черновое растачивание отвер- стия в дальней стенке детали
3		Чистовое растачивание отвер- стия в ближней стенке детали
4		Чистовое растачивание отвер- стия в дальней стенке детали
5		Чистовое развертывание отвер- стия в ближней стенке детали
6		Чистовое развертывание отвер- стия в дальней стенке детали

## 19. Схема обработки нескольких отверстий, лежащих в одной оси



20. Схема растачивания двух соосных отверстий Ø  $43/52\,\Pi$  с открытой выточкой Ø  $55\,$  м.м.

<b>№</b> пере- хода	Схем <b>а обр</b> аботки	Наименование и содержание перехода
1	200 - 57	Сверление отверстия диаметром 43 <i>мм</i> на глубину 200 <i>мм</i>
2	\$204	Растачивание отверстия до диа- метра 51,5 мм на глубине 204 мм
3	98	Сверление отверстия <b>Ø</b> 40 <i>мм</i> напроход
1	0.035	Растачивание отверстня Ø 40 мм до Ø 43 мм
5	333	Растачивание открытой выточки до ⊘ 55 мм
	955.8	Растачивание отверстий ⊘ 51 до ⊘ 51,5 мм
7	Ф52П Черн. Чист.	Развертывание отверстия Ø 51,8 до Ø 51,92 мм
8		Чистовое развертывание до Ø 52 П м.и

# 21. Схема обработки отверстия, имеющегося в заготовке, и двух открытых торцов

№ пере- хода	Схема обработки	Наименование и содержание перехода
1	Z (uuuib	Предварительная расточка од- ним резцом
2		Обработка первого торца двусторонней пластиной
3		Обработка обратного торца дву- сторонней пластиной
4		Окончательная расточка отверстия

22. Схема обработки отверстия, имеющегося в заготовке, и выточки с фаской  $\alpha$  65  $A_{\star}/85$ 

	и выточки с фаск	ои Ø 65 A <sub>8</sub> /85
№ пере- хода	Схема обработки	Наименование и содержание перехода
1	7-2	Расточка отверстия двумя расточными резцами / и 2 до ⊘ 58 лл
2	1 88 1145° 2 3	Зенкерование отверстия до $\emptyset$ 59,82 <i>мм</i> зенкером 3 и предварительная расточка выточки с образованием фаски резцом 2
3		Растачивание выточки Ø 80 мм на глубину 5 мм резцом 1
4	The second secon	Развертывание отверстия до ⊘ 60 $A_{\mathfrak{s}}$

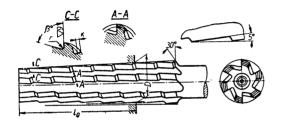
23. Схема обработки соосных отверстий  $\oslash$  22 A и 30  $^A$  с применением удлиненной направляющей втулки

<b>№</b> пере- хода	Схема обработки	Наименование и содержание перехода
1	300	Сверление отверстий ⊘ 18 <i>мм</i>
2	820	Рассверливание отверстия в первой стенке до ⊘ 28 мм
3	0294	Растачивание отверстия Ø 28 мм до Ø 29,4 мм и вы- точки во второй стенке на глу- бину 4 мм
4	072988	Зенкерование отверстия и вы- точки ⊘ 29,4 мм до ⊘ 29,88 мм
5	0304	Развертывание отверстия и выточки до Ø 30 A
6		Рассверливание отверстия ∅ 18 мм до ∅ 20 мм во второй стенке через направляющую втулку, установленную в от- верстие первой стенки и вы- точку второй стенки
7	***************************************	Зенкерование отверстия до ⊘ 21,8 мм во второй стенке че- рез направляющую втулку
8	7220	Развертывание отверстия во второй стенке до Ø 22 A через направляющую втулку

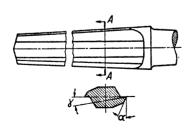
#### Эскиз развертки или приспособления

Наименование технологической оснастки и назначение

#### Обработка коническими развертками

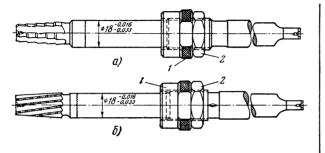


Развертка предназначается для черновой обработки конуса в предварительно обработанном цилиндрическом отверстии, определяемом размерами D и  $l_0$ . На всей длине режущей части по спирали имеются ступени, каждая из которых на своем пере является режущим элементом. При работе такой разверткой радиальные и осевые усилия сокращаются вследствие уменьшения ширины стружки



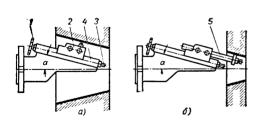
Двухперая коническая развертка применяется для получистовой (промежуточной) обработки. Эти развертки благодаря хорошей возможности для отвода стружки позволяют производить значительный съем металла

Эскиз развертки или приспособления	Наименование технологической оснастки и назначение
$\frac{A-A}{A}$	Чистовая коническая развертка со спиральными перьями. Благодаря левому направлению спирали и неравномерному шагу перьев позволяет получать чистую поверхность отверстия с исполнительными размерами $D$ и $l_0$
120° 000 1 20°	Одноперая коническая развертка предназначена для чистовой обработки отверстий. Позволяет делать малый съем металла и дает поверхность высокой чистоты
a R2	Чистовая, коническая развертка с цилиндрическим хвостовиком. Наличие крутой левой спирали обеспечи- вает получение высокой чистоты поверхности отверстия



Черновая a и чистовая b конические развертки. Наличие цилиндрической направляющей части b 18 мм и упорного кольца b с контргайкой b позволяет применять для обработки отверстий через кондукторные втулки на регулируемую до упора глубину

## Обработка с помощью приспособлений



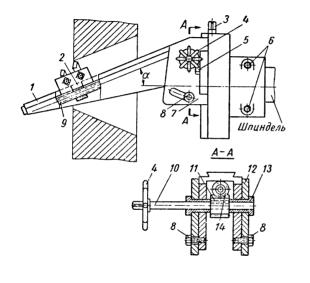
Приспособление предназначено для растачивания конических отверстийс постоянным углом α. Приспособление закрепляется на радиальном суппорте планшайбы станка. Резец закрепляется в державке 2, которая может перемещаться по направляющим корпуса приспособления 4. Вращением винта 3 осуществляется продольная подача резца. На втором конце винта установлена звездочка 1, которая, наскакивая своим зубом при каждом обороте суппорта на установленный упор, осуществляет автоматическую продольную подачу.

Вместо резца в державку 2 можно устанавливать оправку 5 с резцом, что позволяет производить растачивание конических отверстий меньших диаметров



Приспособление, в котором предусмотрено изменение угла с. Приспособление фланцем / крепится на радиальном суппорте планшайбы болтами 8. Изменение угла с производится за счет поворота корпуса 4 на оси 7. Винт 3 предназначен для закрепления корпуса, установленного на требуемый угол α. Пиноль 5 с закрепленным резцом в перпендикулярном или осевом направлении (см. пунктирное изображение резца) получает продольную подачу от вращения звездочки 2 через зубчатые колеса 10 и 9. винт и связанную с ней гайку.

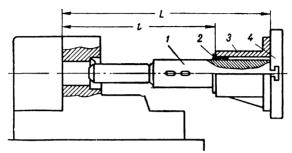
Автоматическая продольная подача осуществляется так же, как и в предыдущем случае, от упора, установленного на столе станка или на обрабатываемой детали



Приспособление для расточки конических отверстий на станках, не имеющих радиального суппорта, устанавливается на шпиндель станка и закрепляется болтами 6. Угол с устанавливается за счет направляющей 1 на втулках 13 и закрепляется в заданном положении

болтами 8 к щекам 12 корпуса. Продольная подача резцовой державки 2 по направляющим 1 производится от звездочки 4 на валик 10, через червячную зубчатую пару 11 и !4 на винт 9 и гайку державки. Автоматическая подача осуществляется также от упора, как и у выше описанных приспособлений. Радиальная подача на увеличение диаметров конического отверстия производится винтом 3 и закрепляется в нужном положении винтами 5

Некоторые особые случаи консольной обработки деталей. Часто встречаются детали, в которых обрабатываемые отверстия расположены на большом расстоянии от стороны, обращенной к торцу шпинделя. В этом случае длинная оправка и большой вылет шпинделя не позволяют быстро и качественно обработать отверстия.



Рис, 1. Схема консольного растачивания с применением кронштейна

Чтобы обеспечить необходимые условия обработки, придать жесткость системе инструмент—оправка—шпиндель, применяют специальный кронштейн, который является дополнительной опорой для шпинделя I (рис. 1). Кронштейн 3 со втулкой 2 надевают на шпиндель I и привертывают к планшайбе 4 болтами, устанавливаемыми в T-образ-

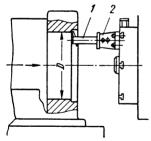


Рис. 2. Растачивание коротких отверстий большого диаметра с использованием радиального суппорта

ные пазы и отверстия фланца кронштейна. При использовании такого кронштейна сокращается общий вылет инструмента, что создает лучшие условия для обработки отверстий.

При растачивании коротких отверстий больших диаметров используют радиальный суппорт планшайбы (рис. 2). Державку 1 закрепляют с помощью державки 2 на Т-образные пазы суппорта. Радиальная подача резца осуществляется перемещением суппорта вручную, а рабочая подача — перемещением стола станка с установленной деталью в направлении инструмента.

В случае отсутствия радиального суппорта на станке, обработку отверстий

осуществляют с помощью концевого суппорта с радиальной подачей (рис. 3). Концевой суппорт коническим хвостовиком *I* устанавливают в шпиндель станка. Резец закрепляют в отверстии державки *6* на каретке *7*, которая связана с корпусом *2* подвижным соединением типа «ласточкин хвост».

Резец перемещается вращением звездочки 4, установленной на винте 3, который, в свою очередь, перемещает сухарь 5, жестко связанный с кареткой. Рабочая подача при таком способе должна осуществляться за счет перемещения стола станка с деталью. Подача за счет

осевого перемещения шпинделя не рекомендуется, так как с увеличением консоли снижается жесткость системы станок—инструмент— леталь.

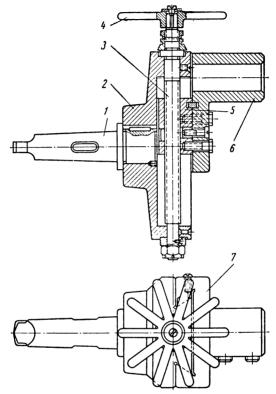


Рис. 3. Концевой суппорт

Растачивание отверстий с помощью борштанг. Несколько соосных отверстий, расположенных на больших расстояниях, растачивают с применением борштанг с опорой в люнете задней стойки, а иногда и с дополнительными опорами на втулки, устанавливаемые в одно или несколько предварительно расточенных отверстиях. Недостатками данного способа растачивания являются:

необходимость занижения режимов резания по сравнению с консольной расточкой;

дополнительная затрата времени на выверку втулки люнета задней стойки;

излишняя затрата времени, связанная с неудобством установки бор-штанги в отверстие;

выбор диаметра борштанги зависит не от меньшего диаметра обрабатываемых отверстий, а от величины припуска на обработку и соосности его с заданными координатами;

неудобство при замерах параметров обрабатываемых отверстий. Однако несмотря на эти недостатки, во многих случаях при работе на горизонтально-расточных станках применение борштанг необходимо.

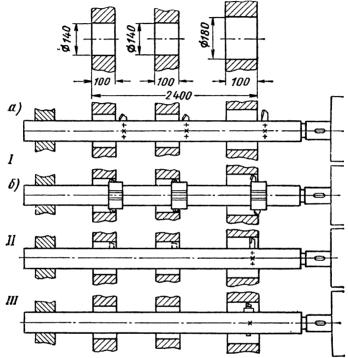


Рис. 4, Схема растачивания трех соосных отверстий при помощи борштанги

На рис. 4 приведена схема растачивания трех соосных отверстий при помощи борштанги. Черновую обработку всех трех отверстий производят одновременно, или отдельными резцами, устанавливаемыми в гнезде борштанги (рис. 4, a), или одновременно тремя резцами, устанавливаемыми в насадные или разъемные головки (рис. 4, б). Получистовую обработку (рис. 4II) производят также одновременно всех отверстий резцами, закрепленными в борштанге.

Чистовое растачивание (рис. 4III) следует производить отдельно каждого отверстия с целью достижения более высокой точности обработки и соосности отверстий. Если отверстия не лежат в плоскости разъема (корпус с крышкой), окончательную обработку их следует производить плавающими самоустанавливающимися развертками.

Для их правильного ввода в отверстие при подводе следует давать шпинделю обратное вращение, а в момент контакта режущих кромок пластины со стенкой отверстия переключать направление вращения на резание.

При растачивании ступенчатых отверстий диаметрами свыше 300 мм применяют соответствующие расточные головки (рис. 5), закрепляемые на установленную выверенную борштангу. Для растачивания ступенчатого отверстия в первой от шпинделя стенке рекомендуется применять суппорт 1 с радиальной подачей, а для растачивания сквозного отвер-

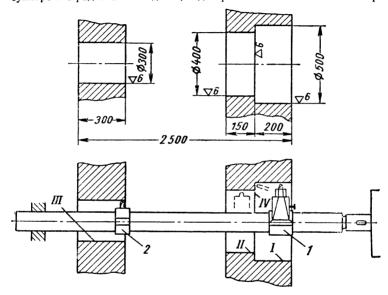


Рис. 5. Растачивание ступенчатых отверстий с применением расточных головок

стия во второй стенке — насадную разъемную головку 2. После окончательной проверки положения борштанги производят черновую и чистовую расточку в следующей последовательности:

черновое растачивание отверстия под Ø 500 мм резцом суппорта; черновое растачивание отверстий под Ø 400 мм резцом суппорта после переналадки и под Ø 300 мм резцом насадной головки;

черновая и чистовая обработка торца, образуемого в ступенчатом отверстии подрезным резцом, устанавливаемым в суппорте с радиальной подачей его;

чистовое растачивание отверстия Ø 500 мм расточным резцом с суппорта;

чистовое растачивание **о**тверстия Ø 400 мм после переналадки суппорта;

чистовое растачивание отверстия Ø 300 мм резцом насадной головки. Последние три перехода целесообразно производить за два—три прохода.

В практике работы на расточных станках встречаются детали, крайние отверстия которых отстоят друг от друга на больших расстояниях.

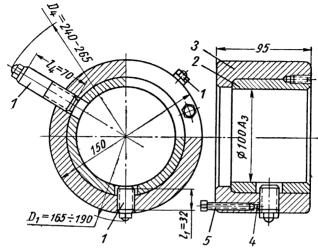


Рис. 6. Дополнительные опоры

При обработке таких отверстий, с целью уменьшения прогиба и вибраций борштанг применяют дополнительные опоры, так называемые внутренние люнеты (рис. 6). Такой люнет благодаря наличию сменных упор-

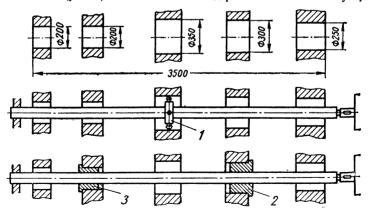


Рис. 7. Схема обработки пяти соосных отверстий с применением дополи тельных опор

ных виптов I является универсальным и его можно устанавливать в отверстия различных диаметров, а также и в необработанные отверстия. Установку в нужное положение люнета, надетого на борштангу, произ-

водят путем регулирования винтами *1*, расположенными в корпусе *3* по окружности через 120°. Регулировочные винты стопорят винтами *5* через латунные буксы *4*, предохраняющие резьбу от повреждения. Втулка *2*, изготовленная из стали и закаленная до твердости *HRC* 58—60, имеет внутренний диаметр, равный диаметру борштанги.

На рис. 7 приведена схема обработки пяти соосных отверстий с применением различных дополнительных опор. В этом примере расстояние между крайними отверстиями составляет 3500 мм. Внутренний люнет I, надетый на борштангу, устанавливают в отверстие средней стенки. Борштангу выверяют рамными уровнями путем регулирования винтами люнета, затем обрабатывают четыре отверстия, расположенных по обе стороны люнета.

Среднее отверстие обрабатывают с использованием опорных вту-

лок 2 и 3, устанавливаемых в расточенные отверстия.

### Фрезерование плоскостей и пазов

Фрезерование плоскостей и пазов на горизонтально-расточных станках целесообразно производить в тех случаях, когда требуется обеспечить при обработке детали высокую точность расположения плоскости или плоскостей относительно отверстий или других элементов детали. Такая точность легче всего достигается за счет обработки отверстий и фрезерования плоскостей или пазов с одного постанова.

Концевые фрезы с коническим хвостовиком закрепляют через переходные втулки в шпиндель станка. Фрезы, у которых номер конуса Морзе соответствует конусу шпинделя и имеется на хвостовике лапка и отверстие для чеки, закрепляют непосредственно в шпиндель станка.

Во многих случаях фрезы и фрезерные головки различных типов закрепляют на специальных оправках. На рис. 8, а показана оправка, состоящая из корпуса 3 с коническим хвостовиком Морзе № 5, переходной муфтой 2 и затяжным винтом 1. Выступающий гребень А соединяется с пазом фрезы и передает крутящий момент от шпинделя. Такие

оправки используются для фрез диаметрами 40-110 мм.

Для более крупных насадных фрез или фрезерных головок диаметрами 150 до 400 мм применяют оправку, показанную на рис. 8, б. Оправка состоит из корпуса *I* с коническим хвостовиком Морзе № 5, двух шпонок 2, закрепленных в пазах корпуса винтами 3. Фрезу или фрезерную головку насаживают на диаметр *D* до торца *M* и через отверстия, имеющиеся в корпусе головки, закрепляют четырьмя болтами 4. На хвостовиках обеих оправок имеются лапки и отверстия подчеку для закрепления оправки в шпиндель станка. При фрезеровании следует учитывать следующие основные факторы, которые непосредственно влияют на качество фрезерования и производительность:

система станок—фреза—деталь должна быть максимально жесткой. Это достигается путем надежного закрепления детали, сокращения до возможного минимума консоли шпиндель-оправка и надежным закреплением фрезы:

фреза, находящаяся на оправке, не должна иметь радиального и торцового биения более 0,05 мм;

для чернового фрезерования следует применять фрезы с крупным, а при чистовом с мелким зубом;

износ режущих кромок фрезы не следует допускать больше рекомендуемого;

при выборе режима резания следует обязательно учитывать обрабатываемость материала детали, материала инструмента, а также жесткость системы станок—инструмент—деталь. Режим должен быть максимально высоким, но обеспечивающим требуемое качество обработки поверхности:

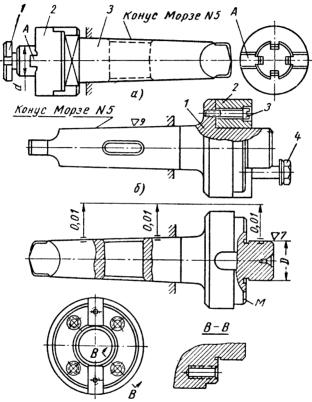


Рис. 8. Оправки для крепления фрез: a — для фрез диаметром от 40 до 110 мм;  $\emph{6}$  — для фрез диаметром от 150 до 400 мм

количество проходов должно определяться в зависимости от величины припуска с учетом жесткости системы станок—инструмент—деталь и требуемых условий чистоты обработки поверхности.

При фрезеровании плоскостей детали, требующих большого вылета инструмента, рекомендуется применять дополнительную опору в виде кронштейна (рис. 9). Кронштейн 3 надевают на шпиндель 2 и фланцем крепят к планшайбе станка. Шпиндель, вращаясь во втулке 1 корпуса кронштейна, получает в ней дополнительную радиальную опору.

Пазы, расположенные в плоскостях, перпендикулярных к оси вращения шпинделя, фрезеруют, как правило, концевыми фрезами. Глубина паза обеспечивается установкой фрезы, а ширина, после первого прохода, дофрезеровывается в «разгон» до заданного размера.

Т-образные пазы обрабатывают в следующей последовательности (рис. 10, a): сначала прорезают прямоугольный паз дисковой или концевой фрезой 1, далее концевой фрезой 2 доводят его до заданного раз-

мера и потом грибковой фрезой 3 фрезеруют, образуя форму Т-образного паза.

Пазы по форме ласточкина квоста делают в последовательности, показанной на рис. 10, 6: образование прямоугольного па-

образование прямоугольного паза 1, фрезерование боковых стенок паза 2 до заданного размера, фрезерование угловой фрезой одной и второй сторон 3 и 4.

В практике работы встречаются случаи, когда необходимо произвести обработку плоскости, лежащей параллельно оси шпинделя. Для этого используют оправку с опорой во втулку люнета задней стойки.

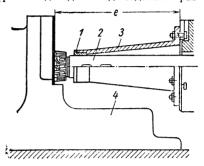
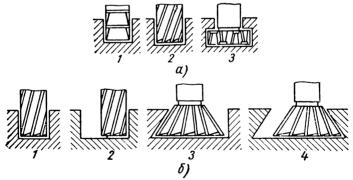


Рис. 9. Применение кронштейна при фрезеровании, требующего большого вылета инструмента

На оправку устанавливают цилиндрическую фрезу со спиральным зубом. Ниже, в табл. 25—27, приводятся рекомендуемые режимы резания при фрезеровании на горизонтально-расточных станках.



Рис, 10. Схема и последовательность фрезерования пазов: а — Т-образных; б — в виде ласточкина хвоста

### Обработка торцовых и наружных поверхностей

В практике работы на горизонтально-расточных станках имеют место обработка торцов бабышек, приливов и даже обточка их. Способы такой обработки приведены в табл. 28.

## 25. Подачи и скорости резания при фрезеровании плоскостей торцовыми фрезами из быстрорежущей стали

Жесткость системы	зубом и і	крупным эставными ами	Фрезы с мелким зубом			
деталь — инструмент — станок	Подача на один зуб в мм при обработке					
	стали	чугуна	стали	чугуна		
Повышенная Средняя Пониженная Скорость резания (средняя) в м/мин	0,08-0,15 0,06-0,1 0,04-0,06	0,2-0,4 0,15-0,25 0,15-0,25 45	0,06-0,1 0,04-0,08 0,04-0,06 45	0,15-0,3 0,1-0,2 0,1-0,2 50		

 $\Pi$  р и м е ч а н и е. Наименьшие величины подач относятся к получистовому фрезерованию.

### 26. Режим резания при фрезеровании торцовыми фрезами с пластинками твердого сплава

Обрабатываемый материал	Скорость резания в м/мин	Подача на один зуб в мм	Глубина фрезерова- ния в <i>мм</i>	Ширина фрезерова- ния в мм
Сталь Чугун	170-250 90-130	0,06-0,2 0,08-0,4	2—7	(0,4-0,7) D

 $\Pi$  р и м е ч а н и я: 1. D — диаметр торцовой фрезы в мм. 2. Наименьшие величины подач относятся к получистовому фрезерованию.

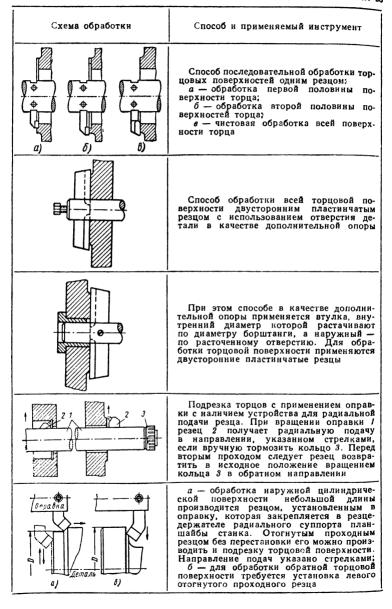
# 27. Подачи и средние скорости резания, рекомендуемые при работе концевыми фрезами из быстрорежущей стали для обработки пазов

ا و		13		Глубин	на паза в м	м до	
Диаметр фрезы в жж	Число зубьев фрезы	Ширина паза в <i>жж</i>	5	10	15	20	30
фр	ਰੈਂਫ਼ੈਂ ਵ	H H H		Подача	на один зу	5 в мм	
				Сталь			
6-10	5	6-10 16-20	0,01 <del>-</del> 0,015	0,03-0,08	0,003— 0,005	- 1	_
16-20		16-20	0,015—	0,01-0,02	0,008-	0.01-	
25-30	6	25-30	0,025	0,03-0,05	0, <b>02</b> 0,02 <b>—0</b> ,04	0,015 0,02-0,03	0,015—
	ость рез в <i>м/мин</i>		30	27	25	22	0,02 <b>5</b> 20
				Чугун			
6-10	5		0,01-0,03	^ ^	0,05-0,01		_
16-20 25-30	-	16-20 25-30	0,03-0,08	0.02 - 0.06 0.05 - 0.1	0,01-0,05 0,01-0,06	0,01-0,03 0,03-0,05	0.02 —
	ость рез в <i>м/мин</i>		28	24	20	17	0,04 17

### 28. Схемы обработки небольших торцовых и наружных цилиндрических поверхностей

Схема обработки	Способ и применяемый инструмент
90°	Подрезка одним резцом, закрепленным в оправке или борштанге. Выполняется на малых подачах и скоростях. Требуется точная установка режущей грани резца относительно оси вращения оправки (борштанги)
	Подрезка нешироких торцов двусто- ронним пластинчатым резцом. Обе режу- щие кромки резца полностью перекры- вают обрабатываемый торец
•	Способ подрезки торца, при котором одна сторона пластинчатого резца обрабатывает половину торца (по диаметру), а другая полностью. При этом способе облегчается процесс резания за счет разделения ширины стружки
	Подрезка торца с помощью разъемного двухрезцового блока. Каждый резец об- рабатывает часть торцовой поверхности

### Продолжение табл. 28



### Нарезание резьбы

На горизонтально-расточных станках нарезание резьб в отверстиях производят резцами и метчиками. Нарезание метчиками — более простой производительный способ. При нарезании резьб используют стандартные метчики и резьбонарезные головки завода «Фрезер». Для закрепления метчиков и получения качественной нарезки применяют патроны нескольких типов.

Патрон для жесткого закрепления метчика (рис. 11, a) состоит из корпуса 6, связанного с хвостовиком 4 посредством кольцевой ка-

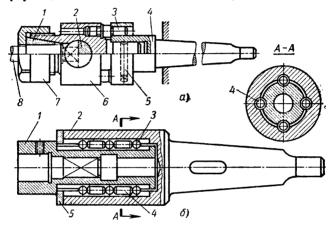


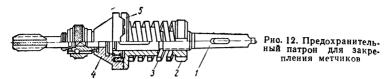
Рис. 11. Патроны для крепления метчиков: а — для жесткого закрепления; б — компенсирующий (с выдвижной втулкой) патрон

навки и штифта 5. Метчик зажимается в цангу 1 гайкой 7, причем квадратный конец его входит в паз вставки 2. Крутящий момент от шпинделя передается через хвостовик, кулачковые штифты 3 и далее через

корпус на метчик 8.

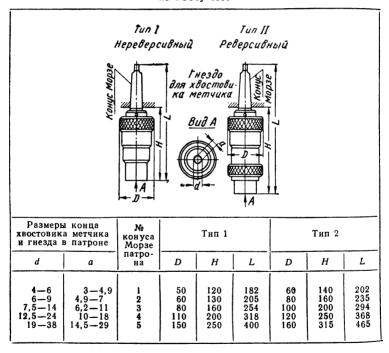
На рис. 11, б показан патрон для метчиков с выдвижной втулкой I, которая вместе с закрепленным в ней метчиком может выдвигаться независимо от осевой подачи шпинделя. Патрон состоит из корпуса 2 и втулки I, которые между собой связаны тремя рядами шариков 3 и цилиндриками 4, находящихся в полуотверстиях корпуса и втулки. Такое соединение передает крутящий момент на метчик и в то же время позволяет втулкие I легко выдвигаться из корпуса. От выпадения втулки шариков из корпуса предохраняет кольцо 5, привернутое к торцу корпуса.

При нарезании резьб в глухих отверстиях во избежание поломки метчиков следует применять предохранительные патроны (рис. 12; табл. 29). Предохранительный патрон состоит из корпуса 1 и связанной с ним шпонкой полумуфты 5, на которую установлена пружина 3, поджимаемая гайкой 2. Стакан 4, в передней части которого закрепляется метчик, связан с полумуфтой 5 кулачками. В случае, если мет-



чик упирается в дно нарезаемого отверстия, то возрастающие усилия выжимают кулачки стакана из впадин полумуфты, которая заставляет последнюю перемещаться, сжимая пружину, а вращение стакана и, следовательно, метчика прекращается, что и предохраняет его от поломки.

29. Размеры в мм предохранительных патронов для метчиков по ГОСТу 8255



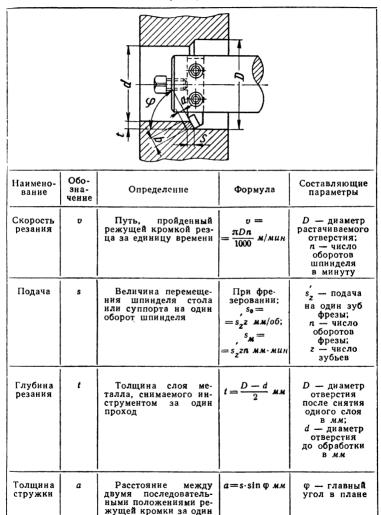
### Режимы резания

При растачивании различают следующие элементы режима резания: скорость резания, подачу и глубину резания.

Назначая режимы резания, необходимо учитывать возникающие при этом силы резания, крутящий момент и эффективную мощность резания.

В табл. 30—32 приводится характеристика элементов резания, со ставляющих параметров и их зависимости.

30. Элементы режимов резания, составляющие параметры и их зависимость



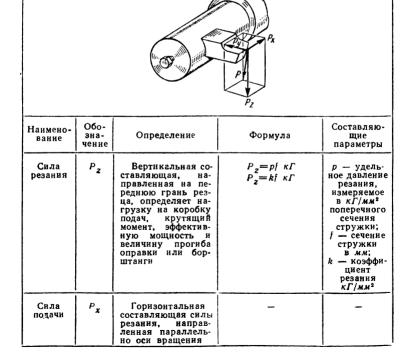
оборот инструмента, измеренное перпендикулярно к поверхно-

сти резания

### Продолжение табл. 30

Наимено- вание	Обо- зна- чение	Определение	Формула	Составляющие параметры
Ширяна <b>с</b> тружки	ь	Расстояние между обрабатываемой и об- работанной поверхно- стями, измеренное по поверхности резапия	$b = \frac{t}{\sin \varphi} \ MM$	t — глубина резания
Площадь попереч- ного сечения стружки	f	Площадь сечения срезаемого слоя металла, измеряемая в перпендикулярной плоскости к рабочему ходу резца	f=st=ab mm²	s — подача; a — толщина стружки; b — ширина стружки

### 31. Силы, действующие на резец, и эффективная мощность



Продолжение табл. 31

Наимено- вание	Обо- зна- чение	а- Определение Формула		Составляю- щие параметры
Радналь- ная сила	P <sub>y</sub>	Горизонтальная составляющая, направленная перпендикулярно оси станка. Определяются степень отжатия резца от детали	-	-
Усилие резания	P	Является днагональю призмы, стороны которой равны $P_2$ : $P_X$ и $P_y$	$P = \sqrt{P_z^2 + P_x^2 + P_y^2} \kappa \Gamma$	$P_{z}$ — сила резания; $P_{x}$ — сила подачи; $P_{y}$ — радиальная сила

### 32. Значение коэффициента k для различных материалов

σ <sub>в</sub> в кГ/мм²	Среднее значе-	σ <sub>в</sub> в кГ/мм²	Среднее значе-
для стали.	ние коэффи-	для стали.	ине коэффи-
НВ в кГ/мм²	циента <i>k</i>	НВ в кГ/мм²	циента <i>k</i>
для чугуна	в кГ/мм <sup>2</sup>	для чугуна	в кГ/мм²
Ста.  40—50 50—60 60—70 70—80 80—90 90—100 100—120	150 160 178 200 220 235 255	Чуг 140—160 160—180 180—200 200—220 Вро	100 108 114 120

Рекомендации по выбору режимов резания при расточных работах. Повышение производительности труда при обработке деталей на расточных станках обеспечивается правильным выбором режимов резания всех производимых во время обработки отверстий. Такими переходами являются сверление, зенкерование, растачивание, развертывание.

Правильно выбрать режимы резания — это значит достигнуть экономически паиболее выгодной обработки детали при обеспечении технических условий.

Рекомендуемые ниже (табл. 33—58) режимы резания даны для сверления, зенкерования, растачивания, развертывания, цекования,

зенкования и нарезания резьбы и предназначены преимущественно для горизонтально-расточных станков различных типов. Данные этих таблиц можно использовать и для выбора режимов резания на отдельные операции, выполняемые на координатно-расточных станках.

Рекомендации по режимам резания для работы на алмазно-расточных станках приводятся в разделе «Работа на алмазно-расточных станках». Рекомендуемые режимы резания не следует считать предельными, их надо рассматривать как первый этап установления рациональных режимов резания.

Приводимые в таблицах данные приняты в соответствии с инструктивными указаниями по расчету режимов резания НИИТавтопрома.

При выборе величины подачи в каждом отдельном случае надо учитывать условия обработки и требования к чистоте обработанной поверхности. В приводимых ниже рекомендациях величина подачи выбирается в зависимости от одной из трех групп подач, в каждой из которых учтены условия обработки.

33. Группы подач в зависимости от условий обработки и требований к чистоте обработки

Виды условия обработки	Группа подач
Сверление	
Быстрорежущими сверлами с точностью не выше 5-го класса точности	I
С точностью не выше 5-го класса при пониженной жесткости системы деталь—приспособление	П
При усложненных условиях работы сверла (наклонение поверхности, каналы, расположенные под углом, ит. п.; сверление отверстий под нарезание резьбы, сверление под чистовое зенкерование, чистовую расточку, развертывание)	111
Зенкерование	
Черновое: по 5-му классу точности и под нарезание резьбы	1
под последующее развертывание (требования к чистоте поверхности невысокие) по 4-му классу точности	II
под чистовое развертывание и растачивание	111
Растачивание	
Черновое Под последующее развертывание Чистовое растачивание	1 11 111
Развертывание	
Предварительное Окончательное или чистовое	111

34. Рекомендуемые подачи и скорости резания \* (сверление и рассверливание углеродистой стали  $(\sigma_g=60 \div 70~\kappa\Gamma/\text{мм}^2)$  сверлами из стали марки P18

Сверление							Рассвер	ливан	ие	
Диаметр сверла	Группа подач	Подача s в мм/об	Скорость реза- ния v в м/мин	Число оборотов п в минуту	Диаметр сверла <i>D</i> в мм	Диаметр пред- варительного отверстия <i>d</i>	Группа подач	Подача s в мм/об	Скорость реза- ния v в м/мин	Число оборотов п в минуту
2,5	I II III	0,04 0,03 0,02	28-33	3500 — 4200	25	10	II II II	0,70 0,50 0,25	15—25	192 — 318
4,0	I I I I I I	0,08 0,06 0,04	23—28	1830— 2220		16	I II III	0,80 0,50 0,20	15—28	192— 356
6,0	I II III	0,12 0,09 0,06	24—28	1270— 1480		12	1 11 111	0,5 0,35 0,20	12-20	120- 198
8,0	   -   -	0,16 0,12 0,08	24—28	960 <del>-</del> 1110	32	16	I II III	0,70 0,50 0,25	12-20	120 — 198
10,0	11 111	0,22 0,16 0,11	22-28	700— 890		25	I II III	0,80 0,50 0,20	14-23	139— 230
12,0	11 111	0,28 0,22 0,14	22-28	584— 745	40	25	I II III	0,90 0,70 0,25	12-20	95 — 159
16,0	1 11 111	0,32 0,23 0,17	20-29	400— 578		32	I II III	1,0 0,7 0,35	14-23	111-
25,0	1 11 111	0,45 0,32 0,22	18—27	230— 342	50	25	I II III	1,0 0,7 0,4	10-18	64— 114
32,0	III III	0,50 0,35 0,25	18-27	180 264		32	I II III	0,8 0,5 0,3	12-20	76 <del>-</del> 127
l										

<sup>\*</sup> Скорости резания даны при работе без охлаждения. При работе с охлаждением скорости резания увеличивать на 25%.

35. Сверление и рассверливание серого (HB 170-229) и ковкого чугуна (HB < 170) сверлами из быстрорежущей стали марки P18 \*

		верлен	. 110				Рассвер				
							ассвер	anbah	ne .		
Диаметр сверла <i>D</i> в жм	Группа подач	Подача s в <i>мм/об</i>	Скорость реза- ния v в м/мин	Число оборотов л в минуту	Диаметр сверла <i>D</i> в жм	Диаметр пред- варительного отверстия <i>d</i> в мм	Группа подач	Подача s в <i>мм/об</i>	Скорость реза- ния v в м/мин	Число оборотов п в минуту	
2,5	   -   -	0,06 0,04 0,03	30-40	3800 5100	0.5	10	] ]] ]]]	0,80 0,60 0,40	21 —28	268— 356	
4,0	1 11 111	0,12 0,08 0,06	30-40	2380 3180	25	16	1 11 111	0,90 0,70 0,40	21-29	268— 370	
6,0	I II III	0,18 0,12 0,09	<b>28</b> —36	1480 1910		12	1 11 111	1,0 0,80 0,50	18-24	180 240	
8,0	       	0,24 0,16 0,12	26-36	1040— 1430	32	16	] ]] []]	1,0 0,80 0,50	18-24	180 — 240	
10,0	1 11 111	0,30 0,20 0,15	<b>24</b> — 35	765 <u>—</u> 1115		25	1 11 111	1,10 0,90 0,70	19—25	190 <del></del> 248	
12,0	   11   111	0,35 0,25 0,18	<b>23</b> —24	610— 900	40	25	] []] []]	1,0 0,8 0,5	1925	151 — 200	
16,0	1 11 111	0,45 0,30 0,22	22-34	440— 680		32	1 11 111	1,10 0,90 0,70	20—27	158— 214	
25,0	1 [] []]	0,35 0,38 0,27	21 —33	268— 420	50	25	I II III	1,0 0,8 0,5	1824	115— 153	
32,0	1 11 111	0,60 0,45 0,30	21-32	208— 320		32		1,10 0,90 0,50	1925	121— 159—	
_											

# 36. Сверление серого (HB 170—229) и ковкого (HB < 170) чугуна сверлами с пластинками твердого сплава марки BK8 $^{\bullet}$

Диаметр сверла <i>D</i> в <i>мм</i>	Группа подач	Подача s в мм/об	Скорость резания и в м/мин	Число оборотов п в минуту
20	l II III	0,90 0,40 0,25	40-80	635—1275
22	I II III	0,90 0,45 0,30	38-76	550—1100
25	I II III	1,00 0,50 0,30	36-72	460-920
30	I II III	1,10 0,55 0,35	34-68	360-720
35	1 11 111	1,15 0,60 0,40	32-60	290-545

<sup>•</sup> Данные для работы без охлаждения.

# 37. Зенкерование отверстий в углеродистой стали ( $\sigma_{\theta}=60\div70~\kappa\Gamma/\kappa\kappa^2$ ) зенкерами из быстрорежущей стали марки P18 $^{\bullet}$

Диаметр <i>D</i> в жж	Группа подач	Подача s в <i>мм/об</i>	Скорость резания <i>v</i> в <i>м/мин</i>	Число оборотов <i>п</i> в минуту	Днаметр <i>D</i> в жж	Группа подач	Подача s в <i>мм/об</i>	Скорость резания <i>v</i> в <i>м/мин</i>	Число оборотов <i>п</i> в минуту
8	1 11 111	0,40 0,30 0,20	32-50	1700 — 2000	35	I II III	0,90 0,70 0,50	16-22	145— 200
10	I II III	0,45 0,38 0,22	32 — 50	1020— 1600	40	I II III	1,0 0,70 0,50	12-18	95— 143
12	I II III	0,50 0,35 0,25	30-48	800 — 1280	45	1 11 111	1,10 0,80 0,60	10-16	71— 113
15	II III	0,55 0,40 0,25	30-45	640— 960	50	III III	1,20 0,80 0,55	10-14	64—89

<sup>\*</sup> Данные для работы без охлаждения.

Продолжение табл. 37

Диаметр <i>D</i> в мм	Группа подач	Подача s в <i>мм/об</i>	Скорость резания <i>v</i> в м/мин	Число оборотов <i>п</i> в минуту	Диаметр <i>D</i> в <i>мм</i>	Группа подач	Подача s в мм/об	Скорость резания <i>v</i> в м/мин	Число оборотов п в минуту
18	I II III	0,60 0,40 0,30	24-32	425 — 570	60	i 11 111	1,20 0,85 0,60	9—12	48—64
20	1 11 111	0,65 0,45 0,32	22-30	350 — 475	80	I II III	1,40 1,10 0,80	8-10	32-40
25	I II III	0,75 0,50 0,38	18-28	230— 356	100	I II III	1,60 1,10 0,80	8-10	25-32
30	1 11 111	0,80 0,55 0,40	18—25	190— 258	120	   II   III	1,70 1,20 0,90	6—8	16-21

# 38. Зенкерование отверстий в сером (HB 170—229) и ковком (HB < 170, чугуне зенкерами из быстрорежущей стали марки P18 $^{ullet}$

Днаметр <i>D</i> в мм	Группа подач	Подача s в мм/об	Скорость резания <i>v</i> в м/мин	Число оборотов <i>п</i> в минуту	Диаметр <i>D</i> в мм	Группа подач	Подача s в <i>мм</i> /об	Скорость резания <i>v</i> в м/мин	Число оборотов <i>п</i> в минуту
8	1 11 111	0,45 0,30 0,25	32-40	1275— 1590	35	I II III	1,10 0,80 0,60	20-26	162— 236
10	1 11 111	0,50 0,40 0,30	30-38	956— 1210	40	I II III	1,20 0,90 0,70	1823	143— 183
12	1 11 111	0,60 0,45 0,35	30-36	794 — 950	45	I 11 111	1,30 1,00 0,75	1823	127 — 163
15	I II III	0,70 0,50 0.40	28—34	594 — 722	50	1 11 111	1,40 1,10 0,80	16-22	102 — 140
	Данны	— ые для 1	работы (	без охла	ждени		•	•	

Продолжение табл. 38

Диаметр <i>D</i> в мм	Группа подач	Подача s в мм/об	Скорость резания <i>v</i> в м/мин	Число оборотов <b>п</b> в минуту	Диаметр <i>D</i> в мм	Группа пода <b>ч</b>	Подача s в мм/об	Скорость резания <i>v</i> в м/мин	Число оборотов <i>п</i> в минуту
18	I II III	0,80 0,60 0,45	25-32	440 — 570	60	111 111	1,50 1,20 0,90	14-20	75— 106
20	I II III	0,85 0,60 0,40	2532	400 — 510	80	I II III	1,70 1,40 1,0	12-18	4864
25	I II III	0,90 0,65 0,50	24-30	306— 382	100	I II III	1,80 1,50 1,10	11-17	3554
30	I II III	1,00 0,75 0,55	22-28	234— 300	120	] []] []]	2,00 1,60 1,20	10-16	<b>26</b> —42

# 39. Зенкерование серого (HB 170—229) и ковкого (HB < 170) чугуна зенкерами с пластинами твердого сплава марки ВК8 $^{\bullet}$

Диаметр сверла <i>D</i> в мм	Группа подач	Подача s в мм/об	Скорость резания <i>v</i> в м/мин	Число оборотов п в минуту
20	] [] []	1,00 0,60 0,40	50-75	800-1120
25	I II III	1,00 0,70 0,50	52 — 72	660-920
30	I II III	1,20 0,80 0,70	48-68	510-720
35	I II III	1,40 1,00 0,70	46-64	416-582
40	I II II	1,60 1,00 0,70	44-60	350-480

<sup>•</sup> Данные для работы без охлаждения

40. Подачи и скорости резания при цековании и зенковании отверстий

	ть ров гия		Диаметр отверстий (цековки, зенковки) в <i>мм</i>										
Режимы	Разность диаметров отверстия	10	12	16	20	25	32	40	60	80	100		
	Цекование стали с σ <sub>e</sub> ⇒ 70÷90 <i>кГ/мм</i> °												
5   0,23   0,25   0,28   0,30   0,33   0,35   0,40   0,45   0,50   0,55													
Подача s в мм/об	10	_	-	_	0,25	0,27	0,30	0,32	0,38	0,42	0,46		
B M.M/00	20	-	-	-	_	-	0.20	0,25	0,30	0,32	0,36		
	5	18	17	17	16	16	16	14	14	12	12		
Скорость резания и	10	15	16	16	14	14	14	12	12	10	10		
в м/мин	20	12	14	14	12	12	12	10	10	8	8		
Число	5	574	450	340	252	202	160	112	74	48	38		
оборо- тов <i>п</i>	10	480	425	320	221	178	139	95	64	40	32		
в минуту	20	380	370	280	190	153	120	80	53	32	25		
1	'	'	•	i	1	1	1	1	1	•	1		
		Цек	ова	ого	сер ( <i>НВ</i>	ого < 170	( <i>НВ</i> 1 ) чу	70—2 гун:					
	5	0,23	0,25	0,28	0,30	0,33	0,35	0,40	0,50	0,55	0,60		
Подача s в мм/об	10	-	-	-	0,25	0,27	0,30	0,32	0,40	0,45	0,50		
	20	_	-	-	-	_	0,20	0,25	0,30	0,35	0,40		
	5	22	20	20	18	18	17	17	16	14	12		
Скорость резания в	10	20	18	18	17	17	16	16	14	12	10		
в м/мин	20	18	17	17	16	16	14	14	12	10	8		
Число	5	700	530	400	288	228	169	135	85	56	38		
оборо-	10	640	502	358	270	216	159	127	74	48	32		
тов <i>п</i> в минуту	20	572	450	340	254	202	139	112	64	40	25		
				l				1					

41. Подачи при консольном растачиванни для черновой обработки стали

	,								
				метр	шпинд	целя Д			
Вепомога-	Глубина			-90				-150	
тельный	резания <i>t</i>	C	уммар	ный в	ылет	(общи	й) L <sub>об</sub>	іщ <sup>В А</sup>	им
инструмент	в жж	30	00	500		50	00	8	00
				Под	ача s	в мм/	об		
	3	1	,4	1	,2	1	,8	1	,5
Расточной	5	1,2		1	,0	1	,5	1	,3
патрон	8	0,9		0	,8	1	,3	1	, 1
	12	0,6		_	<del>-</del>	1	,1	0	,9
Консольная		<u> </u>		Выле	т опра	<u>авки <i>l</i></u>	в мм	<u> </u>	
оправка. Диаметр	Глубина резания <i>t</i>	100	200	200	300	200	300	300	500
оправки в жм	В мм		Подача s в мм/об						
	3	0,8	0,7	0,6	0,5	0,6	0,6	0,5	0,4
30	5	0,7	0,6	0,5	0,4	0,5	0,5	0,4	-
		0,,,	0,0	0,0	0, 1	0,0	0,0	0,1	
50	3	0,9	0,8	0,7	0,6	0,9	0,8	0,7	0,6
30	5	0,8	0,7	0,6	0,5	0,8	0,6	0,5	0,5
	3	1,2	1,0	0,9	0.7	1,1	1,0	0,8	0,6
70	5	0,9	0,9	0,7	0,6	0,9	0,9	0,7	0,5
	8	0,8	0,3	0,6	0,5	0,8	0,3	0,6	0,4
		0,0	0,,,	0,0	0,0	0,0	0,,,	0,0	0,7
	3	_	_	_	_	1,2	1,1	1,0	0,9
90	5	_	_	_	_	1,0	1,0	0,9	0,8
30	8		_		_	0,9	0,9	0,7	0,7
	12	_	-	_	-	0,8	0,7	0,6	0,6
	<u> </u>	<u> </u>	<u> </u>	1	l	1	<u> </u>	l	<u> </u>
	3	_	_	-	-	0,3	1,2	1,1	0,9
120	5	_	_	-	-	1,2	1,1	0,9	0,8
	8	-	-	-	-	1,1	1,0	0,8	0,7
	12	-	-	-	-	1,0	0,8	0,7	0,6
		·	1	l	l	1	1	L	1

42. Подачи при консольном растачивании для черновой обработки чугуна

			Диа	метр	шпинд	еля Д	un B	мм	
				90				-150	
Вспомога- тельный	Глубина резания <i>t</i>	Су	ммарн	ыйвь	лет (с	общий	) L <sub>оби</sub>	н в мл	и
инструмент	в мм	30	0	5	00	500		80	00
				По,	дача s	в мм	/06		
	3	2	,2	2	,0	2	,6	2	,5
Расточной	5	2	,0	1	,8	2	,5	2	,4
патрон	8	1	,7	1	,5	2	,4	2	, 1
	12	1	, 4	1,2		2	,2	1	.8
Консольная				Вылет	опра	вки <i>l</i>	в мм		
оправка. Диаметр	Глубина резания <i>t</i>	100	200	200	300	200	300	300	500
оправки в мм	в мм			По	дач:	s в мл	ı/o6		
30	3	0,9	0,8	0,7	0,6	0,9	0,7	0,6	0,5
	5	0,6	0,5	0,4	0,4	0,6	0,5	0,4	-
50	3	1,3	1,2	1,2	1,1	1,6	1,5	1,4	0,9
30	5	1,2	1,1	1,0	0,9	1,4	1,3	1,2	0,7
	3	1,9	1,8	1,6	1,5	2,0	1,9	1,8	1,5
70	5	1,7	1,6	1,4	1,3	1,7	1,6	1,5	1,3
	8	1,4	1,4	1,2	1,0	1,5	1,3	1,2	1,0
	3					2,1	2,0	1,9	1,7
	5	_	_			1,9	1,8	1,9	1,7
90	8	_	_	_	_	1,7	1,6	1,5	1,3
	12	_	_	_	_	1,4	1,3	1,2	0,8
			<u> </u>		<u> </u>	<u> </u>	<u> </u>	<u> </u>	
	3	_	_	_	-	2,2	2,1	2,0	1,8
120	5	_	-	-	-	2,0	1,9	1,8	1,6
	8	-	-	-	-	1,8	1,7	1,6	1,4
	12	_	-	-	-	1,5	1,4	1,3	1,1

## 43. Подачи при растачивании с двухопорной борштанги на горизонтально-расточных станках для стали и чугуна

		Диаметр бо	рштанги в мм										
реза- жм	65	90	125	150									
Ha F	Вылет борштанги в мм												
Глубина ния t в	1000   1500   2500	1500   2500   4000	1500 2500 4000	2000 3000 4500									
Тл	Подача s в мм/об												
	Обработка стали												
3 5 8 12 - 20	1,2   1,0   0,8   0,6   0,8   0,6   0,4   0,5	1,3   1,0   0,7 1,1   0,9   0,6 0,8   0,7   0,4 0,6   —   —	1,4     1,2     1,0       1,2     1,1     0,9       1,0     0,9     0,7       0,7     0,6     0,5       0,5     -     -	1,5									
		Обработка	чугуна										
3 5 8 12 20	1,5   1,3   1,1   0,9   1,1   0,8   0,7   0,8	1,6   1,4   1,1   1,1   1,2   0,9   1,2   1,0   0,7   0,5	1,8   1,6   1,3   1,1   1,1   1,4   1,2   0,9   0,7   0,8   0,6	1,9									

# 44. Растачивание отверстий в углеродистой стали ( $\sigma_g = 60 \div 70~\kappa \Gamma/m M^2$ ) резцами из быстрорежущей стали марки P18

		Черно	вая о	бработ	гка	Пода-	Получистовая обработка  Глубина резания $t$ в м.м.				
Пода-	Глу	/бина	резан	ия <i>t</i> 1	в мм						
ча ѕ в мм/об	3	5	8	12	16	ча ѕ в мм/об	1,0	1,5	2,0	2,5	
	C	Корос	ть рез в <i>м/м і</i>		ט		Скорость резания <i>о</i> в <i>м/мин</i>				
0,15 0,20 0,25 0,30 0,40 0,50 0,60 0,80 1,00 1,20	50					0,10 0,15 0,20 0,25 0,30 0,40 0,50 0,60 0,70	70,0 58,0 50,0 45,0 40,0 32,0	64,0 52,0 45,0 40,0 36,0 30,0 25,0	59,0 48,0 42,0 38,0 33,0 27,0 23,0 21,0 19,0	56,0 46,0 40,0 35,0 31,0 26,0 22,0 20,0 18,0	
	* Зна	 чения	скоро	стей р	резания	даны п	ри рабо	те без	охлажде	ени	

# 45. Растачивание отверстий в чугуне (HB 180—200) резцами, оснащенными твердым сплавом марки ВК8

1	τ	Терно	вая об	работ	ка		Пол	учистов	ая обра	ботка	
	Глу	/бина	резан	ия t	в мм		Глуби	на рез	ания <i>t</i>	в мм	
Пода-	3	5	8	12	16	Пода- ча ѕ в	1,0	1,5	2,0	2,5	
<b>м</b> м/об	(	Скорос	ти ре: в <i>м/м</i>	эания и <i>н</i>	* v	мм/об	Скорость резания <i>и</i> в <i>м/мин</i>				
0,15 0,20	94 88	88 88	83 78	79 74	75 71	0,1	116	112	106	100	
0,25	85	79 76	74 72	71 68	68 65	0,15	108	104	100	96	
0,30	81 77	72 63	62 58	59 53	56 50	0,20	102	98	93	90	
0,50	70 65	59	53 47	50	47	0,25	96	94	89	85	
0,80 1,20	58 —	52 48	44	44	41 38 35	0,30	94	90	86	80	
1,40 1,60	_	45 42	40 38	37 36	35 33	0,40	90	85	82	74	

# 46. Значення поправочных коэффициентов на скорость резания в зависимости от размеров расточной оправки или борштанги при расточке резцами из быстрорежущей стали Р18

Диа- метр оправ-		Вылет оправки в мм										
ки в мм	150	200	300	400	500	600	700	800				
30 40 50 60 70 80 90 100	0,85 0,90 0,95	0,75 0,85 0,90 0,95 —	0,60 0,70 0,85 0,90 0,95 — —	0,50 0,60 0,70 0,85 0,90 0,95	0,50 0,60 0,70 0,85 0,90 0,95	0,50 0,60 0,70 0,85 0,90 0,95	 0,50 0,60 0,70 0,85 0,90	 0,40 0,50 0,60 0,70 0,85				
Диа- метр бор-		Pa	сстояние	между	опора	ми боршт	анги в мм					
штанги в мм	1000	1500	2000	25	00	3000	3500	4000				
50 60 70 80 90 100	0,50 0,60 0,70 0,75 0,80 0,85	0,40 0,55 0,60 0,70 0,75 0,80	0,50 0,55 0,65 0,70 0,75	0, 0, 0,	40 50 60 65 70	- 0,40 0,55 0,60 0,65	- 0,45 0,55 0,60	- - - 0,45 0,55				

# 47. Значения поправочных коэффициентов на скорость резания в зависимости от размера расточной оправки или борштанги прн расточке резцами, оснащенными пластинками твердого сплава

Диа- метр оправ-		Поправочные коэффициенты при вылете оправки в жм												
ки в мм	150	200	300	400	500	600	700	800	900	1000				
30 40 50 60 70 80 90 100	0,45 0,55 0,60 0,65 0,70 0,75 0,85	0,40 0,45 0,50 0,55 0,60 0,65 0,75 0,85	0,35 0,40 0,45 0,50 0,55 0,60 0,65 0,75	0,35 0,40 0,45 0,50 0,55 0,60 0,70	 0,35 0,40 0,45 0,50 0,55 0,60	0,35 0,40 0,45 0,50 0,55	- - 0,35 0,40 0,45 0,50	  0,35 0,40 0,45	- - - - 0,35 0,40	- - - - - 0,35				
Диа- метр бор-		Pa	сстояни	е между	опора	ми борш	тангн	в мм						
штанги в жж	100	0	1500	2000 2500				000	35	500				
50 60 70 80 90	0,3 0,40 0,50 0,5	0,30 — 0,30 0,40 0,35 0,50 0,40 0,55 0,50 0,55 0,55 0,55		0, 0, 0, 0,	35 40	 0,30 0,35 0,40		- - - -,30 ,35	0,	30				

## 48. Значения поправочных коэффициентов на скорость резания в зависимости от обрабатываемости материала

Обрабатываемый материал	Предел проч- ности на растяжение о <sub>в</sub> в кГ/мм <sup>2</sup>	нв	Значение поправочного коэффициента
Углеродистая сталь	30-40 40-50 50-60	-	1,90 1,70 1,30
Серый чугун	-	140—160 160—180	1,50 1,25

## 49. Значения поправочных коэффициентов на скорость резания в зависимости от состояния заготовки

Обработка нормально отожженной отливки	Обработка по чистой корке	Обработка по загряз- ненной корке (авто- генной резке)	
1,0	0,80	0,55	

### 50. Значения поправочных коэффициентов на скорость резания в зависимости от марки твердого сплава резца

Обрабатываемый	Вид	Марка твердого сплава					
материал	обработки	T5K10	T15K6	В Қ8	вк6	в қз	
Стальное литье	Черновая Чи <b>с</b> товая	1,0 0,65	1,0	-	-	_	
Чугун Черновая Чистовая		-	_	1,0	1,2	1,3	

## 51. Значения поправочных коэффициентов на скорость резания в зависимости от главного угла в плане

Обрабатываемый матернал	Главный угол в плане Ф°	Значение поправочного коэффициента		
Сталь углеродистая, хромистая и хромо- никелевая Стальное литье	60 75 90	1,0 0,93 0,88		
Серый чугун	60 75 90	1,0 0,94 0,83		

### 52. Скорость резания при развертывании стали

Класс точности	Чистота поверхности	Класс точности	Чистота поверхности	Скорость реза- ния в <i>м/мин</i>
2	∇6 ∇5	2a	⊽7 ∇6	1,5-3 4-5
3	<b>▽5</b> <b>▽4</b>	4	∇6 ∇5	4-8 9-16

Применять скорости резания, близкие к верхним пределам, а при развертывании улучшенной и вязкой стали — близкие к нижним пределам.

#### 53. Скорость резания при развертывании чугуна

		Чистота поверхности					
Класс точности	Скорость резания <i>v</i> в <i>м/мин</i>	езания в ботке чугуна		при обработке ковкого чугуна с эмульсией			
2 и 2a 3 и 4	7-11 12-16	<b>▽5,</b> ▽6	<b>▽7,</b> ▽8	<b>▽6,</b> ▽7			
Прим скорости ре	Примечание. Для разверток из твердого сплава применять скорости резания $25-40$ м/мин.						

54.	Скорости	резани	я при	нарез	ании	резьбы
	машин	ными и	иетчика	ами в	сталь	1

	Шаг резьбы в <i>мм</i>						
0,5	0,75	1	1,25	1,5	2	3	
Скорость резания в м/мин							
6 7	7 8	8 9	9	10	_	_	
8	9	10	10	11	11		
9	10 11	11 12	_	13 14	13	12 13	
	6 7 8	6 7 8 8 9 9 10	0,5         0,75         1           Скорость           6         7         8           7         8         9           8         9         10           9         10         11	0,5     0,75     1     1,25       Скорость резания       6     7     8     9     9       7     8     9     9       8     9     10     10       9     10     11	0,5     0,75     1     1,25     1,5       Скорость резания в м/ми       6     7     8     9     9     10       7     8     9     9     10     11       9     10     11     13	0,5     0,75     1     1,25     1,5     2       Скорость резания в м/мин       6     7     8     9     9     10     -     -       7     8     9     9     10     -     -     -     -       8     9     10     10     11     11     -     -       9     10     11     13     10	

Примечание. В зависимости от обрабатываемого материала скорость резания умножать на соответствующий коэффициент по табл. 26.

### 55. Значение поправочного коэффициента на скорость резания при нарезании резьбы в зависимости от марки обрабатываемой стали

	Стал	Сталь легированная				
30, 45, 40 нормали- зованная	Улучшен- ная	A12, A20	8,10	15, 20	Нормали- зованная	Улучшен- ная
1	0,85	1,15	0,7	0,9	0,85	0,7

Примечания: 1. Значения скорости резания даны для нарезания резьбы 2-го класса точности. Для резьб 1-го класса точности скорости резания уменьшать на 20%.
2. Для неответственных резьб табличные значения скорости резания увеличивать на 10—20%.

#### 56. Скорость резания при нарезании резьбы машинными метчиками в чугуне

_	Шаг резьбы в мм						
Диаметр нарезаемой	0,5	0,8	1	1,25	1,5	2	3
резьбы в мм	Скорость резания в м/мин					ин	
3—6 8—10 12—16 18—24 27 и более	7 8 9 10	8 9 10 11 12	9 10 11 12 13	10 11 —	11 12 14 15	- 12 14	- - 13 14

Примечания: 1. Скорости резания даны для нарезания резьб 2-го класса точности в сером чугуне. При нарезании резьбы 1-го класса точности эти значения уменьшать на 20%.

2. Для неответственных резьб скорости резания увеличивать на 20%.

3. При обработке ковкого чугуна — умножать на 1,2.

### 57. Подачи и скорости резания при фрезеровании плоскостей торцовыми фрезами из быстрорежущей стали марки P18

Степень жесткости	Фрезы с кру и вставны	пным зубом ми ножами	Фрезы с мелким зубом				
системы станок —		Подача на 1	зуб s <sub>2</sub> в мм				
инструмент — деталь		Обрабатываемый материал					
	Сталь	Чугун	Сталь	Чугун			
Повышенная Средняя Пониженная	0.08-0.15 0.06-0.10 0.04-0.06	0,20-0,40 0,15-0,25	0,06-0,10 0,04-0,08 0,04-0,06	0,15-0,30 0,1-0,2			
Скорость реза- ния в м/мин	40	45	45	50			
Примечание. Наименьшие значения подач непользовать при получистовом фрезеровании.							

## 58. Подачи и скорости резания при фрезеровании стали и чугуна торцовыми фрезами, оснащенными пластинками твердого сплава

Обрабатываемый материал	Скорость резания в в м/мин	Подача s <sub>2</sub> в мм	Глубина резания t в мм	Ширина фрезерова- ния В в мм			
Сталь Чугун	170-250 90-130	0,06-0,2 0,08-0,4	2-7	(0,4-0,7) D			
Примечание. D — диаметр торцовой фрезы. Наименьшие значения к, использовать при получистовом фрезеровании.							

При выборе скоростей резания необходимо учитывать некоторые факторы, влияющие на режимы резания. Такими факторами являются: размеры расточных оправок или борштанг, обрабатываемость материала, состояние поверхности обрабатываемого материала и величина главного угла в плане применяемого резца.

Для гого чтобы учесть указанные факторы, нужно выбранную по табл. 44 и 45 скорость умножить на соответствующие поправочные коэффициенты, приведенные в табл. 46—58.

### ОСОБЕННОСТИ РАБОТЫ НА АЛМАЗНО-РАСТОЧНЫХ СТАНКАХ

В условиях массового и крупносерийного производства качество подготовки деталей в обработке на алмазно-расточных станках определяется техническим уровнем технологических операций, выполняемых в качестве предварительных.

На качество растачивания прямым образом влияет качество обработки базовых плоскостей, величина припусков и равномерное распределение их по всей обрабатываемой поверхности (табл. 59).

	_				
59.	Рекомендуемые	припуски	пля	тонкого	растачивания

Диаметр обрабатывае- мого отверстия в мм	До 20	2030	30—100	Св. 100
Величина припуска на диаметр в <i>мм</i>	0,20	0,25	0,30-0,40	0,40-0,50

Если припуск распределен по обрабатываемой поверхности неравномерно, вследствие смещения или перекоса оси предварительно обработанного отверстия, то это может сказаться на точности формы окончательно обработанного отверстия, так как тонкое растачивание ведется за один проход.

В подготовке деталей для обработки на алмазно-расточном станке необходимо учитывать еще и стабильность величины припуска. Резкие отклонения в величине припуска в одной и той же партии детали приводят к затруднениям получения стабильности в величине и форме обрабатываемых отверстий.

Отличительной особенностью тонкого растачивания является применение высоких скоростей резания при незначительных подачах (табл. 60). В этих условиях очень важное значение имеет жесткость системы шпиндель—инструмент—приспособление—деталь. Исключение возможности возникновения выбраций обеспечивает при соответствующем выборе инструмента высокое качество размеров, формы и чистоты поверхности растачиваемых отверстий.

60. Рекомендуемые режимы резания для тонкого растачивания

	Материал резца				
Обрабатываемый	Твердый сплав		Алмаз		
материал	Скорость резания в м/мин	Подача в <i>мм/о</i> б	Скорость резания в м/мин	Подача резания в <i>мм/о</i> б	
Алюминиевые спла- вы	200-400	0,03-0,08	400-1000	0,02-0,08	
Антифрикционные сплавы	300-600	0,03-0,10		0,02-0,05	
Бронза	250—500 100—200 150—300		400-600		
Чугун Сталь		0,05-0,15	_	<del>-</del>	

Растачивание на алмазно-расточных станках чаще всего производится без охлаждения. Иногда для лучшего отвода стружки применяют охлаждающие жидкости (эмульсии). В этом случае надо следить, чтобы подача охлаждающей жидкости была непрерывной во избежание появления трещин и выкрашивания режущих кромок резцов.

### РАБОТА НА КООРДИНАТНО-РАСТОЧНЫХ СТАНКАХ

### Установка деталей и приспособлений на станках

Для обеспечения надежного закрепления детали на станке и недопущения деформации необходимо соблюдать следующие правила:

1. Перед установкой детали на станок следует мелкозернистым прямоугольным оселком (бруском) слегка зачистить установочную базовую плоскость детали, плоскость стола станка, а также используемые для

установки параллельные или мерные подкладки.

2. Перед закреплением следует проверить щупом (0,02—0,03 мм) наличие зазоров между опорной плоскостью детали и подкладкой, а также плоскостью стола и подкладкой. В случае наличия превышающих зазоров необходимо устранить причину возникновения их (попадение грязи или стружки, неплоскостность опорной поверхности детали и др.).

3. Определить места закрепления с учетом максимального их удаления друг от друга, полного прилегания опорной плоскости детали к плоскости параллельных или мерных подкладок и размещением при-

жимных планок точно над подкладками.

4. Высота ступенчатой подставки или винтовой опоры (домкрата) должна быть равной или несколько большей (0,5—1,0 мм) высоты места прижима детали. Плечо прижимной планки со стороны подставки или домкрата должно быть большим, чем противоположное от винта.

5. В случае необходимости, для предохранения от возможных сдвигов детали во время обработки, следует устанавливать дополнительные

боковые опоры.

6. Количество затяжных болтов должно быть достаточным для надежного закрепления детали. Установка меньшего количества крепежных болтов и попытки компенсировать надежность крепления увеличением усилия затяжки гаек приводят к деформации детали и стола станка, а иногда к вырыву полки Т-образного паза.

7. Когда деталь имеет недостаточное количество опорных плоскостей или когда опорные плоскости отнесены от мест обработки, следует подводить дополнительные опоры в виде подставок и домкратов. Деформация при креплении прижимными планками на дополнительные опоры должна контролироваться с помощью индикатора.

8. При установке деталей коробчатой формы или тонкостенных конструкций следует контролировать возникновение деформации детали при зажиме с помощью индикатора, устанавливаемого к одной или

нескольким точкам закрепляемой детали.

Способы крепления деталей на станках приведены в табл. 61.

Установить деталь на координатно-расточном станке это значит придать ей такое положение, при котором можно легко производить отсчет координат от выбранных баз в заданных направлениях.

### 61. Специальные способы крепления деталей на координатно-расточных станках

### Краткое описание способа Эскиз закрепления детали Стандартный, новый трехкулачковый токарный патрон / привертывают винтами к специально изготовленной планшайбе 2. Планшайбу крепят к столу прижимными планками 4 с помощью винта с гайкой 5 и опоры 6. Кулачки патрона перемещают вращением ключа, вставляемого в квадратные гнезда 3 Способ закрепления детали при помощи штырей 2, вставляемых в боковые отверстия детали /, применяется в случаях, когда деталь не имеет боковых выступов или окон, а верхняя плоскость должна быть вся открытой для обработки Способ закрепления, при котором верхняя поверхность детали остается открытой для сквозного фрезерования. Для закрепления используют имеющееся ступенчатое отверстие в середине детали 2. В резьбовое отверстие планки 5, которая закреплена к столу прижимными планками 4, ввертывают резьбовые шпиль-ки 6. Подлежащую обработке деталь 2 устанавливают на мерные подкладки 3 и закрепляют специальным прижимом 1. Так как в этом случае места прижима не находятся над подкладками, такой способ применим только при достаточно жесткой детали Способ, при котором повышается жесткость крепления детали, используется при обработке нежестких сварных конструкций. Повышение жесткости достигается за счет установки на стол станка угольника 4 и закрепления к нему с помощью струбцины 3 и регулируемых

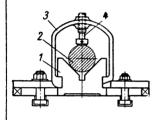
опор 5 обрабатываемой детали 1. Индикатором 2 контролируется возможная деформация детали при закреплении

Продолжение табл. 61

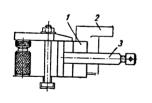
# Эскиз

#### Краткое описание способа закрепления детали

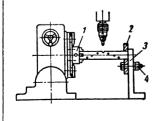
Деталн типа диска удобно растачивать на специальной оправке 1, устанавливаемой в отверстии поворотного стола. Деталь 2 отверстием насаживают на цилиндрический выступ оправки и прижимают к заплечику А винтом 3 через съемную шайбу 4. При выполнении концентричности посадочного диаметра и конуса оправки, деталь по контуру можно не выверять. Способ удобен при растачивании партии одинаковых деталей



Способ закрепления цилиндрических деталей в призме. Расточка отверстий в нескольких плоскостях возможна при установке призмы на универсальном поворотном столе. Деталь 2 устанавливают цилиндрической частью в призму 1 и прижимают винтом 4 хомутика 3



Деталь 2 закрепляют в призме / хомутиком 3. Призму с помощью прижимного комплекта крепят к столу станка. Способ удобен при обработке партии одинаковых деталей, так как установочная выверка последующих деталей или ограничена одини параметром или не требуется совсем



Способ установки цилиндрических деталей, в которых растачиваемые отверстия расположены по спирали. В трежкулачковый патрон /, установленный по центру вращения универсального поворотного стола, вставлена цилиндрическая деталь, второй конец которой входит в отверстие специальной планки 2, закрепленной на угольнике 3 винтом 4

Продолжение табл. 61

#### Краткое описание способа Эскиз закрепления детали Установка детали по буртику, находящемуся с противоположной стороны от растачиваемых отверстий. Торцом фланца А деталь ставят на 4-6 мерных подкладок, боковая сторона каждой из них подается до упора в цилиндр буртика. При прижиме мерных подкладок к столу проверяют щупом отсутствие зазора. После осторожного снятия детали с подкладок шпиндель станка с помощью индикаторного центроискателя устанавливают по центру расположения закрепленных подкладок. Положение шпинделя при таком способе установки, будет с осью базового буртика. сцентрировано Точность установки до 0,03 мм. Для более точной установки такой детали, в специально изготовленной плите и установленной на столе станка, растачивается отверстие под плотную посадку буртика. Иногда растачиваются четыре отверстия, расположенные под углом 90° и в них впрессовываются шпильки. Расстояние между шпильками соответственно равно диаметру буртика Способ закрепления деталей, у которых опорная базовая поверхность находится со стороны обрабатываемого отверстия. Деталь / устанавливают на наклонную плоскость A приспособления и на штифты 3 ранее обработанными отверстиями. Закрепляется деталь винтовым прижимом 2. Приспособление выверяется на станке совмещением оси шпинделя с осью отверстия $\mathcal{L}$ , расточенным в единой системе отверстий под штифты и вспомогательного отверстия. Приспособление целесообразно применять при обработке партий одинаковых деталей

Установка обрабатываемой детали в зависимости от конфигурации ее, заданных параметров обработки и других особенностей может быть произведена на столе станка, горизонтальном поворотном или универсальном поворотном столах. В каждом из этих случаев имеются свои приемы установки и выверки деталей. До установки детали на горизонтальном поворотном столе или универсальном поворотном столе в большинстве случаев следует найти центр стола, т. е. совместить ось вращения шпинделя и ось вращения плиты стола.

Установленные на круглые (нулевые) числа отсчетные устройства и будут являться в последующем так называемым началом координат.

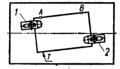
В табл. 62 приводятся основные методы установки и выверки деталей на координатно-расточных станках.

#### 62. Методы установки и выверки деталей

#### Установка и эскиз

#### Метод установки и выверки

1. Выверка параллельности боковой стороны детали относительно направления движения стола

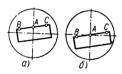


Установленная на параллельные подкладки деталь слегка притягивается прижимными планками.

Лапка установленного в шпинделе индикаторного центроискателя подводится в соприкосновение с боковой плоскостью детали в точке A, и делается небольшой натяг.

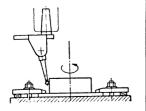
Перемещая стол (или шпиндельную бабку) и наблюдая за отклонением стрелки индикатора, легким пристукиванием в точке Т добиваются параллельности боковой стенки, перемещая лапку индикатора от точки А до точки В и обратно. Выверка детали облегчается, если винт прижимной планки І затянуть несколько сильнее, чем винт планки 2. Молоток для указанной цели следует применять из красной меди

2. Выверка параллельности боковой стороны детали, установленной на горизонтальном поворотном столе, относительно направления движения станка



Лапка индикаторного центроискателя подводится к боковой стороне детали в точке А, и делается небольшой натяг. Переместив деталь со столом (или шпиндельную бабку) до перемещения лапки индикатора в точку С, определяют величину отклонения стрелки индикатора. Далее, поворачивая плиту стола, уменьшают отклонение на половину первоначального, а повторяя перемещение в точку В, вводят дополнительную поправку. Выверка детали упрощается, если боковая сторона проходит через центр вращения стола или близко к нему (зскиз б)

3. Установка детали отверстием или наружным диаметром по центру вращения горизоптального или универсального поворотного стола



Вначале с помощью индикаторного центроискателя ось вращения шпинделя совмещают с центром вращения плиты стола (при выполнении этой операции на универсальном поворотном столе необходимо предварительно проверить горизонтальность плиты стола по индикатору).

Далее слегка закрепляют прижимными планками деталь или трехкулачковый токарный патрон с круглой деталью, предварительно выверив положение детали относительно оси вращения стола. Контроль
за предварительным положением осуществляют по величине зазора между лапкой 
центроискателя и отверстием (цилиндром) 
при круговом поороте стола.

Продолжение табл. 62

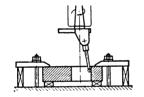
#### Установка и эскиа

#### Метод установки и выверки

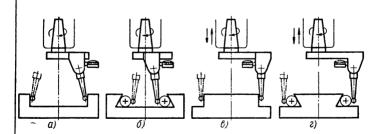
3. Установка детали отверстием или наружным диаметром по центру вращения горизонтального или универсального поворотного стола (эскиз см. на пол. 218)

Затем, подводя лапку центроискателя в соприкосновение со стенкой отверстия (наружным диаметром) детали и вращая стол, находят точку минимального отклонения стрелки и подводят к ней нулевое деление циферблата. Повернув стол на 180°, находят максимальное отклонение стрелки. После вводят поправку на половину отклонения легким пристукиванием молотком по детали (патрону). Проверку и ввод соответствующих поправок производят неоднократию, пока не прекратится отклонение стрелки индикатора

4. Совмещение оси шпинделя с центром отверстия



Закрепив окончательно деталь на столе, лапку индикаторного центроискателя вводят в край отверстия с зазором 3—5 мм, затем, поворачивая шпиндель, замечают величину зазора в четырех положениях (через 90°) и делают поправку. Когда зазор между стенкой отверстия и лапкой индикатора будет примерно равным, лапку подводят в соприкосновение со стенкой отверстия за счет перемещения каретки центроискателя и производят выверку по способу, описанному в пункте 3, с той лишь разницей, что поправки вводят за счет перемещения бабки шпинделя (стола) станка, а не детали на столе



5. Совмещение оси шпинделя с серединой паза или выступа Если деталь устанавливается на продольном столе станка, то до окончательного закрепления ее производят выверку параллельности по одной из стенок паза, если же деталь ставят на горизонтальный или универсальный поворотный стол, то выверку параллельности производят после окончательного закрепления поворотной плиты стола.

#### Продолжение табл. 62

#### Установка и эскиз

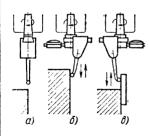
#### Метод установки и выверки

5. Совмещение оси шпинделя с серединой паза или выступа (эскиз см. на стр. 219) После выверки параллельности паза относительно направления движения стола (шпиндельной бабки) лапку индикаторного центроискателя, сдвинутую по миллиметровой шкале на половину ширины паза, производят проверку по зазору, поворачивая шпиндель на 180°.

Далее выверку ведут по способу, указанному в пункте 4. Совмещение центра вращения шпинделя с серединой выступа производится аналогично, но надо иметь в виду, что отклонения стрелки индикатора при вращении будет идти в плюс, следовательно, лапку центроискателя надо каждый раз выводить из соприкосновения со стенкой выступа, поднимая пиноль шпинделя.

Выверку по пазу или выступу типа ласточкина хвоста делают так же, только к стенкам углового паза или выступа кладут цилиндрические валики, как показано на рис. б и г

6. Совмещение оси вращения шпинделя с боковой плоскостью



Повернув шпиндель с закрепленным в нем индикаторным центроискателем в положение, показанное на рис. а, отводят каретку центронскателя и опускают пиполь шпинделя, как показано на рис. б. Сделав натяг стрелки индикатора за счет перемещения центроискателя и установив циферблат в нулевое положение, выводят лапку из соприкосновения с плоскостью, поворачивают шпиндель на 180°, а к пло-скости прикладывают пластинку и замеотклонение стрелки индикатора (рис. в). Далее вводят поправку на половину отклонения стрелки индикатора. Следует иметь в виду, что при небольшом повороте в обоих положениях стрелка будет иметь плюсовые отклонения, меньшее из которых и является сравниваемой величиной.

Проверка и введение поправки повторяются несколько раз до получения одинакового минимального отклонения стрелки. Это положение шпинделя и будет точно соответствовать совмещению оси его с заданой боковой плоскостью.

Ось вращения шпинделя с боковой плоскостью детали можно совмещать с помощью визирного микроскопа, щупа и специальной оправки

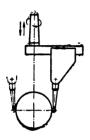
221

Продолжение табл. 62

#### Установка и эскиз

#### Метод установки и выверки

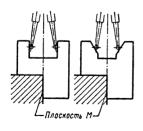
# 7. Установка оси вращения шпинделя по оси вала



Индикаторный центроискатель, установленный в шпинделе станка, повертывают в положение, когда направление движения лапки совпадет с продольной осью вала. В этом случае шпиндель перемещают до середины вала и далее, повернув центроискатель на 90° и опуская пиноль шпинделя, за счет каретки центроискателя лапку подводят до соприкосновения с образующей цилиндра. Опуская и поднимая пиноль, по индикатору определяют наивысшую точку, а поворачивая шпиндель, замечают минимальное отклонение стрелки и ставят циферблат в нулевое положение. Подняв затем пиноль шпинделя, повертывают его на 180° и таким же приемом находят наивысшую точку и минимальное отклонение стрелки. Так повторяют несколько раз, пока минимальные отклонения стрелки в обеих наивысших точках не будут совершенно одинаковыми. Несколько труднее производить подобную выверку в случае, когда вал расположен под углом к оси шпинделя, не равным 90°.

Сложность состоит в отыскании наивысшей точки и минимального отклонения стрелки, а в оставтьном прием выверки остается прежним

8. Совмещение оси вращения шпинделя с боковой плоскостью при помощи установочной призмы



Специальную призму прикладывают к плоскости детали плоскостью M.

Перемещая шпиндель или стол, лапку индикаторного центроискателя ставят примерию по центру призмы, а затем за счет каретки центроискателя, повернув последний на 90°, лапку подводят до соприкосновения с плоскостью призмы.

В дальнейшем выверку производят приемом, приведенным в пункте 5

# Факторы, влияющие на точность обработки

Точность обработки отверстий в деталях на координатно-расточных станках зависит от погрешностей, допущенных при изготовлении станка, появившихся в результате износа или разрегулировки отдельных элементов в процессе эксплуатации станка, допускаемых в процессе обработки детали.

Точность обработки детали характеризуется следующими основными параметрами:

точностью расстояний между осями расточенных отверстий и их расположения относительно базы;

степенью взаимной параллельности осей системы отверстий и точностью их угловых положений относительно опорной плоскости деталей; точностью размеров и формы обработанных отверстий.

Точность расстояний между осями отверстий и расположения их относительно баз зависит от следующих факторов:

точности отсчетно-измерительной системы станка;

от прямолинейности перемещений стола и салазок:

величины погрешности во взаимной перпендикулярности направлений перемещения стола и салазок;

величины износа направляющих стола и салазок:

тепловых деформаций станка и обрабатываемой детали;

случайных погрешностей: неплавность медленных перемещений стола и салазок, неравномерность масляного слоя на направляющих, смещений при зажиме подвижных органов станка, визуальные погрешности при пользовании отсчетно-измерительными устройствами и т. д.

Взаимная параллельность осей системы отверстий и точность их угловых положений относительно опорной плоскости детали зависит от следующих факторов:

прямолинейности перемещений пиноли шпинделя, шпиндельной бабки и траверсы у двухстоечных станков;

погрешностей в перпендикулярности направления движения пиноли шпинделя, шпиндельной бабки и вертикальных направляющих двухстоечных станков относительно плоскости стола;

величины износа пиноли шпинделя:

величины износа вертикальных направляющих двухстоечных станков;

наличия радиальных люфтов шпинделя.

Точность исполнения размеров и формы обрабатываемых отверстий во многом зависит от квалификации расточника. Для обеспечения точности размера и формы отверстия надо уметь правильно определять последовательность переходов, величины припусков на каждый переход, режимы резания, форму и заточку резца (развертки) и величины вылета инструмента и пиноли шпинделя.

На степени круглости отверстия также сказывается износ подшипников шпинделя и жесткость системы станок—инструмент—деталь.

Отклонения от цилиндричности отверстия связаны с прямолинейностью движения пиноли шпинделя во время обработки, величиной износа инструмента, а для глубоких отверстий — жесткостью системы шпиндель—инструмент и периодом стойкости инструмента.

На качестве обработанной поверхности непосредственно сказываются жесткость технологической системы и возникающие вибрации в процессе обработки.

Жесткость технологической системы. Технологическая система станок-приспособление-инструмент-деталь (СПИД) во время работы находится под нагрузкой и деформируется.

Величина упругих отжатий влечет за собой ухудшение качества обработки. Степень отжатий зависит от выбранных режимов резания, величины припусков на обработку, обрабатываемости материала, качества заточки инструмента, толщины и длины оправок или борштанг и, наконец, от жесткости применяемого приспособления и самого станка.

Жесткостью технологической системы СПИД называется способность узлов этой системы сопротивляться возникновению упругих

Жесткость определяется отношением нагрузки (силы), действующей в направлении деформации, к величине деформации (отжатию), замеренной в том же направлении, и выражается формулой

$$\tilde{I} = \frac{P_y}{y} \kappa \Gamma / MM,$$

где j — жесткость в  $\kappa \Gamma / m m$ ;  $P_g$  — нагрузка (составляющая силы резания, действующая в направлении деформации);

y — величина деформации в направлении силы  $P_u$ .

Жесткость технологической системы СПИД не одинакова в различных точках по глубине обрабатываемого отверстия. Это связано, например, с величиной вылета шпинделя. Чем больше вылет шпинделя, тем меньше жесткость.

Наиболее слабым звеном, с точки зрения жесткости, в технологической системе СПИД являются оправки, особенно при консольном растачивании глубоких отверстий.

С увеличением длины и уменьшением диаметра оправки жесткость снижается.

Жесткость станка зависит от жесткости его узлов.

Под нагрузкой деформируются не только детали узлов станка, но и стыки между деталями. Деформации в стыках и оправках часто значительно превышают деформации самих деталей.

Жесткость станков определяют при помощи динамометров и индикаторов в соответствии с ГОСТом 7035—54.

Причины возникновения и способы устранения возникающих вибраций. Вибрациями называют упругие колебания, которые возникают при обработке изделий.

Эти вибрации образуются в основном трех родов: вибрации, передающиеся от рядом стоящих механизмов, станков и т. п.; вибрации, возникающие в процессе действия механизмов самого станка, и вибрации, возникающие в процессе резания.

Вибрации, передающиеся извне, могут устраняться рациональным размещением оборудования внутри цеха и завода в целом; иначе говоря, оборудование с ударными действиями (молоты, ковочные машины, машины для высадки, компрессоры и т. д.) не должны устанавливаться в зоне точного расточного оборудования. Кроме того, имеется ряд способов, позволяющих изолировать станки от таких вибраций.

На рис. 13 показана пружинная виброизолирующая опора. Она состоит из верхней части 2 опоры, на которую устанавливается основание станины 3, крепежного винта 4 с контргайкой 5, упругой плиты 6, пружин 7, кожуха 8 и основания 9 опоры.

На рис. 14 приведен пример круглых резино-металлических опор. Способы установки различных типов таких опор показаны на рис. 15.

Вибрации, происходящие в процессе действия механизмов самого станка, возникают по многим различным причинам. Они зависят от жесткости станка и его элементов, а также от технического состояния станка. Причины возникновения некоторых вибраций на станке мо-

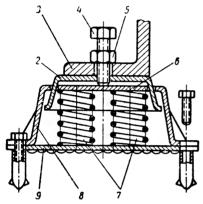


Рис. 13. Пружинная виброизолирующая опора

дели 262-Г и способы их устранения приведены в табл. 7 главы 2.

Вибрации, возникающие в процессе резания, зависят также от многих причин. Влияние на возникновение вибрации в процессе резания оказывают жестьсоть выбранного инструмента, например: длина и толщина оправок или борштанг, величина вылета шпинделя, консольной оправки, резца и величина припуска на обработку. Рекомендации по выбору этих параметров приведены выше, в табл. 2, 3, 4, 12, 13, 14, 15.

Особое влияние на возникновение этих вибраций оказывают и некоторые элементы формы резца, основными из ко-

торых являются величина главного угла в плане  $\phi$  и переднего угла  $\gamma$ .

Уменьшение главного угла в плане ф вызывает увеличение ширины стружки, что часто приводит к возникновению вибраций. Главный угол в плане ф, если он находится в пределах 90—75°, не оказывает существенного влияния на возникновение вибраций, но если этот угол ближе к 45° и менее, то возникаемые вибрации заметно усиливаются.

Уменьшение переднего угла резца также приводит к усилению возникающих вибраций. Практически угол должен быть близким к 8—10°, но это не всегда возможно. Зависимость между передним углом и жесткостью системы СПИД такая: чем меньше жесткость системы, тем больше должен быть угол γ.

Увеличение радиуса закругления угла при вершине резца ведет к усилению вибрации.

На ослабление возникновения вибраций оказывают влияние уменьшение заднего угла при обдирочном и получистовом растачивании, а также увеличение подачи и уменьшение глубины резания.

В некоторых случаях для предотвращения возникновения вибраций можно применять специальные виброгасители.

Виброгаситель РВГ-1 (рис. 16) применяют при растачивании глухих отверстий, а виброгаситель РВГ-2 (рис. 17) — при растачивании сквозных отверстий.

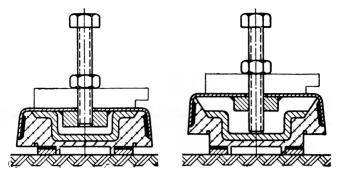


Рис. 14. Круглые резино-металлические опоры

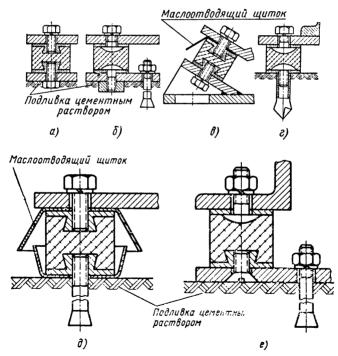


Рис. 15. Способы установки виброизолирующих опор:

a — установка с подливкой цементного раствора;  $\delta$  — установка с дополнительным креплением на анкерный болт и подливкой цементным раствором,  $\epsilon$  — крепление на угловой кронштейн с установкой маслоотводящего щита;  $\epsilon$  — крепление анкерным болтом с подливкой цементного раствора;  $\delta$  — крепление на анкерный болт с установкой маслоотводящих щитков;  $\epsilon$  — установка с подливкой цементным раствором и креплением на дополнительным анкерный болт

Виброгаситель РВГ-1 состоит из конической втулки 2, кольцагруза 3 с коническим отверстием, регулировочных гаек 1 и 4 и контргайки 5.

Виброгаситель устанавливают на оправку с цилиндрическим отвер-

стием диаметром 80 мм.

Виброгаситель РВГ-2 (рис. 17) имеет аналогичное устройство, отличающееся методом крепления к оправке и расположением во втулке 1 груза 2 и креплением его пробкой 3.

Регулируемая величина дебаланса и направление его относительно режущей кромки резца за счет изменения зазора позволяют гасить

возникающие вибрации при растачивании.

**Тепловые деформации** возникают как в самом станке, так и в обрабатываемой детали. Причиной тепловых деформаций станка является

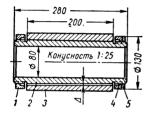


Рис. 16. Виброгаситель РВГ-1

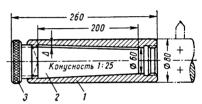


Рис. 17. Виброгаситель РВГ-2

разность температур отдельных элементов станка и различных коэффициентов температурного расширения деталей, а иногда участков одной и той же детали. Причиной тепловых деформаций обрабатываемой детали является ее неравномерный нагрев во время обработки и иногда отличительный коэффициент теплового расширения.

Тепловая деформация станка приводит к искривлению направляющих, смещению оси шпинделя относительно поверхности стола.

Тепловая деформация детали несет за собой погрешности в расстоя-

ниях между осями отверстий и их взаимном расположении.

При растачивании некоторых деталей тепловые деформации могут достигнуть значительных величин. Так, при обработке детали из силумина с расстоянием между осями отверстий 1000 мм разница в абсолютной величине расширения стола станка (чугун) и детали (силумин) составляет  $15\times 10^{-6}$  м/1° С или 0,015 мм изменения межосевого расстояния, равного 1000 мм на каждый градус С. Соответственно при нагреве детали на  $10^\circ$  эта деформация достигнет  $0,015\times 10=0,15$  мм. Чтобы сократить погрешности, вызываемые температурными изменениями, необходимо выполнять следующие рекомендации:

помещения, в которых установлены координатно-расточные станки, должны быть изолированными и иметь строгий климатический режим с температурой  $20^{\circ}$  С и относительной влажностью не более 55%;

подлежащие обработке детали должны иметь температуру, одинаковую с температурой расточного отделения;

окончательную обработку деталей следует производить при температуре  $20^{\circ}$  C, оставляя для этой обработки припуски в пределах 0.2-0.5 мм;

не допускать работу затупленным (изношенным) инструментом, вызывающим усиленный нагрев обрабатываемой детали и отдельных узлов станка вследствие возрастания усилий резания.

#### Выбор метода растачивания отверстий

Существуют различные методы растачивания отверстий или систем отверстий. Наиболее рациональным методом принят координатный метод, на основе которого и созданы координатно-расточные станки. При этом методе совмещения оси вращения шпинделя с осью растачиваемого отверстия приняты две системы координат: система прямоугольных координат и полярная система.

Система прямоугольных координат — это такая система, при которой каждая точка на плоскости задается расстояниями до взаимно перпендикулярных линий, называемых осями координат. Горизонтальная ось OX (см. рис. 18, a) называется осью абсцисс, вертикальная OY — осью ординат. Точка пересечения O является началом координат.

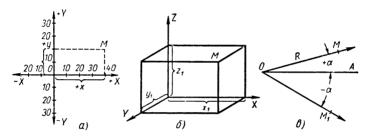


Рис. 18. Системы координат:

a, b — прямоугольная система; b — полярная система координат

Все координаты точек, находящихся вправо от оси ординат, будут иметь положительное значение X, а влево — отрицательное значение X. В свою очередь, все координаты точек, находящихся вверху оси абсцисс, будут иметь положительное значение Y, а к низу от нее — отрицательное значение Y На рис. 18, а точка M имеет значения X = 40, Y = +15. Если точка M задана в пространстве, а не на плоскости, то положение ее определяется еще одной координатой Z (рис. 18,  $\delta$ ).

Точка M в приведенном случае будет иметь координаты X, Y, Z. Полярная система координат. Очень часто координаты точки задаются величиной радиуса и углом, на котором находится радиус от горизонтальной прямой AO.

Угол α (рис. 18, в) будет считаться положительным, если он образован радиусом-вектором в направлении против часовой стрелки, и отрицательным — по часовой стрелке.

Такая система называется полярной системой координат. Детали, в которых подлежащие обработке отверстия заданы в полярной системе координат, удобно растачивать на горизонтальном или универсальном поворотном столе.

Выбор системы координат в первую чередь зависит от того, в какой системе координат задано расположение отверстий на чертеже. Естественно, если отверстия, подлежащие растачиванию, заданы в полярной системе координат и они находятся в одной плоскости, целесообразно растачивание производить на горизонтальном поворотном столе. Если

обрабатываемые отверстия находятся в нескольких плоскостях, то следует применять универсальный поворотный стол.

Детали, в которых подлежащие обработке отверстия заданы в прямоугольной системе координат, можно растачивать на столе станка, а если позволяют габаритные размеры детали, такое растачивание предпочтительнее производить на горизонтальном поворотном столе, так как выверка детали на нем значительно упрощается.

Бывают детали, часть отверстий в которых заданы в прямоугольной системе координат, а другая часть в полярной. В этих случаях во избежание перерасчетов иногда целесообразно растачивание таких отверстий производить на горизонтальном или универсальном поворотном столе.

Выбор базы. Как правило, подлежащие обработке на координатнорасточных станках детали имеют заранее подготовленные опорные

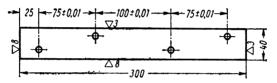


Рис. 19. Деталь с длинной и короткой базовыми боковыми сторонами

плоскости и базовые элементы (боковые плоскости, отверстия, выступы, пазы и т. д.). При установке детали на станке следует выбирать такую базовую поверхность, выверяемые крайние точки которой максимально удалены друг от друга. Пусть, например, надо установить прямоугольную деталь (рис. 19), у которой одна из коротких боковых сторон и прилегающая к ней длинная сторона являются хорошо обработанными и имеют прямой угол. Казалось бы легче параллельность выверить по короткой стороне, так как при проверке индикаторным центроискателем перемещать его следует только в пределах 40 мм. Однако при допущении погрешности в 0,005 мм на длине 40 мм короткой стороны, эта погрешность возрастет во столько раз, во сколько 300 мм больше 40 мм, или в 7,5 раза, что составит 0,035 мм. Таким образом, очевидно, что выверку параллельности детали относительно направления движения стола (салазок, шпиндельной бабки) следует производить только по длинной сторони.

Установка индексов отсчета размеров производится после установки так называемого начала координат и сводится к перемещению нулевой черты индекса к целому (кратному 10) числу шкалы измерительного устройства или «сбрасывать на нуль». Такая операция в дальнейшем облегчает производство перемещений и отсчет координат обрабатываемых отверстий. Началом координат служит та выбранная точка, от которой исходят оси прямоугольной системы координат и лучи полярной системы координат.

В примере, приведенном на рис. 20, началом координат будет служить точка O, лежащая на пересечении боковых базовых сторон детали, являющихся осями X и Y. В этом примере более целесообразно принять за начало координат не точку O, лежащую на пересечении базовых сторон детали OC и OB, а центр отверстия I, так как отсчет раз-

меров будет производиться в направлениях, противоположных указанным на осях X и Y, что очень важно для станков с правыми микрометрическими винтами. На таких станках все перемещения обязательно должны заканчиваться вращением винта вправо, а в данном случае этому соответствует выбранное начало координат. Началом координат для случая, представленного на рис. 21 (полярная система координат), будет центр отверстия I, совмещенный с осью вращения горизоптального поворотного стола. Положение оси OC должно быть отмечено индексом поворотного стола после совмещения установочной базы AB с направлением движения стола (салазок).

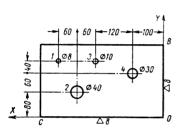


Рис. 20. Пример выбора начала координат

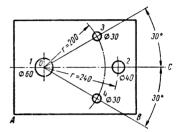


Рис. 21. Пример выбора начала координат в полярной системе

Расчет координат при выполнении работ на координатно-расточных станках состоит из необходимых математических вычислений и составления координатных таблиц.

Рассмотрим порядок составления координатной таблицы для случая, приведенного на примере рис. 20 (координатно-расточной станок типа СИП).

Выверив параллельность по длинной стороне и совместив установочные базовые стороны с осью вращения шпинделя, устанавливаем лимбы измерительного устройства на нуль, а индексы на числа, кратные 10, будем иметь: начало координат по оси X (стол) 500, по оси Y (шпиндельная бабка) 400. Координаты отверстий для этого случая приведены в табл. 63.

63. Координатная таблица к рис. 20

№ отверстия	Диаметр отверстия	Продольный стол, ось X	Шпиндель- ная бабка, ось У
1 2 3 4	8 40 10 30	500 160 220 280 400	400 220 320 220 260

64. Координатная таблица с измененным началом координат к рис. 20

№ отверстия	Диаметр отверстия	Продольный стол, ось X	Шпиндель- ная бабка, ось У
Начало координат I 2 3 4	8 40 10 30	300 360 420 540	400 400 500 400 440

Приведенный вариант составления координатной таблицы несколько неудобен для станков с правыми микрометрическими винтами, так как в последовательности обработки отверстий не предусматривается подвод шпинделя и перемещение стола только правым вращением винта, поэтому иногда целесообразно за начало координат принимать ось растачиваемого отверстия, расположенного в крайнем «минусовом»

65. Координатная таблица для системы отверстий, заданной в полярной системе координат (рис. 21)

№ отверстия	Диаметр отверстия	Vron	Стол (салаз- ки или шпин- дельная баб- ка)
Начало коорди- нат 1 2 3	60 60 40 30 30	0 0 30° (+30°) 330° (-30°)	500 740 700 700

положении координат. Координатная табл. 64 для того же случая будет иной, чем табл. 63.

Координатные таблицы для деталей, система растачиваемых отверстий в которых дана в полярной системе координат, составляется с учетом такой последовательности обработки отверстий, при которой координата, заданная углом, будет иметь с каждым следующим отверстием плюсовую наращиваемую величину (табл. 65).

После выбора и установки начала координат лимбы отсчетноизмерительных устройств станка и горизонтального или универсального поворотного стола ставят в нулевое положение, а индексы — на числа делений шкалы, кратные 10.

Ниже, в табл 66, приводятся примеры расчетов координат, часто встречающиеся в практике работы на координатно-расточных станках.

# Растачивание отверстий

Для обеспечения высокой точности расположения и формы отверстий, обработка их производится в несколько переходов: центрование, сверление, растачивание, развертывание.

В зависимости от величины диаметра обрабатываемого отверстия и требований к нему по точности и чистоте поверхности сверления растачивание и развертывание можно производить за два—три перехода.

**Центрование** производят для того, чтобы, обеспечить правильное направление сверла в начальный момент сверления. Центрование производится центровками, которые, будучи острозаточенными с минимальной перемычкой между режущими перьями, образуют в местах последующего сверления небольшие лунки. Эти лунки с углом  $2\phi = 90 \div 100^\circ$ , практически не имеющие в своем дне плоской площадки, обеспечивают надежное направление сверла при сверлении.

В практике работы некоторые расточники предпочитают угол  $2\phi$  центровки делать на  $5-10^\circ$  больше, чем соответствующий угол сверла. Это также обеспечивает хорошее направление сверла при условии, если перемычка (поперечная кромка) центровки не превышает 0,1-0,2 мм. Диаметр лунки делается несколько меньшим, чем диаметр первого сверла.

Число оборотов шпинделя при центровании рекомендуется выбирать в пределах 1200—1500 в минуту.

66. Примеры некоторых расчетов координат

вы примеры некоторых расчетов координат					
Эскиз	Содержание примера и данные к расчету	Формулы расчета			
	Определить коорди- наты отверстия <i>В.</i> Начало координат — отверстие <i>А</i>	$c = \sqrt{a^2 + b^2};$ $a = \sqrt{c^2 - b^2};$ $b = \sqrt{c^2 - a^2};$ $\sin \alpha = \frac{a}{c}; a = c \sin \alpha;$ $c = \frac{a}{\sin \alpha}; \cos \alpha = \frac{b}{c};$ $b = c \cos \alpha; c = \frac{b}{\cos \alpha};$ $tg \alpha = \frac{a}{b}; a = b tg \alpha;$ $b = \frac{a}{tg \alpha}; ctg \alpha = \frac{b}{a};$ $a = \frac{b}{ctg \alpha}; b = a ctg \alpha.$ $\sin \beta = \frac{b}{c}; b = c \sin \beta;$ $c = \frac{b}{\sin \beta}; \cos \beta = \frac{a}{c};$ $a = c \cos \beta; c = \frac{a}{\cos \beta};$ $tg \beta = \frac{b}{a}; a = \frac{b}{tg \beta};$ $b = a tg \beta; ctg \beta = \frac{a}{b};$ $a = b ctg \beta; b = \frac{a}{ctg \beta}.$			
0,0,	Определить координаты оси отверстия, сопрягающего стороны угла. Дано: ★α; г. Определить: b,	$b = r \operatorname{ctg} \frac{\alpha}{2};$ $c = \frac{r}{\sin \frac{\alpha}{2}}$			

Продолжение табл. 66

Эскиз	Содержание примера и данные к расчету	Формулы расчета
R 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2	Определить координаты осей отверстий сопрягающих стороны равностороннего треугольника радиусами $R$ и $r$ .  Дано: сторона $a$ ; диаметр отверстия у вершины треугольника $2R$ ; диаметр отверстия у основания треугольника $2r$ ; угол при вершине $\alpha$ .  Определить: $x_2$ , $y$ , $y_1$	$x = \frac{a}{2};$ $y = r;$ $y = \frac{a}{2 \operatorname{tg} \frac{\alpha}{2}} - \frac{R}{\sin \frac{\alpha}{\alpha}};$ $x_1 = \frac{r}{\operatorname{tg} \frac{\beta}{2}};$ $x_2 = a - \frac{r}{\operatorname{tg} \frac{\beta}{2}}$
R	Определить данные (хорду и стрелку) для подсчета координат двух отверстий, заданных величиной радиуса и центральным углом. Дано: центральный угол α, R. Определить: c, h	$c = 2R \sin \frac{\alpha}{2}$ $h = 2R \sin^2 \frac{\alpha}{4}$
	Определить координаты технологических отверстий, ограничивающих часть фасонной проймы.  Дано: $R;  R_1;  \alpha$ .  Определить: $r_1;  \beta;  \gamma$	$r_1 = R + r;$ $r_2 = R_1 - r;$ $\sin \beta = \frac{r}{R_1 - r}$ $\sin \gamma = \frac{r}{R + r}$
	Определить координаты отверстий, сопрягающих прямую и дуговую поверхности фасонной проймы.  Дано: R; r; b. Определить: x, y	$x = \sqrt{(R - r)^2 - (b + r)^2};$ $y = b + r$

Продолжение табл. 66

Эскиз	Содержание примера и данные к расчету	Формулы расчета
	Определить координаты технологических отверстий, сопрягающих стороны прямочугольного треугольника радиусом $R$ . Дано: $\alpha$ ; $\beta$ ; $A$ ; $R$ Определить; $x$ ; $x_1$ ; $y$ ; $y_1$	$x = R;$ $y = R;$ $x_1 = A - \frac{R}{\lg \frac{\beta}{2}};$ $x_1 = A - R \operatorname{ctg} \frac{\beta}{2};$ $y_1 = A \operatorname{tg} \beta - \frac{R}{\lg \frac{\alpha}{2}};$ $y_1 = A \operatorname{tg} \beta - R \operatorname{ctg} \frac{\alpha}{2}$
Универсальный поворотный стол с пересекающимися осями вращения и наклона планшайбы	Определить величину перемещения стола станка после наклона планшайбы универсального поворотного стола на угол с. Ось отверстия детали пересекается с осью вращения планшайбы в центре шаровой поверхности установочного стержня.  Дано: ★ α; L₀; L₁, определить х	$x=(L_0+L_1)\sin\alpha$ , где $L_0$ — расстояние от поверхности планшайбы до горизонтальной оси. Велична постоянная для каждого универсального поворотного стола; $L_1$ — расстояние от плоскости стола до центра шаровидной части стержия и пересечения с осью обрабатываемого отверстия
	Определить величину перемещения стола станка после наклона планшайбы универсального поворотного стола на угол α. Ось отверстия детали пересекается с осью вращения планшайбы ниже центра шаровой поверхности установочного стержня.	$a$ — для случая, когда ось вращения планшайбы совмещена с осью вращения в горизонтальном положении планшайбы. $x = \left(L_0 + L_2 - \frac{D}{2 \text{ tg } \alpha}\right) \sin \alpha;$ $6$ — для случая, когда ось вращения шпинделя совмещена с центром шаровой поверхности установоми осъ станца с правия с поверхности установоми с станца с планца с поверхности устанца с правим поверхности с планца повышения с повышени

Универсальный стол делительный с пересекающимися осями вращения и наклона планшайбы

Дано: D; L<sub>1</sub>; L<sub>2</sub>. Определить: x - в первом слу-

чае х<sub>1</sub> — во втором случае новочного стержня при наклонной планшайбе на угол α,

$$x_1 = (L_1 - L_2) \sin \alpha + \frac{D}{2} \cos \alpha$$

Продолжение табл. 66

Эскиз	Содержание примера и данные к расчету	Формулы расчета
Универсальный стол с пересекающимися осями вращения и наклона планшайбы	Определить величину перемещения стола станка после наклона планшайбы универсального поворотного стола на угол $\alpha$ .  Ось отверстия детали пересекается с осью вращения планшайбы выше центра шаровой поверхности установочного стержня.  Дано: $D$ ; $L_2$ ; $L_3$ ; $\alpha$ .  Определить: $x$ — для первого случая $x_1$ — для второго случая	$z$ — для случая, когда ось вращения планшайбы совмещена с осыо вращения шпинделя в горизонтальном положении планшайбы $x = \\ = \left(L_0 + L_2 + L_3 + \frac{D}{2 \operatorname{tg} \alpha}\right) \times \\ \times \sin \alpha,$ где $L_2$ — размер подкладки: $\delta$ — для случая, когда ось вращения шпинделя совмещена с центром шаровой поверхности установочного стержня при наклоненной планшайбе, $x_1 = (L_3 + L_2 - L_1) \sin \alpha + \\ + \frac{D}{2} \cos \alpha$
Универсальный поворотный стол с пересекающимися осями вращения и паклопа планшайбы	Определить величину перемещения стола станка после наклона планшайбы на угол α. Дано: $L_1$ ; $L_2$ .	$L = L_0 + L_1 + L_2$ , где $L_0$ — постоянная величина, как и в предшествующих примерах; $x = L \cos \alpha$ или $x = L \sin \beta$

Продолжение табл. 66

Эскиз	Содержание примера и данные к расчету	Формулы расчета
универсальный поворотный стол с непересекающими- ся осями вращения и наклона план- шайбы	Определить величину перемещения стола после наклона планшайбы на угол α. Деталь установлена по центру планшайбы стола. Дано: угол α; L <sub>1</sub> . Определить x и y	$y = L_0 + L_1;$ $x = A_0 + \dots$ $+ (y \sin \alpha - A_0 \cos \alpha);$ где: $L_0$ и $A_0 -$ постоянные размеры поворотного стола
Универсальный поворотный стол с непересекающими и наклона планшайбы	Определить величину перемещения стола после наклона план шайбы на угол α. Деталь установлена вне центра стола. Дано: угол α; L <sub>1</sub> ; B. Определить: x; x <sub>1</sub> ; y	$x_1 = A_0 - B;$ $y = L_0 + L_1;$ $x = x_1 + \dots$ $+ (y \sin \alpha - x_1 \cos \alpha);$ Для случая. когда $x_1 \cos \alpha$ меньше, чем $y \sin \alpha.$ $x = x_1 - \dots$ $- (x_1 \cos \alpha - y \sin \alpha),$ Для случая. когда $x_1 \cos \alpha$ больше, чем $y \sin \alpha.$ где $A_0 - $ расстояние между осью вращения планшайбы и горизоптальной осью наклона; $B - $ установочный размер между центром детали и осью вращения планшайбы

Центрование в труднодоступных местах производится специальными удлиненными центровками.

На рис. 22 показаны примеры, когда необходимо применение специальных удлиненных центровок.

Сверление как переход в обработке небольших по диаметру отверстий имеет определяющее значение в обеспечении точности расположения величины диаметра и формы их.

Сверло во время сверления следует периодически вынимать из отверстия для очистки его с помощью щетки от стружки, а одновременная

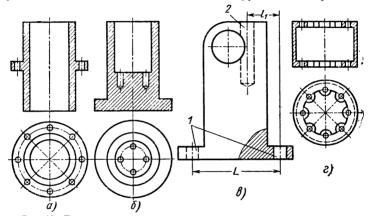


Рис. 22. Пример применения специальных удлиненных центровок: a — при центровании отверстий во фланце втулки;  $\delta$  — удаленных несквозных отверстий; s — отверстий I в крупной детали, связанных размером  $l_1$  с отверстием 2 в детали; e — случай целесообразности применения центровки-сверла

смазка сверла мастикой (маслом или эмульсией) предохраняет сверло от перегрева.

Во время чистового рассверливания отверстий вынимать сверло на ходу из отверстий не рекомендуется, так как в этом случае на стенках отверстия могут образоваться спиральные риски.

Типы применяемых сверл, параметры заточки и рекомендуемые режимы сверления приведены на стр. 16 и 21—30.

Определенную сложность представляет обработка отверстий, расположенных в плоскостях разъема, на сферических или цилиндрических плоскостях, а также отверстий, вход или выход которых находится на плоскости, перпендикулярной к оси отверстия (табл. 67).

Растачивание отверстий малых диаметров (до 3 мм) выполняется расточниками высокой квалификации. Сверление и растачивание таких отверстий можно производить на станках с большим числом оборотов шпинделя или имеющим насадные быстроходные сверлильные головки.

Однако не во всех случаях возможности координатно-расточных станков позволяют обеспечить необходимые скорости резания (20—30 м/мин для быстрорежущих резцов и 40—60 м/мин для резцов из твердого сплава), а это вызывает дополнительные затруднения, так как сверление и растачивание малых отверстий приходится производить на заниженных режимах резания.

# 67. Способы обработки отверстий в усложненных условиях

Эскиз	Особенности расположения отверстия	Содержание перехода
	Ось отверстия расположена в плоскости разъема двух деталей. Пример: <i>D</i> отв. 14 мм; глубина <i>H</i> 100 мм	1. Зацентровать отверстия. 2. Засверлить на глубину 30—35 мм сверлом ⊘ 12 мм 3. Расточить на глубину 25—30 мм до ⊘ 13 мм. 4. Сверлить сверлом 13 мм на всю глубину. 5. Расточить отверстие на всю глубину с припуском под развертку. 6. Развернуть отверстие
	Отверстие распо- ложено под углом к плоскости де- тали	1. Зацентровать, если диаметр отверстия не более 6 мм, а если больше, то зацентровку производить попеременно с торцовым зенкерованием. 2. Сверлить предварительно. На выходе подачу уменьшать. 3. Расточить на глубину 3D. 4. Рассверлить напроход сверлом диаметром, равным расточенному. 5. Расточить на глубину скоса окончательно. 6. Развернуть отверстие
	Ось отверстия смещена с оси цилиндрической детали	1. Зацентровать указанным выше способом. 2. Перед сверлением в отверстие детали поставить заглушку из того же материала, что и деталь. 3. Сверлить предварительно напроход. 4. Расточить на возможную глубину. 5. Рассверлить по расточенному диаметру. 6. Расточить окончательно на глубину скоса. 7. Развернуть отверстие

Продолжение табл. 67

Эскиз	Особенности распо- ложения отверстия	Содержание перехода
	Перекрывающие отверстия:  a — L < 2R;  6 — L < R + r	<ul> <li>а — при Н ≤ 3D:</li> <li>1. Сверлить отверстия, оставляя перемычку 1—2 мм.</li> <li>2. Зенкеровать с припуском на растачивание.</li> <li>3. Расточить окончательно.</li> <li>При Н &gt; 3D:</li> <li>1. Обработать одно отверстие окончательно и заглушить пробкой из того же материала</li> <li>2. Сверлить второе отверстие.</li> <li>3. Расточить второе отверстие.</li> <li>6—1. Обработка меньшего отверстия на координатно-расточном станке.</li> <li>2. Предварительная обработка большего отверстия на координатно-расточном станкех</li> <li>3. Окончательная обработка большего отверстия на координатно-расточном станке</li> </ul>

В табл. 68 приведены величины скоростей резания в зависимости от максимального числа оборотов станков.

68. Скорости резания при обработке отверстий малых диаметров в зависимости от максимальных чисел оборотов станка

Модель станка	Макси-	Скорость резания <i>v</i> в <i>м/мин</i> Диаметры отверстий в <i>мм</i>				
	мальное число оборотов					
	шпинделя в минуту	0,4	0,8	1	2	3
2400 2A420 2A430 2435П 2B440	3500 3200 2900 2500 2000	4,4 4,0 3,6 3,1 2,5	8,8 8,0 7,2 6,3 5,0	11,0 10,0 9,1 7,8 6,3	22,0 20,0 18,2 15,6 12,6	33,0 30,0 27,3 23,5 18,9

Кроме указанных условий обработка отверстий малых диаметров возможна только на станках, обеспечивающих высокую чувствительность ручной подачи пиноли шпинделя, так как осевое усилие Р с уменьшением диаметра сверления становится незначительным. Использование механической подачи в этих случаях часто невозможно, потому что имеющаяся минимальная подача шпинделя станка оказывается чрезмерно большой в этих случаях и приводит к поломке сверл.

При растачивании отверстий малых диаметров к резцам и расточным патронам предъявляются следующие требования:

цилиндрические поверхности резцов диаметрами D и  $D_{2}$  должны быть

концентричными (см. табл. 16 гл. 1);

длина участка резца  $D_2$  не должна превышать глубину отверстия более чем на 1.5-2 мм;

выбор резца должен соответствовать рекомендуемым размерам (см. табл. 16 гл. 1);

ря точной патрон должен обеспечивать крепление и радиальную подачу резца без смещения с оси отверстия:

режущая кромка резца должна находится в точке, образуемой пересечением диаметра (в направлении рациональной подачи резца) и окружности отверстия;

резец должен быть тщательно заточен, а возникаемое во время работы притупление режущей кромки должно сниматься с помощью мелкозернистых абразивных брусков;

заканчивать растачивание диаметров малых отверстий целесообразно за несколько повторных проходов без радиальной подачи резца.

Часто обработку отверстий малых диаметров производят без растачивания. В этих случаях к сверлам предъявляются следующие требования:

сверло должно быть заточено так, чтобы режущие кромки были симметричны по высоте и углу. Перемычка должна проходить через ось сверла;

ленточки сверла должны быть чисто отшлифованными и не иметь дефектов в виде задиров и забоин;

даже незначительная погнутость сверла не допускается; закрепленное в патроне сверло не должно иметь биения.

Обработка глухих отверстий с заданной точной глубиной имеет свои особенности. Для предварительной обработки глухих отверстий применяют сверла с прямой заточкой (угол  $2\phi=180^\circ$ ), а для растачивания — отогнутые резцы с главным углом в плане  $90^\circ$ . Имеют широкое применение для чистовой обработки глухих отверстий специальные развертки.

Наиболее сложной является обработка глубоких глухих отверстий, точных по диаметру и глубине. При обработке таких отверстий применяют специальные торцовые цековки, а последовательность переходов рекомендуется следующей:

зацентровка отверстий центровочным сверлом;

сверление отверстий с припуском по глубине до 0,5—1 *мм* (глубина считается от плоскости детали до вершины конического углубления, образуемой сверлом);

рассверливание под чистовое растачивание (число переходов опре-

деляется заданным диаметром отверстия);

обработка дна отверстия сверлом с прямой заточкой;

чистовое растачивание отверстия;

обработка дна отверстия специальной торцовой цековкой (диаметр цековки на 2—3 мм меньше диаметра растачиваемого отверстия) на заданную глубину;

обработка дна отверстия до заданного диаметра резцом с главным

углом в плане, равным 90°, до глубины, образованной цековкой.

Для обработки торцовых поверхностей глухих отверстий можно применять универсальный расточной патрон с механической радиаль-

ной подачей резца (см. рис. 19 гл. 1). Однако ограниченный диапазон радиальной подачи резца не позволяет использовать патрон при обработке торцовых поверхностей отверстий больших диаметров.

Измерение глубины глухого отверстия во время обработки производят различными способами: шкальными и микрометрическими глубиномерами (контроль при остановленном шпинделе), с помощью установки упорного кольца по плоским концевым мерам и с помощью индикаторов, контролирующих осевое перемещение шпинделя. Последние

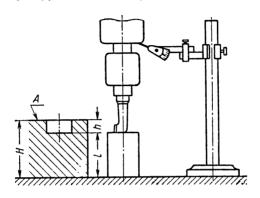


Рис. 23. Замер глубины глухого сверления

два способа используются только на станках, имеющих для этой цели специальное устройство.

Один из простейших способов замера глубины глухого отверстия во время обработки показан на рис. 23. Установленный в расточной патрон резец подводят до соприкосновения с плоскостью детали A, а стрелку индикатора ставят в нулевое положение. Затем каретку штангеньысотомера опускают на заданный размер и подводят ее к торцу шпинделя, введенного резцом в отверстие.

Осевая подача шпинделя прекращается в момент достижения стрелки индикатора нулевого положения. Для более точного контроля глубины растачиваемого отверстия применяют плоские концевые меры, с помощью которых и устанавливают нулевое положение индикатора из расчета h=H-t.

Развертывание отверстий на координатно-расточных станках можно выполнять развертками двух типов. Стандартными машинными развертками (см. табл. 36—39 гл. 1) можно развертывать глубокие или удаленные от поверхности детали отверстия. Развертывание отверстий производят только после предварительного растачивания. Специальными прецизионными развертками (см. табл. 40 гл. 1) производят чистовую обработку отверстий сравнительно небольшой глубины, а также глухих или ступенчатых отверстий.

Число оборотов шпинделя выбирают из расчета рекомендуемых скоростей резания при развертывании (см. табл. 52 и 53), а величины подач в пределах до 0,02 мм на зуб.

При развертывании рекомендуется применять смазочно-охлаждающую жидкость. Хорошо себя зарекомендовала жидкость, состоящая из смеси равных частей керосина и касторового масла. Жидкость наносят во время развертывания на зубья развертки с помощью кисточки.

## Чистовое фрезерование

Фрезерование различных поверхностей на координатно-расточных станках хотя и не частая, но необходимая операция. Точное положение отдельных поверхностей относительно плоскости, отверстия или системы отверстия наилучшим образом можно обеспечить обработкой такой детали на координатно-расточном станке.

Чистовое фрезерование плоскостей, пазов прямоугольных и угловых (типа ласточкина хвоста), зубьев реек и различных видов фасонных поверхностей следует производить только в случаях, когда отсутствует возможность обеспечить заданную точность на других металлорежущих станках.

Особенно осторожно чистовое фрезерование следует производить на координатно-расточных станках, имеющих механическую отсчетно-измерительную систему с микрометрическими винтами, так как даже небольшие радиальные нагрузки могут привести к потере точности станка.

Припуски на чистовое фрезерование должны быть минимальными. Глубина резания допускается не более 0,5 мм. Пределы рабочих подач приведены в табл. 69.

Модели станков	2A430	2435П	2B440	2 <b>450M</b>	2A450
Пределы рабочих подач в	28—135	10-200	16-200	36	30-200

69. Пределы рабочих подач для фрезерования на некоторых моделях координатно-расточных станков

Чистовое фрезерование поверхностей, расположенных по окружности, производят на поворотных столах. Наиболее приспособленные для этой цели поворотные столы с оптико-механической отсчетно-измерительной системой, потому что радиальные нагрузки на червячную пару и ее износ не отражаются на показаниях отсчетно-измерительной системы, а следовательно, на точности поворотного стола.

Фрезерование криволинейных поверхностей, состоящих из участков прямых и дуг различных кривых и радиусных сопряжений на деталях типа автоматных копиров, производится в полярной системе координат на горизонтальном поворотном столе.

Заготовку копира (рис. 24) центральным отверстием устанавливают на оправку, зажимают гайкой и вставляют хвостовиком оправки в центральное отверстие стола.

Координаты точек  $O_1$ ,  $O_2$  и  $O_3$  рассчитывают (если они не заданы) по чертежу и, поочередно совмещая шпиндель с указанными точками.

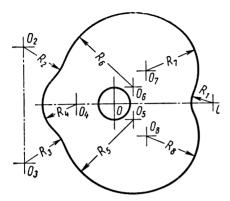


Рис. 24. Схема обработки копира для автомата

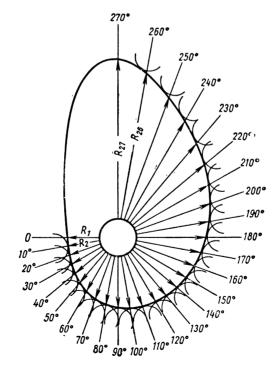


Рис. 25. Схема фрезерования копира со спиральной кривой

фрезеруют поверхности  $R_1$ ;  $R_2$  и  $R_3$ . Диаметр фрезы для каждого

случая принимают равным удвоенному радиусу.

Совмещая ось вращения шпинделя с точками  $O_4$ ,  $O_5$ ,  $O_6$ ,  $O_7$  и  $O_8$ , делают вспомогательные отверстия диаметром 6—8 мм. Затем заготовку снимают с оправки и устанавливают на горизонтальный поворотный стол, совмещая центр последнего при помощи индикаторного центроискателя с вспомогательным отверстием большего по величине радиусанапример  $R_6$ . Установив и закрепив таким образом заготовку копира, отводят стол (шпиндельную бабку) на расстояние, равное сумме радиуса  $R_6$  и половины диаметра концевой фрезы. В этом положении стопорят стол (шпиндельную бабку) станка.

Фрезерование производят встречным вращением поворотного стола от поверхности, образованной радиусом  $R_2$ , до выхода фрезы из при-

пуска.

Аналогично производят фрезерование кривых, образованных радиусами  $R_5$ ,  $R_4$ ,  $R_8$ ,  $R_7$  и  $R_8$ , устанавливая каждый раз в соответствующее вспомогательное отверстие по центру вращения планшайбы стола.

Фрезерование кривых, расположенных по спирали, производят также на горизонтальных поворотных столах по так называемому методу профилирования. Предварительно обработанную по разметке заготовку копира (рис. 25) с помощью оправки устанавливают по центру стола. Координаты точек, в которые вводится ось вращения шпинделя, рассчитываются в полярной системе координат через определенный угол с нарастающим радиусом. Резец в расточном патроне, выставленный на определенный радиус при помощи индикаторного центроискателя из каждой такой точки при осевой подаче пиноли, вытачивает радиусную канавку. Затем процесс повторяется после каждого перемещения координат стола (шпиндельной бабки) на измененный радиус, а поворотный стол на следующий угол. Чем меньше величина принимаемого в расчете угла для каждой точки положения шпинделя, тем меньше будут гребешки, образуемые на поверхности кривой.

При изготовлении особоточных кривых поверхностей, припуск по поверхности кривой снимают за несколько переходов, уменьшая его по радиусу-вектору: 0,15 мм на второй переход и 0,05 мм на чистовой проход. Угол поворота стола с каждым переходом уменьшают: для первого прохода 5—10°, для второго 2—5° и для чистого 1° (или другой расчетный).

Сравнивание гребешков на спиральной поверхности производят вручную квалифицированные слесари-инструментальщики.

#### Разметка деталей

Разметку фасонных профилей шаблонов, матриц и пуансонов штампов, различных копиров часто производят на координатно-расточных станках.

Контурные линии наносят на поверхности деталей с помощью пружинной чертилки и станочного циркуля, а нанесение точек — с помощью пружинного керна.

Разметку деталей производят чаще всего на горизонтально-поворотных столах с одного постанова при растачивании отверстий.

Места нанесения центров и линий устанавливаются при помощи отсчетно-измерительной системы станка, а места линий, заданных под различными углами, еще и поворотом планшайбы стола. Совмещение точки, из которой должно быть построено сопряжение или проведена дуга радиусом R, с осью вращения шпинделя при перестановке детали, производится с помощью визирного микроскопа (рис. 25 гл. 2), устанавливаемого в конус шпинделя.

В последние годы нашли применение при разметке термически обработанных деталей специальные приспособления с алмазным наконечником (рис. 26). Приспособление состоит из корпуса 1, кони-

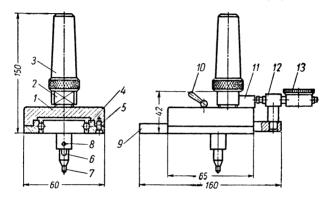


Рис. 26. Приспособления для разметки с алмазным наконечником

ческого хвостовика 3 с мерительной площадкой 2. Каретка 9 с подпружиненным стержнем 6 и алмазным наконечником 7 имеет перемещение вдоль паза корпуса по призматическому шариковому соединению 4 и 5.

Осевое перемещение стежня 6 ограничивается штифтом 8, находящимся в пазу втулки. Величина смещения каретки с алмазным наконечником устанавливается блоком концевых мер 11 и индикатором 13, закрепленным в стойке 12. Каретка в нужном положении фиксируется рукояткой 10. Нулевое положение алмазного наконечника (соостать наконечника и оси вращения шпинделя) контролируется двукратным нанесением риски одного направления при повороте шпинделя на 180° Если риски не совпадают, то расстояние между рисками равняется половине погрешности в совпадении осей. Совпадение рисок указывает на правильность нулевого положения алмазного наконечника. С помощью такого приспособления, как и с помощью станочного циркуля, можно наносить риски прямых линий, а также риски дуг различных радиусов из любой заданной точки. По мере износа алмаз наконечника подвергается многократной заправке.

В некоторых случаях для разметки могут применяться алмазные наконечники профилемеров и профилографов.

Нанесение линейных штрихов на различных прямолинейных и круговых шкалах, а также цилиндрических лимбах и секторах производится с помощью специальных резцов (рис. 27).

Резцы закрепляют или непосредственно в конусе шпинделя (тип а), или в сверлильный или расточной патрон.

При использовании резцов со смещенной режущей кромкой от оси вращения шпинделя (тип б) необходимо закрепление шпинделя от

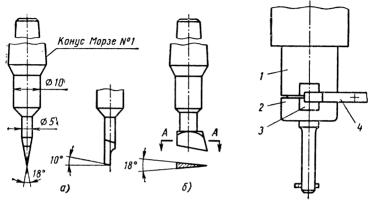


Рис. 27. Специальные резцы для нанесения штрихов

Рис. 28. Способ закрепления шпинделя от поворота

возможного поворота. Это выполняют (рис. 28) с помощью двух алюминиевых прокладок 3 и струбцины 4, которые связывают шпиндель 2 с пинолью 1.

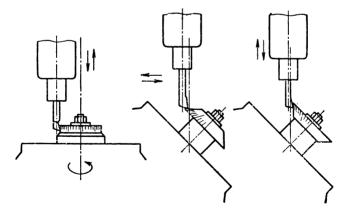


Рис. 29. Способ нанесения шкал на цилиндрических и конпческих лимбах на поворотных столах

Схемы установок деталей на поворотных столах для нанесения шкал на цилиндрических к конических лимбах показаны на рис. 29. Длины рисок отмечаются по отсчетно-измерительному устройству станка. В случае нанесения рисок, не имеющих выхода к краю детали

(глухих), следует применять пружинный керн. В этом случае отпадает необходимость поднимать и опускать пиноль шпинделя для каждой риски, а достаточно поднимать разметочный наконечник поворотом кулачкового диска.

#### Другие операции, выполняемые на координатно-расточных станках

Возможности использования координатно-расточных станков для механической обработки деталей очень широкие (табл. 70). Целесообразность того или иного вида обработки детали на координатно-расточном станке определяется заданной точностью обработки и стоимостью ее.

70. Некоторые редкие виды работ, выполняемые на координатно-расточных станках

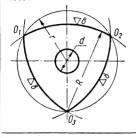
выполниемые на координатно-расточных станках							
Содержание операции и эскиз	Метод выполнения и последовательность переходов						
Обработка внутренних (закрытых) бобышек  а) бобышек	Если возможно, то оправку с резцом вводят в отверстие при смещении шпинделя с оси отверстия. Если вылет резца с оправкой больше отверстия, то резец закрепляется после ввода оправки в отверстие.  а — способ применим при сравнительно нешироких торцах. Режущая кромка должна быть перпендикулярной оси вращения шпинделя. Выполняется на малых оборотах и ручной подаче, не допускающих вибрации и дробления.  В конце выполнения операции следует сделать выдержку в несколько оборотов шпинделя без осевой подачи;  б — подрезку торца производят путем перемещения стола и салазок (шпиндельной бабки) в радиальных направлениях без осевой подачи шпинделя. Оправку закрепляют непосредственно в шпинделя; державку с резцом устанавливают в расточной патрон с механической радиальной подачей. Перед растачиванием ось отверстия совмещается с осью вращения шпинделя						
Обработка узкого глу- бокого паза	Резец устанавливают в возможно короткую оправку. Обработку предварительно профрезерованного паза ведут за несколько проходов. Вторую стенку паза обрабатывают правым подрезным резцом, установленным в противоположную сторону гнезда оправки в продольном направлении паза. Ширину и параллельность паза замеряют блоком плоских концевых мер						

Продолжение табл. 70

#### Содержание операции и эскиз

Метод выполнения и последовательность переходов

Обтачивание поверхности, представляющей собой участок дуги окружности



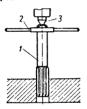
Предварительно обработанную заготовку устанавливают по центру горизонтального стола отверстием d.

Обточку ведут левым подрезным резцом.

установленным в расточном патроне.

Обработку каждой поверхности радиусом R производят поочередно из точек  $O_1$ ,  $O_2$ ,  $O_3$ , отстоящих от центра стола на величину r через  $120^\circ$  от первого положения

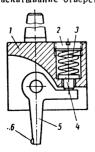
#### Ручное развертывание отверстия



Применяют в случаях, когда невозможно окончательное растачивание и использование прецизионных разверток. Способ малопроизводителен, но обеспечивающий хорошее качество отверстия.

Развертку / вращают вручную воротком 2; направление развертке дают подпираемым центром 3 в центровое отверстие хвостовика развертки. Припуск на развертывание не более 0,1 мм. Смазка — веретенное масло

## Раскатывание отверстий



Раскатывание отверстий производят для доведения чистоты поверхности отверстия до 8—9-го класса. Величина уплотнения поверхности составляет 0,008—0,01 мм, что соответствует увеличению диаметра 0,016—0,02 мм. отверстия

Раскатывание осуществляют в несколько проходов, после каждого прохода замеряют диаметр отверстия. Режимы раскатывания приведены в табл. 73.

Оправка для раскатки состоит из корпуса 1 с цилиндрическим хвостовиком для закрепления в расточном патроне, рычага 5 со сферическим наконечником 6. Усилие на рычаге регулируется гайкой 2, поджимающей пружину 3 и ограничительный стержень 4.

Раскатку отверстий рекомендуется производить при скорости 20 м/мин с обильным

охлаждением веретенным маслом.

Сферический наконечник может быть изготовлен из шарикоподшипника, а еще лучше из твердого сплава или алмаза

Продолжение табл. 70

Содержание операции и эскиз	Метод выполнения и последовательность переходов
Обработка фасонного гнезда	Резец, режущая часть которого изготовлена по форме профиля, устанавливается в расточной патрон. Рабочую подачу осуществляют подачей пиноли шпинделя. Предварительную обработку можно производить за несколько проходов, окончательную — обязательно по всему профилю фасонной части выемки. Число оборотов шпинделя минимальное.  Резец смазывать натуральной олифой

# Режимы резания

Режимы резания выбирают в зависимости от обрабатываемого матернала, материала режущей части резца, заданной чистоты и жесткости системы шпиндель—инструмент—деталь.

Период стойкости резца следует учитывать при выборе режима резания в случаях серийного производства, а также при относительно большой обрабатываемой поверхности (глубокие и большого диаметра отверстия).

	D					
<i>i</i> 1.	Рекоменлуемые	пежимы	резания	при	растачивании	пезцами

		Скорость резания и в м/мин в зависимости от обрабаты- ваемого материала					в жж/об	резания	
Вид обработки	Материал резца	Сталь			4.11		v	la p	
Оорасстки	posta	MAF- Kas	твер- дая	Чугун	Силумин	Латунь	Подача	Глубина <i>t</i> в мм	
Предва- ритель- ная	Сталь марки Р18	18	15	18	75	50	0,03-0,16	0,1-2,0	
Чисто- вая		24	20	20	150	90	0,02-0,06	0,05— 0,2	
Черно- вая и чистовая	Твердый сплав	60	45	55	350	95	0,03-0,04	0,1-2,0	

В табл. 71 приведены скорости резания, величины подач и диапазон припусков взависимости от обрабатываемого материала резца, рекомендуемые Ленинградским оптико-механическим объединением для станков с шириной стола до 630 мм.

Для станков, имеющих повышенную жесткость, рекомендуются режимы резания, приведенные в табл. 72 (по данным фирмы «СИП»).

79.	Режимы	пезания.	рекоменлуемые	пля	станка	«Гидроптик-6А»

	режу- резца	Скорость резания <i>и</i> в <i>м/м</i> в зависимости от обрабат ваемого материала			абаты-	в мм/об	резания
Вид обработки	Вид обработки Бра		Сталь		ин	S	
	Материал щей части	МЯГ- Кая	твер- дая	Чугун	Силумин	Подача	Глубина t в мм
Получистовая, диаметр: до 50 мм 50-300 мм	Сталь марки Р18	20-30	18-25	_	_	0,1	3-4 6-7,5
до 50 лілі 50—300 мм	Твердый сплав	_	_	60-80	150— 250		3-6 10-15

Расчет режимов резания во всех случаях, имеющих отличие от рекомендуемых, следует производить по формулам и таблицам, приведенным в гл. 3.

Режимы раскатывания отверстий и тонкого фрезерования на координатно-расточных станках приведена в табл. 73 и 74.

73. Режимы раскатывания отверстий

Обрабатываемый материал	метр в за от диаме батываем	и на диа- висимости гра обра- ого отвер- гия	Макси- мальное число оборотов шпинделя	Подача s в <i>мм/об</i>	
	До 12 мм	До 12 мм От 12 до 30 мм			
Мягкая сталь Алюминиевые и цинковые сплавы Латунь Бронза	0,008 0,02 0,02 0,015	0,015 0,03 0,03 0,025	500 600 500 600	0,03 0,06 0,03 0,06	

# 74. Режимы резания при фрезеровании на координатно-расточных станках

. Вид	Материал	Скорость резания <i>и</i> в <i>м/мин</i> в зависимости от обрабатываемого материала			в м/мин в зависимости от обрабатываемого материала	висимости ываемого		Подача на	Глубина
фрезеро- вания	зубьев фрезы	Ста	аль		4н	зуб`s <sub>2</sub> в <i>мм</i>	резания <i>t</i> в мм		
		мяг- кая	твер- дая	Чугун	Силумин				
Предва- ритель-	Сталь	20	12	18	200	0,03-0,05	0,20-0,30		
ное Чисто- вое	марки Р18	25	15	20	240	0,01-0,02	0,05-0,1		
Предва- ритель-	Твердый	55	40	60	300	0,004-0,008	0,20-0,40		
ное Чисто- вое	сплав	60	45	70	450	0,002-0,004	0,05-0,20		

## ГЛАВА 4

# КАЧЕСТВО РАСТАЧИВАНИЯ

Основными параметрами, определяющими качество растачивания, являются точность геометрии и расположения отверстий и чистота обработанных поверхностей.

#### точность обработки

Государственным стандартом установлено 10 классов точности: 1, 2, 2a, 3, 3a, 4, 5, 7, 8, 9.

Характер соединения двух деталей определяется так называемой посадкой. Посадки бывают подвижными: скользящая (C), движения  $(\mathcal{A})$  ходовая (X) легкоходовая (J), широкоходовая (III): неподвижные: горячая  $(\Gamma p)$ , прессовая 1-я  $(\Pi p1)$ , прессовая 2-я  $(\Pi p2)$ , прессовая  $(\Pi p3)$ , прессовая  $(\Pi p3)$ , прессовая  $(\Pi p3)$ , и переходные: глухая  $(\Gamma)$ , тугая (T), напряженная (H) и плотная (H).

Отклонения от номинальных размеров в чертежах указываются цифровыми величинами или буквенными обозначениями посадок. В первом случае вычисляют предельные размеры, а во втором — цифровые величины отклонений находят в таблицах допусков соответствую-

щей системы.

В машиностроении приняты две системы допусков: система отверстия и система вала.

По системе отверстия для всех видов посадок, отнесенных к определенному классу точности и определенному интервалу номинальных диаметров, диаметр отверстия имеет постоянные предельные отклонения, а различные посадки обеспечиваются за счет изменения предельных отклонений вала.

Система вала, наоборот, характеризуется постоянными предельными отклонениями диаметра вала для всех посадок одного и того же класса точности и того же интервала номинальных диаметров, а различные посадки обеспечиваются за счет изменения предельных отклонений отверстия.

В машиностроении чаще имеет применение система отверстия, так как обеспечивать нужную посадку за счет обработки вала практически проще.

Ниже приводятся таблицы допусков по 1, 2 и 3-му классам точности (табл. 1—16).

Повышение точности обработки, если оно не определяется конструктивными или технологическими требованиями на обрабатываемую деталь, недопустимо, так как вызывает удорожание обработки. В связи с этим введено понятие экономической точности различных методов обработки (табл. 16).

### 1. Наименование стандартных посадок и обозначение полей допусков отверстий и валов

				Систем	иа отвер	стия					C	истема	а вала		
		1	2	2 <b>a</b>	3	3a	4	5	1	2	2a	3	3a	4	5
Наименование посадок	Группа посадок	060	значе	ния пол	ей допу	сков от	верст	ий		Обоз	значения	поле	й допус	ков вал	ia
		A <sub>1</sub>	A	A 2a	A 3	A 3a	A4	A <sub>5</sub>	В <sub>1</sub>	В	B <sub>2</sub> a	В	Вза	B <sub>4</sub>	B <sub>5</sub>
			бозн	ачение п	олей до	пусков	вала		0	бозна	чения г	олей	допуск	в отвер	стий
Прессовая 3-я			_		Пр3 <sub>3</sub>		_	_	_	_	_	_	_	_	_
Прессовая 2-я		Пр2,	_	Пр2 <sub>2</sub> а			_	_	_	_	П <b>р</b> 2 <sub>2</sub> <b>a</b>	_	_	_	
Прессовая 1-я	С натягом		_	Пр1 <sub>2а</sub>	$\Pi p1_3$		-		_	_		_			-
Горячая			Гр			_		_	_	Гр	-	_	_	_	-
Прессовая		_	Пр	-	_	_	-		-	Пр		_	_	-	-
Легкопрессовая			Пл	_	-	_	-	–		-	-	-	_	_	-
Глухая		$\Gamma_{1}$	r	Γ <sub>2</sub> α	-	-	-		$\Gamma_{1}$	Γ	Γ <sub>2</sub> α	-	_	_	-
Тугая	Пере-	$T_1$	T	T 20	-		-	-	$T_1$	τ	T <sub>2a</sub>	-	_	_	-
Напряженная	ходные	$H_{1}$	Н	$H_2$	-	_	-	-	<i>H</i> <sub>1</sub>	Н	H <sub>2a</sub>		_	_	-
Плотная		$\Pi_{1}$	Π	П <sub>2</sub> а	-	_	-	_	$\Pi_{1}$	Π	П2а	_		_	_
Скользящая		$c_{1}$	С	C 20	Ca	$c_{sa}$	C4	C <sub>5</sub>	$c_{1}$	C	C 20	C3	$C_{3a}$	C <sub>4</sub>	C <sub>5</sub>
Движения		$\mathcal{I}_{1}$	Д		_		-	-	$\mathcal{I}_{1}$	Д	_				
Ходовая		$X_1$	X	X 2a	X 3	_	X 4	$X_5$	1	X	_	X 3	_	X 4	$X_5$
Легкоходовая	С зазором	_	Л Ш	_		_	<i>Л</i>	_	_	Л Ш	_		_	<i>Л</i> 4	_
Широкоходовая Тепловая ходовая		_	ТX	_	Ш <sub>3</sub>	_	Ш <sub>4</sub>	_	_	<u>ш</u>	_	Ш <sub>3</sub>	_	Ш <sub>4</sub>	-

# 2. Предельные отклонения валов и отверстий в $m\kappa$ посадок 1-го класса точности системы отверстий для диаметров от 1 до $500~m\kappa$

	87					Интер	валы но	минальн	ых диа	метров	в мм						
Посадки	Отклонения	От 1 до 3	Св. 3 до 6	Св. 6 до 10	Св. 10	Св. 18 до 30	Св. 30 до 50	Св. 50 до 65	Св. 65 до 80	Св. 80 до 100	Св. 100 до 120	Св. 120 до 140	Св. 140 до 160	Св. 160 до 180	Св. 180 до 260	Св. 260 до 360	Св. 360 до 500
A 1	н. в. +	0 6	0 8	0 9	0 11	0 13	0 15	18	) 3	2	)		0 24		0 27	0 30	0 35
Пр21	в. + н. +	20 15	24 19	29 23	36 28	44 35	54 43	66 53	72 59	85 71	94 79	110 82	118 100	126 108	_	=	
$\Pi p I_1$	в. + н. +	17 12	20 15	25 19	31 23	37 28	45 34	54 41	56 43	66 51	69 54	81 63	83 85	86 68	=	=	
$\Gamma_{\mathbf{i}}$	в. + н. +	10 6	13 8	16 9	20 11	24 13	28 16	33 19	3	38 23	3		45 26		52 30	58 35	65 40
T 1	в. + н. +	8 4	10 5	12 6	15 7	17 8	20 9	24 10	4 )	28 12	3		32 14		36 16	40 18	45 20
$H_1$	в. + н. +	5 1	6 1	8 2	10 2	12 2	14 2	16	3 3	19	3		22 4		25 4	28 4	32 5
$\Pi_1$	в. + н. +	2 2	3 2	4 3	5 3	6 3	7 4	8 5		9			10 7		11 8	13 9	15 10
C <sub>1</sub>	В.	0 4	0 5	0 6	0 8	0 9	0 11	( 13	3	) 15	)		0 18		0 20	0 22	0 25
Д1	в. —	3 8	4 9	5 11	6 14	7 16	9 20	10 23		15 27	2		14 32		16 36	18 40	20 45
X 1	в. — н. —	6 12	10 18	13 22	16 27	20 33	25 41	3( 49		36 58	3		43 68		50 79	56 88	68 108
	Прим	ечан	ия: 1.	Откло	нения в	ала Пр2	совпа	дают с	отклоне	ниями	вала	S5 no	ISA.				

Примечания: 1. Отклонения вала  $\Pi p 2_1$  совпадают с отклонениями вала S 2. Отклонения вала  $\Pi p 1_1$  совпадают с отклонениями вала r 5 по ISA.

3. Предельные отклонения валов и отверстий в  $m\kappa$  посадок 1-го класса точности системы вала для диаметров от 1 до 500~mm

					Инте	рвалы н	оминал	ьных ди	аметров	в мм			
Посадки	Отклонения	От 1 до 3	Св. 3 до 6	Св. 6 до 10	Св. 10 до 18	Св. 18 до 30	Св. 30 до 50	Св. 50 до 80	Св. 80 до 120	Св. 120 до 180	Св. 180 до 260	Св. 260 до 360	Св. 360 до 500
B <sub>1</sub>	н. в. —	0 4	0 5	0 6	0 8	0 9	0 11	0 13	0 15	0 13	0 20	0 22	0 25
$\Gamma_1$	H. — B. —	10 4	13 5	16 6	20 8	24 10	28 12	33 14	38 17	45 20	52 23	58 27	65 30
T <sub>1</sub>	н. — в. —	8 2	10 2	12 3	15 4	17	20 5	24 5	28 6	32 7	36 8	40 9	45 10
H <sub>1</sub>	н. — в. +	5 1	7	8	10	12	14	16	19	22 3	25 3	28 4	32 5
$\Pi_1$	н. — в. +	2 4	3 5	4 6	5 7	6 8	7 9	8 10	9 12	10 14	11 16	13 18	15 20
C <sub>1</sub>	н. в. +	0 6	0 8	0 9	0	0 13	0 15	0 18	0 21	0 24	0 27	0 30	0 35
Д1	н. + в. +	3 10	4 12	5 14	6 17	7 20	9 25	10 29	12 34	14 39	16 43	18 48	20 55
X <sub>1</sub>	н. + в. +	6 16	10 22	13 28	16 34	20 41	25 50	30 60	36 71	43 83	50 96	56 108	68 131

# 4. Предельные отклонения валов и отверстий в $m\kappa$ посадок 2-го класса точности системы отверстия для диаметров от 1 до 500 $m\kappa$ (посадки с натягом)

								Интер	валы і	номина	альны	к диам	етров	в мм						
Посадки	Отклонен	От 1 до 3	Св. 3 до 6	Св. 6 до 10	Св. 10 до 18	Св. 18 до 30	Св. 30 до 40	Св. 40 до 50	Св. 50 до 65	Св. 65 до 80	Св. 80 до 100	Св. 100 до 120	Св. 120 до 150	Св. 150 до 180	Св. 180 до 220	Св. 220 до 260	Св. 260 до 310	Св. 310 до 360	Св. 360 до 440	Св. 440 до 500
А	н. в. +	0 10	0 13	0 16	0 19	0 23	2	0	3	0	3	0 <b>5</b>	4	0	4	0 <b>5</b>	5	0	6	0
Гр	н. + в. +	27 17	3 <b>8</b> 20	39 23	48 29	62 39	77 50	87 60	105 75	120 90	140 105	160 125	190 150	220 180	260 215	300 255	350 300	400 350	475 415	545 485
Пр	в. + н. <b>+</b>	18	23 15	28 18	34 22	42 28	5: 3:	2	6	5 5	85 60	95 70	110 80	125 95	145 115	165 135	195 160	220 185	260 220	300 260
Пл	в. +	16 10	21 13	26 16	32 20	39 25	4 3	7 0	5 3	5 5	7 4	0	8 5	5 8	10	)5 '5	13 10	15 10	1	70 30

 $\Pi$  р и м е ч а н и е. Для применения посадок  $\Gamma p$  и  $\Pi p$ , в особенности при массовом производстве, рекомендуется предварительная опытная проверка.

### Предельные отклонения валов и отверстий в мк посадок 2-го класса точности системы отверстий (посадки переходные и посадки с зазором)

	K								Инт	ервал	ы ном	иналь	ных д	иаметр	ов в д	им					
Посадки	Отклопения	От 1 до 3	CB. 3 40 6	Св. 6 до 10	Св. 10 до 18	Св. 18 до 30	Св. 30 до 40	Св. 40 до 50	Св. 50 до 65	Св. 65 до 80	Св. 80 до 100	Св. 100 до 120	Св. 120 до 140	Св. 140 до 160	Св. 160 до 180	Св. 180 до 220	Св. 220 до 260	Св. 260 до 310	Св. 310 до 360	Св. 360 до 440	Св. 440 до 500
Α	н. в. +	0 10	0 13	0 16	0 19	0 23	2	0 7	3	0 0	3	0 5		0 40		4	0 5	5	0 0		0 60
Γ	в. + н. +	13 6	16 8	20 10	24 12	30 15	3 1	5 8	4 2	0 0	4 2	5 3		52 25		6 3	0 0	7 3	0 5	1	80 <b>4</b> 0
T	в. + н. +	10	13	16 6	19 7	23 8	2	7 9	3 1	0 0	3 1	5 2		40 13		4	5 5	5 1	0 5	9	60 20
Н	в. + н. +	7	9 1	12 2	14	17 2	2	0 3	2	3	2	6 3		30 4		3	5 4	4	0 <b>4</b>		45 5
П	в. + н. —	3 3	4 4	5 <b>5</b>	6 6	7	8	3	1 1	0 0	1 1	2 2		14 14		1 1	6 6	1 1	8	3	20 20
С	в. + н. —	0 6	0 8	0 10	0 12	0 14	1	0 7	2	0 0	2	0 3		0 27		3	0 0	3	0 5		0 40
Д	в. — н. —	3 9	12	5 15	5 18	8 22	1 2	0 7	1 3	2	1 3	5 8		18 45		2 5	2 2	2 6	6 0	3	30 70
X	в. — н. —	8 18	10 22	13 27	16 33	20 40	2 5	5 0	3 6	0 0	4 7	0 5		50 90		10	60 05	7 12	0 5	1	80 40
Л	в. — н. —	12 25	17 35	23 <b>45</b>	30 <b>5</b> 5	40 70	5 8	0 5	10	55 )5	12	30 25		100 155		12		14 21	0	1 2	70 45
Ш	в. — н. —	18 35	25 45	35 60	45 75	60 95	7 11	5 5	14	)5  5	12 17	20		150 210		18		21 29	0	2 3	50 40
TX	в. — н. —	60 74	70 88	80 102	95 122	110 143	120 159	130 169	140 186	150 196	170 224	180 234	200 263	210 273	230 299	260 332	290 362	330 411	360 4 <b>41</b>	410 507	480 577

9

### 6. Предельные отклонения валов и отверстий в *мк* посадок 2=го класса точности системы вала (посадки с натягом)

	5							Интер	валы	номин	альны	х диаг	метров	в мм						
Посадки	Отклонения	От 1 до 3	Св. 3 до 6	Св. 6 до 10	Св. 10 до 18	Св. 18 до 30	Св. 30 до 40	Св. 40 до 50	Св. 50 до 65	Св. 65 до 80	Св. 80 до 100	Св. 100 до 120	Св. 120 до 150	Св. 150 до 180	Св. 180 до 220	Св. 220 до 260	Св. 260 до 310	Св. 310 до 360	Св. 360 до 440	Св. 440 до 500
В	В. Н. —	0 6	0 8	0 10	0 12	0 14	1	0 <b>7</b>	2	0	2	0 3	2	0 7	3	0 0	3	9 5	4	0
Гр	н. — в. —	27 13	33 15	39 17	48 22	62 30	77 40	87 50	105 65	120 80	140 93	160 113	190 137	220 167	260 200	300 240	350 285	400 335	475 395	545 465
Пр	H. — B. —	18	23 10	28 12	34 15	42 19	5 2	2 5	6 3	5 5	85 50	95 50	110 70	125 85	145 100	165 120	195 145	220 170	260 200	300 240

Примечание. Для применения посадок  $\Gamma p$  и  $\Pi p$ , в особенности при массовом производстве, рекомендуется предварительная опытная проверка.

## 7. Предельные отклонения валов и отверстий в мк посадок 2-го класса точности системы вала (посадки переходные и посадки с зазором)

					Инте	рвалы і	юминал	ьных ди	аметров	в мм			
Посадки	Отклонения	От 1 до 3	Св. 3 до 6	Св. 6 до 10	Св. 10 до 18	Св. 18 до 30	Св. 30 до 50	Св. 50 до 80	Св. 80 до 120	Св. 120 до 180	Св. 180 до 260	Св. 260 до 360	Св. 360 до 500
В	в. —	0 6	0 8	0 10	0 12	0 14	0 17	0 20	0 23	0 27	0 30	0 <b>3</b> 5	0 40
F	н. — в. —	13 2	1 <b>6</b> 3	20 4	24 5	<b>3</b> 0 6	35 7	40 8	45 10	52 12	60 15	70 18	80 20

Продолжение табл. 7

					Инте	рвалы і	юминал	ьных ди	аметров	в мм			
Посадки	Отклонения	От 1 до 3	Св. 3 до 6	Св. 6 до 10	Св. 10 до 18	Св. 18 до 30	Св. 30 до 50	Св. 50 до 80	Св. 80 до 120	Св. 120 до 180	Св. 180 до 260	Св. 260 до 360	Св. 360 до 500
T	H. —	1 <b>0</b>	13	16	19	23	27	30	35	40	45	50	<b>60</b>
	B. —	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
Н	н. —	7	9	12	14	17	20	23	26	30	35	40	45
	в. —	3	4	4	5	6	7	8	9	10	11	12	15
П	H. —	3	<b>4</b>	5	6	7	8	10	12	14	16	18	20
	B. +	7	9	11	13	16	18	20	23	27	30	35	40
С	н.	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
	в. +	10	13	16	19	23	<b>27</b>	30	35	40	45	50	60
Л	H. +	3	4	5	6	8	10	12	15	18	22	26	30
	B. +	13	17	21	25	30	35	<b>42</b>	<b>50</b>	60	70	80	90
Х	H. +	8	10	13	16	20	25	30	40	50	60	70	80
	B. +	22	27	33	40	50	60	70	90	1 <b>9</b> 5	120	140	160
Л	н. +	12	17	23	30	40	50	65	80	100	120	140	170
	в. +	30	<b>40</b>	50	60	80	95	115	140	170	200	230	270
Ш	‡	18 38	25 50	35 65	45 80	60 105	75 125	95 155	120 190	150 230	180 270	210 310	250 365

### 8. Предельные отклонения валов и отверстий в $m\kappa$ посадок 2a класса точности системы отверстия для диаметров от 1 до 500~mm

'	<b>B</b>							Ин	гервал	ы ном	иналь	ных д	иаметр	ов в .	им					
Посадки	Отклонения	Or 1 40 3	Св. 3 до 6	Св. 6 до 10	Св. 10 до 18	CB. 18 40 24 CB. 24	CB. 30 To 40 CB. 40 Ao 50	Св. 50 до 65	Св. 65 до 80	Св. 80 до 100	Св. 100 до 120	Св. 120 до 140	Св. 140 до 160	Св. 160 до 180	Св. 180 до 220	Св. 220 до 260	Св. 260 до 310	Св. 310 до 360	Св. 360 до 440	Св. 440
A 2a	н. в. +	0 14	0 18	0 22	0 27	0 33	0 39	4	0 <b>6</b>	5	0		0 <b>63</b>		7	0 <b>3</b>	8	0 4	,	0
Пр22а	в. + н. +	32 18	41 23	50 28	60 33	74 81 41 48	99 109 60 70	133 87	148 102	178 124	198 144	233 170	253 190	273 210	308 236	356 284	431 350	471 390	557 460	637 540
Пр12а	в. + н. +	24 15	31 19	38 23	46 28	56 35	68 43	83 53	89 59	106 71	114 79	132 92	140 100	148 108	168 122	186 140	222 170	242 190	283 220	315 252
$\Gamma_{2a}$	в. + н. +	15 6	20 8	25 10	30 12	36 15	42 17	5 2	0 0	5 2	8 3		67 27		7 3	8 1	9	0 6		02 40
T 2a	в. + н. +	=	16 4	21 5	25 7	29 8	34 9	4	1	4	8 3		55 15		6	4 7	7 2	4		35 23
H <sub>2a</sub>	в. + н. +	10	13 1	16 1	19 1	23 2	27 2	3	2 2	3	8		43 3		5	1 4	5	8 <b>4</b>		57 5
П2а	в. <del>+</del> н. <del>-</del>	7 2	9 3	10 5	12 6	13 8	15 10	1 1	8 2	2	0 5		22 18		2 2	4 3	2 2	7 7		31 31
C2a	в. н. —	0 9	0 12	0 15	0 18	0 21	0 25	3	0	3	0		0 40		4	0 7	5	0		0
X <sub>2a</sub>	в. — н. —	6 20	10 28	13 35	16 43	20 53	25 64	30	0	3	6		43 106		5 12	0 2	5 13	6	1	68 65

# 9. Предельные отклонения валов и отверстий в $m\kappa$ посадок 2a класса точности системы вала для диаметров от 1 до $500~m\kappa$

	<u>K</u>									И	терва	лы но	минал	ьных ;	диамет	ровв	мм					
Посадки	Отклонения	Or 1	CB. 3	CB. 6	до 10 Св. 10	до 18 Св. 18	До 24	до 30 Св. 30	до <del>4</del> 0 Св. 40	до 50 Св. 50	CB. 65	CB. 80	CB. 100 To 120	Св. 120 до 140	Св. 140 до 160	Св. 160 до 180	Св. 180 до 220	Св. 220 до 260	Св. 260 до 310	Св. 310 до 360	Св. 360 до 440	Св. 440 до 500
B <sub>2a</sub>	в. н. —	0 9	0 12	0 15	0 18	2	) [	25	)	3	0	3	0 <b>5</b>		0 40		4	0 7	5	0	(	0 52
Пр22а	н. — в. —	32 18	41 23	50 28	60 33	74 41	81 48	99 60	09 70	133 87	148 102	178 124	198 144	233 170	253 190	273 210	308 236	356 284	431 350	471 390	557 460	637 540
Г2а	н. — в. —	15 1	20 2	25 3	30 3	36	6	42	2	5	0	5	8 <b>4</b>		67 4		7	8	9	0 6	1	02 7
T2a	н. — в. +	=	17 1	21 1	25 2	29	1	34	<u>l</u> 5	4	1 5	4	8		55 8		6	4	7:	4 0	1	35 10
H <sub>2a</sub>	н. — в. +	10 4	13 5	16 6	19 8	23 10	3	27 12	?	3 1	2	3	8		43 20		5 2:	1	5	8	9	57 28
П2а	н. — в. +	7 7	9	10 12	12 15	13 20	3	15 24	5	1 2	8	3	0		22 41		24 49	<del>1</del> 9	2° 5	7	3	31 54
C <sub>2a</sub>	н. в. +	0 14	0 18	0 22	0 27	33		39		4	0	5	0 <b>4</b>		0 63		7:	0	8-	0 4	Ş	0

18. Предельные отклонения валов и отверстий в мк посадок 3-го класса точности системы отверстия для диаметров от 1 до 500 мм (прессовые посадки)

	<u> </u>						Ин	терва	лы но	миналі	ьных д	циамет	ров в	мм					
Посадкв	Отклонения	Св. 3 до 6	Св. 6 до 10	Св. 10 до 18	CB. 18 40 30	Св. 30 до 40	Св. 40 до 50	Св. 50 до 65	Св. 65 до 80	Св. 80 до 100	Св. 100 до 120	Св. 120 до 150	Св. 150 до 180	Св. 180 до 220	Св. 220 до 260	Св. 260 до 310	Св. 310 до 360	Св. 360 до 440	Св. 440 до 500
A 3	н. в. +	0 25	0 30	0 35	0 45	5	0	6	0	7	0	8	0	9	0	10	0	1:	0 20
Пр3,	в. + н. +	=	100 70	115 80	145 100	165 115	175 125	210 150	225 165	260 19 <b>0</b>	280 210	325 245	355 275	410 320	450 360	515 415	565 465	670 550	740 620
Пр23	в. + н. +	=	70 40	80 45	100 55	115 65	125 75	150 90	165 105	195 125	210 140	245 165	275 195	325 235	365 275	420 320	470 370	550 430	620 500
Пріз	в. + н. +	55 30	65 35	75 40	95 50	11 6	0	13 7	15 '5	16 9	0	185 105	200 120	230 140	250 160	285 185	305 205	365 240	395 275

Примечание. Для применения этих посадок, особенно в массовом производстве, рекомендуется предварительная опытная проверка.

### 11. Предельные отклонения валов и отверстий в мк посадок 3-го класса точности (посадки с зазором)

Сист отвер					Инте	рвалы в	оминал	ьных дв	аметров	в им				Систем	а вала
Посад- ки	Откло- нен <b>и</b> я	От 1 до 3	Св. 3 до 6	Св. 6 до <b>10</b>	Св. 10 до 18	Св. 18 до 30	Св. 30 до 50	Св. 50 до 80	Св. 80 до 120	Св. 120 до 180	Св. 180 до 260	Св. 260 до 360	Св. 360 до 500	Откло- нения	Посад- ки
Α,	н. в. +	0 20	0 25	0 30	0 35	0 45	0 50	0 60	0 70	0 80	0 90	100	120	В. — н.	В,
С.	в. н. —	0 20	0 25	0 <b>30</b>	0 35	0 <b>45</b>	0 50	0 60	0 70	0 80	0 90	100	120	н. + в.	C,
х,	в. — н. —	7 32	11 44	15 55	20 70	25 85	32 100	40 120	50 140	60 165	75 195	90 225	105 255	+ н. + в.	X <sub>3</sub>
Ш,	в. — н. —	17 50	25 65	35 85	45 105	60 130	75 160	95 195	120 235	150 285	180 330	210 380	250 440	+ н. — в.	Шз

### 12. Предельные отклонения валов и отверстий в мк посадок За класса точности

Сист отвер			Интервалы номинальных диаметров в <i>мм</i>											Система вала	
Посад- ки	Откло- нения	От 1 до 3	2   1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1										Откло- нения	Посад- ки	
Aca	н. в. +	0 40	0 48	0 58	0 70	0 84	100	0 120	0 140	0 160	0 185	0 215	0 250	В.	B <sub>3a</sub>
C <sub>3a</sub>	в. н. —	0 40	0 48	0 58	0 70	0 84	0 100	0 120	0 140	0 160	0 185	0 215	0 250	н. + в.	C <sub>3a</sub>

13. Предельные отклонения валов и отверстий в мк посадок 4-го класса точности

Γ		·													
	тема рстия				Интер	овалы н	оминаль	ных диа	метров	в мм					тема рстия
Посадки	Откло- нения	От 1 до 3	Св. 3 до 6	Св. 6 до 10	Св. 10 до 18	Св. 18 до 30	Св. 30 до 5 <b>0</b>	Св. 50 до 80	Св. 80 до 120	Св. 120 до 180	Св. 180 до 260	Св. 260 до 360	Св. 360 до 500	Откло- нения	Посадки
A4	в. в. +	<b>6</b>	0 80	100	0 120	0 140	0 170	0 200	230	0 260	300	0 340	0 380	в. — н.	B <sub>4</sub>
C4	в. н. —	0 60	0 80	100	0 120	0 140	0 170	0 200	0 230	0 260	0 300	0 340	0 380	н. + в.	C.
X4	в. — н. —	30 90	40 120	50 15 <b>0</b>	60 189	7 <b>6</b> 210	80 250	100 300	120 350	130 400	150 450	170 500	190 570	+ н. + в.	X.
Л4	в. — н. —	60 1 <b>20</b>	8 <b>0</b> 160	1 <b>0</b> 0 200	120 240	140 280	170 340	200 400	230 460	260 530	300 600	340 680	380 760	+ н. + в.	Л.
Щ.	в. — н. —	120 180	160 240	200 300	240 360	280 420	340 500	400 600	460 700	530 800	600 900	680 1000	760 1100	+ н. + в.	Ш.

14. Предельные отклонения валов и отверстий в  ${\it мк}$  посадок 5-го класса точности

Сист отвер	гема остия	Интер	рва.	лы номи	нальны	х ді	аметров в	мм
Посадки	Отклоне- ния	Or 1 go 3		Св. 3 до 6	CB. 6 40 10	t	<b>G</b> в. 10 до 18	Св. 18 до 30
Α,	н. в. +	0 120		0 160	0 200		0 240	0 280
C <sub>5</sub>	в. н. —	0 120		0 160	0 200		0 240	280
X <sub>5</sub>	в. — н. —	60 180		30 240	100 300		120 360	140 420
	гема остия	Интер	рва.	лы номи	нальны	хд	аметров в	мм
Посадки	Отклоне- ния	Св. 30 до 50		CB. 50	CB. 80		Св. 120 до 160	Св. 160 до 260
A <sub>s</sub>	н. в. +	0 <b>34</b> 0		0 400	0 460		0 530	0 600
C <sub>s</sub>	в. н. —	0 340		0 400	0 460		0 530	0 600
Х,	в. — н. —	170 500		200 600	230 700		260 800	300 900
Сис <sup>.</sup> отвер	гема остия	Интервал диам	ы н етро	юминалі ов в мм	ьных	(	Система от	зерстия
Посадки	Отклоне- ния	Св. 260 до 360		CB. 360	до 500		Отклоне- ния	Посадки
A.	н. в. +	0 680		76	0 i0		в. — н.	B <sub>8</sub>
С.	в. н. —	0 680		76	0		н. + в.	C <sub>8</sub>
Χ,	В. — н. —	340 1000		3 11	80 00		† н. † в.	X <sub>5</sub>

15. Условные обозначения допускаемых отклонений от геометрической формы и расположения плоскостей

Отклонения	Обозначение на чертеже	Пояснен <b>ие к обозн</b> ачению на чертеже
Овальность	Овальность 0,09	Овальность по Ø 40 <i>В</i> не более 0,09 мм
Непрямо- линейность	0,01	Отклонение от прямолинейно- сти образующих не более 0,01 <i>мм</i> на всей длине шейки Ø 40
	1000:500	Конусность не более 0,05 мм на 100 мм длины детали
Конусность	Конусность не волее 0,01	Разность диаметров шейки в крайних сечениях не более 0,01 мм. Уменьшение диаметра допускается только в направлении, указанном стрелкой
		Отклонение от соосности отверстия не более 0,02 мм
Несоосность	d <sub>2</sub> d <sub>1</sub> d <sub>2</sub> d <sub>3</sub> d <sub>2</sub> 0,008 d <sub>3</sub> 0,0005 d <sub>4</sub> 0,0005 d <sub>5</sub> 0,0005 d <sub>7</sub> 0,0003	Отклонение от соосности ступеней относительно диаметра $D:d_1$ не более 0,008 мм; $d_2$ не более 0,006 мм; $d_4$ не более 0,003 мм; $d_4$ не более 0,003 мм

Продолжение табл. 15

Отклонения	Обозначение на чертеже	Пояснение к обозначению на чертеже
		Биение при контроле в центрах на участках <i>А и С</i> не более 0,1 <i>мм</i> , на участке <i>В</i> не более 0,2 <i>мм</i>
Радиальное биение	729	Биение наружной поверхности относительно внутренней не более 0,2 мм
		Биение поверхностей <b>А и С</b> от- носительно <b>В</b> не более 0,05 <i>мм</i>
	2005.	Биение торца при проверке на оправке в центрах не более 0,05 <i>мм</i>
Торцовое биение	<u> </u>	Биение торца при проверке на оправке в центрах не более 0,01 мм на расстоянии 100 мм от оси
Неперпенди- кулярность	Q01:100	Отклонение от перпендикуляр- ности плоскости <i>А</i> к плоскости <i>В</i> по угольнику не более 0,01 мм на длине 100 мм

Продолжение табл. 15

Отклонения	Обозначение на чертеже	Пояснение к обозначению на чертеже
Непараллель-	### 0.02   1 2	Непараллельность осей Отвер- стий 1 и 2 не более 0,02 мм
ность	1 2 3	Непараллельность осей отверстий 1 и 3 относительно оси 2 не более 0,03 мм
		Непараллельность оси отверстий относительно базовой поверхности не более 0,01 мм
Непараллель- ность	A Total B	Отклонение от параллельности плоскости <i>А</i> относительно опорной плоскости <i>В</i> не более 0,02 <i>мм</i>
	A Posizos	Отклонение от параллельности плоскости <i>А</i> к плоскости <i>В</i> не более 0,02 мм на длине 300 мм
Неплоскост- ность (непрямо- линейность в любом направлении)	A 0,02:100	Отклонение от плоскости поверхности <i>А</i> не более 0,02 <i>мм</i> на длине 100 <i>м</i> .и
Несимметрич- н <b>ос</b> ть		Несимметричность паза относи- тельно наружной поверхности ци- линдра не более 0,1 <i>мм</i>

16. Экономическая точность методов обработки

Метод обработки	Класс точ	шости	Сред- няя эконо- миче- ская точ- ность в мм	Пределы колебаний в <i>мм</i>
	Средняя экономи- ческая точность	Пределы колебаний	для	размеров 50—80 <i>мм</i>
Обточка, растачивание, зенкерование: черновые чистовые точные	5 4 3	4-7 3-4 2a-3a	0,4 0,2 0,06	0,2-0,8 0,12-0,2 0,03-0,12
Тонкая обточка и рас- точка	2.	1-2a	0,02	0,01-0,03
Фрезерование: черновое чистовое	4 3	3a—5 2a—4	0,2	0,12-0,4
Сверление	5	4-7	0,4	0,2-0,8
Развертывание чистовое	2	1-2a	0,03	0,01-0,05
Протягивание чистовое	2	1-2	0,03	0,01-0,03
Шлифование; точное тонкое	2 1-го класса точности	1-2a 1-2	0,02 0,02	0,01-0,03 0,01-0,03
Притирка	1-го класса точности	_	-	_

#### ЧИСТОТА ОБРАБОТАННОЙ ПОВЕРХНОСТИ

Согласно Государственному стандарту существует 14 классов чистоты обработанной поверхности.

Чистота поверхности при расточке зависит от величины подачи инструмента на один оборот шпинделя, величины радиуса закругления вершины резца, углов заточки резца, величины затупления (износа) режущих граней инструмента, жесткости системы СПИД (станок—приспособление—инструмент—деталь) и других различных факторов.

В табл. 17 приводится зависимость между видами обработки, классами чистоты поверхности и классами точности.

						F	(лассі	ы чис	тоты						Классы	точности
Виды обработки	□ □	⊽2	<b>⊽3</b>	<b>▽4</b>	<b>▽</b> 5	<b>▽</b> 6	<b>⊽7</b>	<b>⊘8</b>	<b>⊅</b> 9	⊽10	⊽11	⊽12	▽13	▽14	экономи- ческой	достигае мой
Подрезка торцов: черновая чистовая															5—7 2—5	2
Сверление																
Зенкерование: черновое чистовое															4—7	3
Растачивание: черновое чистовое тонкое								. 4 .							57 25 2	1
Развертывание: чистовое тонкое															2	1

							Класс	ы чи	стоты						Классы	точности
Виды сбработки	⊽1	∇2	<b>73</b>	⊽4	<b>▽</b> 5	<b>▽</b> 6	<b>⊽7</b>	⊽8	∇9	▽10	⊽11	▽12	⊽13	<b>▽14</b>	экономи- ческой	достигае- мой
Фрезерование: черновое чистовое тонкое															5—7 4—7 3	2a
Нарезание резьбы мет- чиком															2—3	_
Калибрование шариками и роликами: после сверления и растачивания после развертывания и чистового растачивания												*			2—3	1
Раскатывание															2—3	1

#### ПРОВЕРКА КАЧЕСТВА РАСТОЧКИ

Для успешного проведения контрольно-измерительных операций в хорошо организованном расточном участке имеется поверочная плита высокого класса точности, установленная на деревянной или металлической опоре. Размеры поверочной плиты определяются габаритными размерами обрабатываемых на расточных станках деталей.

В качестве необходимых принадлежностей на плите должны находиться установочный угольник, пустотелые и прямоугольные призмы. Комплект измерительного инструмента должен состоять из различной высоты штангенрейсмусов с державками для индикаторов, комплекта плоскопараллельных плиток, различных индикаторов, нутромеров и т. л.

Предельный или специальный инструмент получают в инструментальных раздаточных кладовых в необходимых случаях для проверки отдельных параметров обработанной детали.

На контрольном рабочем месте в качестве постоянного должен быть комплект контрольных валиков.

#### Методы контроля точности обработанных деталей

Плоские поверхности проверяют различными способами: с помощью лекальной линейки, поверочной линейки, индикатора. Лекальной линейкой прямолинейность плоскости определяют «на просвет» т. е.

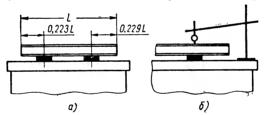


Рис. 1. Способы проверки плоскостей: а = при помощи плоскопараллельных плиток; б == при помощи индикатора

величина непрямолинейности определяется по величине просвета (щели) между мерительной плоскостью лекальной линейки и проверяемой плоскостью. Поверочной линейкой плоскости проверяют с помощью краски (берлинская лазурь или сажа), которую наносят на плоскость линейки тонким слоем, а затем линейку накладывают померности и на проверяемую плоскость, слегка перемещают и по равномерности следов краски (контакту) на плоскости определяют ее качество.

Открытую плоскость детали можно проверять непосредственно на поверочной плите также с помощью контакта на краску или при помощи плоскопараллельных плиток.

Плоскость сплошных поверхностей можно проверять по величине зазора, измеряемого плоскопараллельными плитками, между проверяемой плоскостью и поверочной линейкой (рис. 1, а). Для этого

поверочную линейку кладут на две одинаковые по размерам плитки на расстояниях от концов 0,223 ее длины, а затем проверяют величину зазора в различных местах. Изменение величины зазора от первоначально установленной будет указывать на отклонение в точности измеряемой плоскости.

Ту же плоскость можно проверить и с помощью индикатора на стойке (рис. 1, 6). Перемещая стойку вдоль линейки по измеряемой плоскости так, чтобы измерительный штифт все время касался ее, можно наблюдать за отклонением стрелки индикатора. Эти отклонения

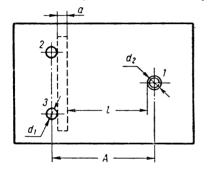


Рис. 2. Проверка системы отверстий, находящейся в одной плоскости

и характеризуют величину неплоскостности проверяемой поверхности.

Расположение осей отверстий от плоскостей детали проверяют по двум параметрам: размерной величиной их расположения и параллельностью (перпендикулярностью) их осей относительно заданной плоскости. Способы проверки приведены в табл. 18.

Проверку систем отверстий в различных деталях можно производить различными способами. Если, например, система отверстий выполнена в одной плоскости на относительно не-

большой детали (матрица вырубного штампа — рис. 2), то такую деталь проверяют с помощью плоскопараллельных плиток и контрольных оправок. Координаты отверстий желательно использовать заданные по чертежу, а в случаях невозможности, их надо пересчитывать, применяя формулы тригонометрии.

Симметричность расположения отверстия I (расстояние  $\frac{A}{2}$ ) отно-

сительно отверстий 2 и 3 можно определить, замерив расстояния между отверстиями 1 и 2 и 1 и 3.

Расстояние l легко замерить набором плоскопараллельных плиток с применением параллельной точно измеренной плитки (показана пунктиром). В этом случае  $A=l+a imes \frac{d_1}{2}+\frac{d_2}{2}$ .

Систему отверстий, выполненных вне зависимости от базы, следует проверять с установкой детали на два домкрата и угольника или, если позволяет деталь, на три домкрата. В некоторых случаях небольшие детали можно устанавливать с помощью вставленных контрольных валиков в разноудаленные от базы отверстия и набора плоскопараллельных плиток.

Во всех случаях надо иметь в виду, что правильное применение при контрольных работах плоскопараллельных плиток, чувствительных индикаторов, высокого класса контрольных плит, призм и угольников обеспечивает высокое качество контроля растачиваемых деталей.

Возможные погрешности обработки отверстий, причины их возникновения и способы их устранения приведены в табл. 19.

18. Способы проверки расположения отверстий

Эскиз проверки	Что проверяется	Принадлежность и инструмент	Способ проверки
		Поверочная плита, па- раллельные подкладки, штангенрейсмус с держав- кой и индикатором, кон- трольный валик	Деталь устанавливают базовой поверхностью на параллельные (комплектные) подкладки. Индикатором, установленным на штангенрейсмус, проверяют по максимальному отклонению стрелки высоту обоих концов валика от плиты. Разница в показаниях стрелки указывает величину непараллельности отверстия от плоскости
	Параллельность и размер оси от- верстия от плоско- сти	Поверочная плита, па- раллельные подкладки, контрольный валик, пло- скопараллельные плитки	Набором (блоком) плоскопараллель- ных плиток проверяется параллельность и размер оси отверстия от плоскости
		Поверочная плита, па- раллельные подкладки,  контрольный валик, пло- скопараллельные плитки,  штангенрейсмус с индика- тором	К набору плоскопараллельных плиток размером $H+\frac{D}{2}$ подводится штифт индикатора и устанавливается с небольшим натягом в нулевое положение циферблага. Сравнивая с максимальным отклонением стрелки индикатора при перемещении по валику, определяют действительный размер и параллельность расположения отверстия от поверхности

Эскиз проверки	Что проверяется	Принадлежность и инструмент	Способ проверки
	Расстояние и па- раллельность от- верстия относи- тельно плоскости, не являющейся установочной	Валик по диаметру отверстия, контрольная линейка, набор плоскопараллельных плиток	Размер H — расстояние между образующей цилиндра валика и плоскостью контрольной линейки проверяется набором плоскопараллельных плиток. Проверкой в двух точках определяют отклонение в параллельности
	Расстояние и па- раллельность ме- жду отверстием и боковой плоско- стью	Угольник, валик, под- ставка с индикатором, на- бор плоскопараллельных плиток	Угольник устанавливают к плоскости детали. Размер А проверяют набором плоскопараллельных плиток. Параллельность отверстия относительно боковой плоскости проверяют индикатором, закрепленным в подставке, устанавливаемой к плоскости угольника
	Соосность двух отверстий	Контрольный втулка	В расточенные отверстия вводят контрольный валик. При соблюдении соосности отверстий в корпусе валик легко входит и вращается в отверстиях

Эскиз проверки	Что проверяется	Принадлежность и инструмент	Способ проверки		
	Соосность двух отверстий	Валики, индикатор с державкой	На один из валиков, вставленных в отверстия, закрепляют индикатор 2 при помощи державки <i>I</i> . Лапку индикатора устанавливают с небольшим натягом. Вращая валик с индикатором, определяют величину отклонения стрелки. Величина смещения <i>а</i> будет соответствовать половине величины отклонения стрелки. Рекомендуется проверять в двух точках, перемещая валик с индикатором в осевом направлении		
		Штангенциркуль	Штангенциркулем с ножевидными губками замеряют расстояние между отверстиями $t$ . Размер $A=t+\frac{d_1}{2}+\frac{d_2}{2}$		
	Расстояние между осями отверстий	Валики, плоскопарал- лельные плитки	Расстояние между плотно вставленными в отверстия валиками проверяется набором плоскопараллельных плиток. Размер $A=l+\frac{d_1}{2}+\frac{d_2}{2}$		

Эскиз проверки	Что проверяется	Принадлежность и инструмент	Способ проверки
	Расположение отверстий на одной высоте от базовой плоскости	Валикн, штангенрейс- мус, индикатор	Расстояние до верхней образующей цилиндра валика проверяется с помощью штангенрейсмуса на плите. Для более точных измерений в штангенрейсмус устанавливают рычажный или часового типа индикатор
d+10 mm	Пересечение осей отверстий, распо- ложенных в раз- личных направле- ниях	Валики со срезанными до половины диаметра концами	Валики соответствующих диаметров вводят в отверстия детали до пересечения срезанными плоскостями. Легкое без на- личия зазора перекрытие срезанных пло- скостей указывает на пересечение осей отверстий

Эскиз проверки	Что проверяется	Принадлежность и инструмент	Способ проверки
	Перпендикуляр- ность осей отвер- стий	Валики, державка с индикатором, упор	На валик / устанавливают державку 2 с индикатором. После соприкосновения штифта индикатора со вторым валиком 3 на первом валике закрепляют кольцевой упор 4. Замечая величину максимального отклонения стрелки при поворачивании индикатора, определяют по разнице ее величину неперпендикулярности валика 3 на длине /
	Расстояние от оси отверстия до торца бобышки или плоскости	Валик, плитка, набор плоскопараллельных пли- ток	К торцу бобышки прикладывают параллельную с определенным размером плитку 1. Размер 1 измеряют при помощи плоскопараллельных плиток. Размер $A=l\!+\!a$

Эскиз проверки	Что проверяется	Принадлежность и инструмент	Способ проверки
	Перпендикуляр- ность торца бо- бышки к оси от- верстия	Шаблон на перпендику- лярность	Торцовая плоскость М валика выпол- няется строго перпендикулярно оси цилиндра d. Наличие неперпендикуляр- ности f определяют плоским щупом или на «окраску»
	Перпендикуляр- ность торца бо- бышки и оси сквозного отвер- стия	Угольник, валик, дер- жавка с индикатором	Индикатор при помощи державки 3 закрепляют на валике 2, который пропускают в отверстие детали до упора в угольник 1. По отклонению стрелки при вращении валика с индикатором определяют величину неперпендикулярности торца от оси отверстия. В зацентровку валика со стороны угольника рекомендуется ставить на тавоте (техническом вазелине) небольшой шарик для предупреждения осевых перемещений валика
	Размер отвер- стия или расстоя- ний между отвер- стиями	Плоскопараллельные плитки с приспособлением для набора блока	Необходимый размер набирают из пло- скопараллельных плиток с учетом раз- мера двух мерительных губок. Зажатые в приспособлении плитки образуют как бы монолитный меритель. Приспо- собление позволит измерять внутренние и наружные размеры

# 19. Возможные погрешности обработки отверстий, наружных цилиндрических и торцовых поверхностей, причины возникновения и способы их устранения

Вид погрешности	Причины возникновения	Способы устранения
Размер отверстия вы- шел из поля допуска	Неправильная установка резца на размер	Контролировать установку резца микрометриче- скими приборами и калибрами
	Нежесткое закрепление резца и от- жим оправки (или борштанги)	Подбор наиболее жесткой оправки (борштанги) при наименьшем общем вылете. Использовать резец ква- дратного сечения
	Отклонения геометрических разме- ров инструмента	Заменить режущий инструмент
	Производилась чистовая обработка еще неостывшей детали	Производить отдельно чистовую и черновую обра- ботки. Измерять деталь после ее охлаждения
	Велик припуск под развертывание	Оставлять припуск, рекомендуемый по табл.
	Развертка имеет радиальное биение	Проверять установку развертки индикатором. Пользоваться качающимся патроном
	Неправильное измерение отверстия при пробном растачивании	Не допускать применения усилий при измерении и перекоса измерительных инструментов. Пользоваться рычажными индикаторными калибрами

Вид погрешности	Причины возникновения	Способы устранения
Размер внешней ци- линдрической поверх- ности вышел из поля	Неправильная установка резца на размер	Контролировать установку резца пробным обтачи- ванием на небольшой длине
допуска	Нежесткое закрепление резца и от- жим оправки	Применять жесткие оправки с наименьшим вылетом. Пользоваться резцами квадратного сечения
	Радиальный суппорт планшайбы не закреплен после установки резца на размер	Закреплять суппорт после установки резца на размер с повторным контролем установки после закрепления
	Неправильное измерение диаметра при пробном чистом обтачивании (пояска)	Не допускать применения усилий при измерениях. Не перекашивать измерительный инструмент
Неточность формы: а) овальность (до- пускается не бо- лее половины допуска на диа- метр)	Неравномерное распределение при- пуска по окружности	Растачивать отверстия одним резцом перед зенке- рованием или развертыванием. Увеличить число про- ходов
	Неодинаковая твердость материала по окружности	Применять резцы с углом в плане 90° и малым радиусом закругления при вершине. Производить обработку зенкерами и развертками
	Большой вес цельной многолезвий- ной развертки при работе с качаю- щимся патроном	Работать пластинчатыми развертками. Не применять тяжелых разверток
	Овальность подшипников шпинделя и втулок люнета задней стойки	Систематически проверять состояние подшипников станка. Чрезмерно большие зазоры устранять регулировкой

Вид погрешности	Причины возникновения	Способы устранения
б) конусность (до- пускается не бо- лее половины	Возрастающий отжим резца по мере выдвижения шпинделя	Работать с меньшим общим вылетом. Применять развертки, в том числе и плавающие пластинчатые. Работать подачей детали на инструмент (подача столом)
допуска на диа- метр)	Износ резца	Применять доведенный и твердосплавный инстру- мент. Ввести дополнительный проход
	Переменность зазоров во втулках расточного шпинделя и втулке люнета задней стойки при работе борштангой, имеющей конусность	Применять борштанги без конусности, производить обработку развертками. В качестве дополнительной опоры расточного шпинделя применять выносные втулки-стаканы
в) вогнутость (сед- ловидность)	Нежесткость борштанги, ее пере- менный прогиб по мере удаления от опор	Применять более жесткие борштанги. Вести растачивание при подаче столом, использовать развертки
г) бочкообразность	Непрямолинейность направляющих салазок стола и большие зазоры в них	Ремонт станка. Подтянуть клинья и прижимные планки
Неточность взаимного расположения: а) несоосность отверстий, расположенных на одной оси	Применение режимов обработки, недопустимых по жесткости инстру- мента	Уменьшить режимы обработки. Ввести дополнительные опоры оправок
	Ошибки в установке оси шпинделя по оси отверстий при растачивании с двух сторон	По возможности не применять растачивания с двух сторон. Пользоваться рекомендуемыми выверками оси шпинделя по оси отверстия при работе с двух сторон
	Неравномерная твердость материа- ла по окружности отдельных отвер- стий детали или неравномерное рас- пределение припуска	Ввести дополнительные проходы

Вид погрешности	Причины возникновения	Способы устранения
	Растачивание одного отверстия при подаче шпинделем, а другого при подаче столом	Не допускать чередования способов осуществления подач при обработке соосных отверстий
	Смещение детали в процессе обра- ботки	Улучшить надежность закрепления детали. Установить дополнительные упоры
	Прогиб борштанги от собственного веса (переменный по ее длине)	Применять внутренние люнеты как дополнительные опоры к борштангам
б) непараллель- ность отверстий	Ось борштанги непараллельна пло- скости стола и несоосна шпинделю	Проверять положение борштанги от плоскости стола в горизонтальной и вертикальной плоскостях
	При консольной обработке ось шпинделя непараллельна плоскости стола	Выверять деталь по базовым поверхностям на их па- раллельность оси расточного шпинделя при консоль- ном растачивании
	Деталь деформирована при ее за- креплении. Базовая поверхность ос- нования не является точной пло- скостью	Проверять установку детали до ее закрепления путем проверки щупом от плоскости стола. Контролировать правильность закрепления индикатором, не допуская деформации детали

### ТЕХНИКА БЕЗОПАСНОСТИ

Общие требования техники безопасности: 1. При получении, новой (незнакомой) работы требовать от мастера дополнительного инструктажа по технике безопасности.

- 2. При выполнении работы нужно быть внимательным, не отвлекаться посторонними делами и разговорами и не отвлекать других.
- 3. На территории завода (во дворе, здании, на подъездных путях) выполнять следующие правила:
- а) быть внимательным к сигналам, подаваемым крановщиками электрокранов и водителями движущегося транспорта, и выполнять их;
  - б) не находиться под поднятым грузом;
- в) не проходить в местах, не предназначенных для прохода, не подлезать под стоящий железнодорожный состав и не перебегать путь впереди движущегося транспорта;
- r) не переходить в неустановленных местах через конвейеры и рольганги и не подлезать под них, не заходить без разрешения за ограждения;
- д) не прикасаться к электрооборудованию, клеммам и электропроводам, арматуре общего освещения и не открывать дверец электрошкафов;
- е) не включать и не останавливать (кроме аварийных случаев) машин, станков и механизмов, работа на которых не поручена администрацией цеха.
- 4. В случае травмирования или недомогания прекратить работу, известить об этом мастера и обратиться в медпункт.

Специальные требования безопасности. А. Перед началом работы: 1. Привести в порядок свою рабочую одежду: застегнуть или обхватить широкой резинкой обшлага рукавов; заправить одежду так, чтобы не было развевающихся концов одежды: убрать концы галстука, косынки или платка; надеть плотно облегающий головкой убор и подобрать под него волосы.

Работа в легкой обуви (тапочках, сандалиях, босоножках) запрещается.

- 2. Внимательно осмотреть рабочее место, привести его в порядок, убрать все загромождающие и мешающие в работе предметы. Инструмент, приспособления, необходимый материал и детали для работы расположить в удобном и безопасном для пользования порядке. Убедиться в исправности рабочего инструмента и приспособлений.
- 3. Проверить, чтобы рабочее место было достаточно освещено и свет не слепил глаза. Убедиться, что напряжение местного освещения не превышает 36 в.
- 4. Если необходимо пользоваться переносной электрической лампой, проверить наличие на лампе защитной сетки, исправность шнура и изоляционной резиновой трубки. Напряжение переносных электрических ламп не должно превышать 12 а.

- 5. При работе с талями проверить их исправность, приподнять груз на небольшую высоту и убедиться в надежности тормозов, стропа и цепи.
- 6. Убедиться, что пол на рабочем месте в полной исправности, без выбоин, без скользких поверхностей и т. п., что вблизи нет оголенных электропроводов, открытых кабелей и все опасные места ограждены.

7. Сигналы крановщику должен подавать только один человек.

- 8. Строповка (зачаливание) детали должна быть надежной, чалками (канатами или тросами) только соответствующей грузоподъемности.
- 9. Перед установкой крупногабаритных деталей на плиту или на стол заранее подбирать установочные и крепежные приспособления (подставки, мерные подкладки, угольники, домкраты, прижимные планки, болты и т. д.).
- 10. При установке детали выбирать такое положение, которое позволяет обрабатывать ее с одной или с меньшим числом установок.
- 11. Заранее выбрать схему и метод обработки, учесть удобство смены инструмента и производства замеров.
- 12. Определить необходимость установки дополнительных упоров, домкратов и угольников для надежности крепления детали.
- Б. В о в р е м я р а б о т ы: 1. При заточке инструмента на наждачных сухих кругах обязательно надеть защитные очки, если при круге нет защитного экрана. Если защитный экран имеется, то не отодвигать его в сторону, а использовать для собственной безопасности. Проверить, хорошо ли установлен подручник у точила, подвести его возможно ближе к кругу, на расстояние 1—2 мм, стоять не против круга, а в полуоборот к нему, не затачивать инструмент на торцовых поверхностях круга.
- Зазор между подручником и наждачным кругом не должен превышать 3 мм.
- 2. Запрещается находиться между деталью и шпинделем станка или под деталью, подвешенной на тросах.
- 3. Не производить измерение детали и проверку чистоты поверхности во время вращения шпинделя (на ходу станка).
- 4. Следить за исправностью ограждений вращающихся частей станка.
  - 5. Не удалять стружку руками.
- При работе короткими оправками пользоваться защитными очками.
- 7. Соблюдать особую осторожность при обработке деталей с помощью летучих суппортов.
- 8. При креплении инструмента с помощью клина не допускать, чтобы клин выступал за поверхность шпинделя.

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Режимы резания металлов. М., НИИТавтопром, 1959

2. Справочник технолога машиностроителя, т. і и 2 под ред. С. И. Бабкина и др., М., Машгиз

3. Справочник металлиста, т. 5 Под ред. Аврутина С. В. и др.

Машгиз, 1961

4. Чернышев Е. И. и Чернышев В. Е. Справочник сверловщика, Машгиз, 1962.

5. Зазерский Е. И., Гутнер Н. Г., Токарь-расточник,

Л., Машгиз, 1960

6. Соболев Н. П. Разметочно-сверлильные станки и работа на них, Л., Машгиз, 1947

7. Қашепава М. Я. Современные координатно-расточные

станки. Л., Машгиз. 1961

8. Чечевицкий В. Е., Волошин А. М., Работа на координатно-расточных станках. М., Машгиз, 1954.

9. Смирнов В. К. Токарь-расточник. Профтехиздат, 1962 10. Богданов А. В. Расточное дело. Свердловск, Машгиз, 1960

- 10. Богданов А. В. Расточное дело. Свердловск, Машгиз, 1960 11. Редченко А. Г. Работа на расточных станках, Киев, Машгиз, 1955
- 12. Табаков П. М. Координатно-расточные работы. Л., Машгиз.
- 13. Фомин С. Ф. Справочник мастера токарного участка. М., Машгиз, 1964.

14. Справочник мастера механического цеха. М., Машгиз, 1960.

15. Гольдин М. М., Зуев В. Д., Пинус Л. А. и др. Наладка и эксплуатация автоматических линий из нормализованных узлов. М., изд. «Машиностроение», 1965.

### **ОГЛАВЛЕНИЕ**

Глава 1. Инструменты Режущие инструменты Резцы	3 3 3 16 31 33 38 38 38 46 46 75
Глава 2. Расточные станки и приспособления	86
Горизонтально-расточные станки Испытапие станков на точность Приспособления к горизонтально-расточным станкам Алмазно-расточные станки Приспособления к алмазно-расточным станкам Координатно-расточные станки Приспособления к координатно-расточным станкам	86 102 106 112 115 116 137
Глава 3. Работа на расточных станках	148
Работа на горизонтально-расточных станках формы отверстий и припуски на обработку Установка деталей и приспособлений на станках Установка резцов на заданный размер Способы обработки отверстий и пазов Обработка торцовых и наружных поверхностей Нарезание резьбы Режимы резания Особенности работы на алмазно-расточных станках Установка деталей и приспособлений на станках Установка деталей и приспособлений на станках Факторы, влияющие на точность обработки Выбор метода растачивания отверстий Чистовое фрезерование Разметка деталей Другие операции, выполняемые на координатно-расточных станках Станках Режимы резания выполняемые на координатно-расточных станках Режимы резания .	148 148 148 164 164 187 189 193 194 212 214 222 227 231 241 242 248 248
Глава 4. Качество растачивания. Точность обработки Чистота обработанной поверхности Проверка качества расточки Методы контроля точности обработанных деталей	251 251 268 271 271
Приложение Техника безопасности	283
Литература	285



#### Василий Федорович ПОНОМАРЕВ

#### СПРАВОЧНИК ТОКАРЯ-РАСТОЧНИКА

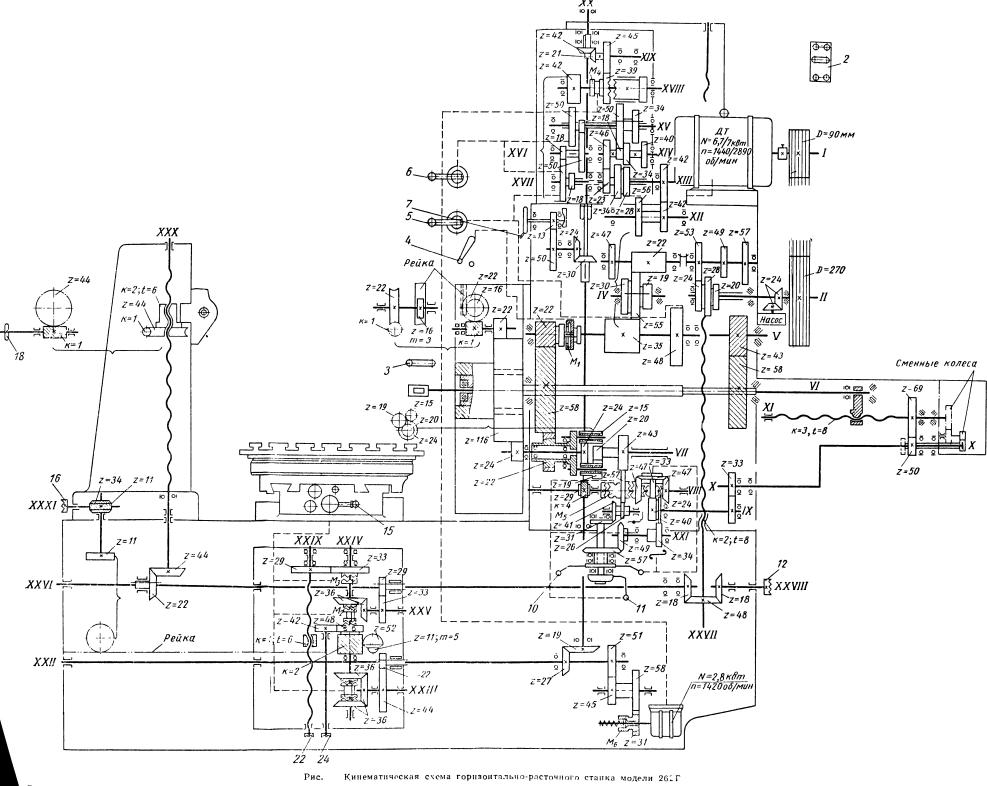
Редактор издательства М. С. Хухлин Технический редактор Н. В. Тимофеева Корректор Е. В. Сабынич

Сдано в производство 23/XI 1968 г. Подписано к печати 22/IX 1969 г. Т-13717. Тираж 60 000 (1-й завод 30 000) экз. Печ. л 15,54 (в т. ч.+1 вкл.). Бум. л. 4,63 Уч.-иэд. л. 18,75. Формат 84×1081/<sub>52</sub>. Цена 85 коп. Зак. 2371

Издательство «МАШИНОСТРОЕНИЕ» Москва, Б-66, 1-й Басманный пер., 3

Ленинградская типография № 6 Главполиграфпрома Комитета по печати при Совете Министров СССР Ленинград, ул. Моисеенко, 10





**Obligion** 

Manatomemors

MANUTURE PRESIDE P